

Point
1

従来品の約**1/3**に軽量化！



軽くなると…

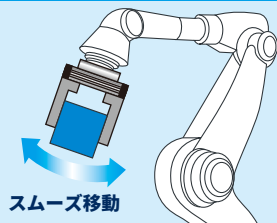
ロボット可搬制限の幅が広がる



停止時のブレが少ない

タクトタイム短縮！

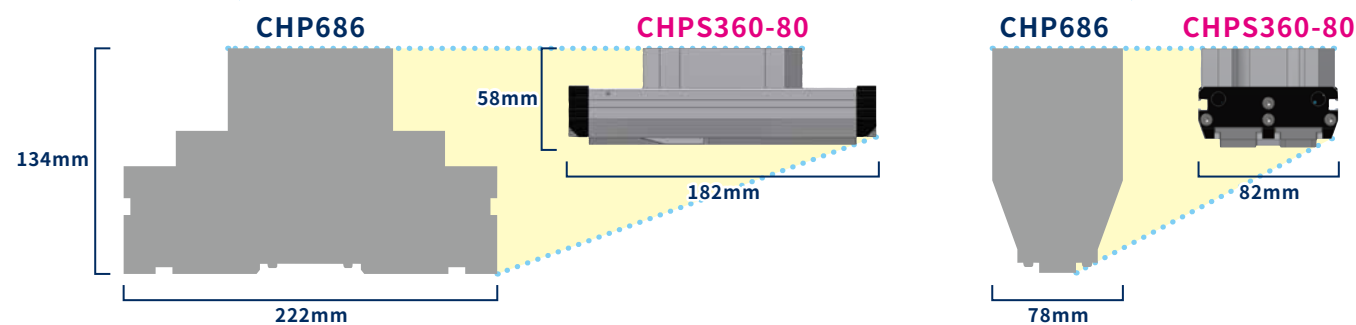
本体が軽くなったため停止後のブレが小さくなり、次の動作への時間を短縮できる！



Point
2

従来品よりも一回り以上の小型化！

同程度のグリップ力を持つ [CHP686] と比べても一目瞭然！



Point
3

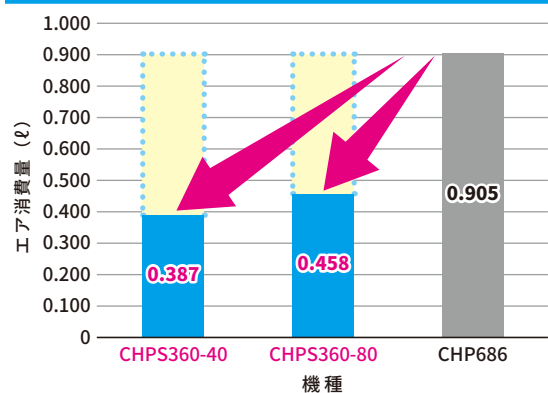
従来品よりも**エア消費量を削減**して**エコ**に！

※グリップ力同等品 (CHP686) との比較

従来品に比べて**エア消費量が約半減！** **CO₂ 排出量も約半減！**

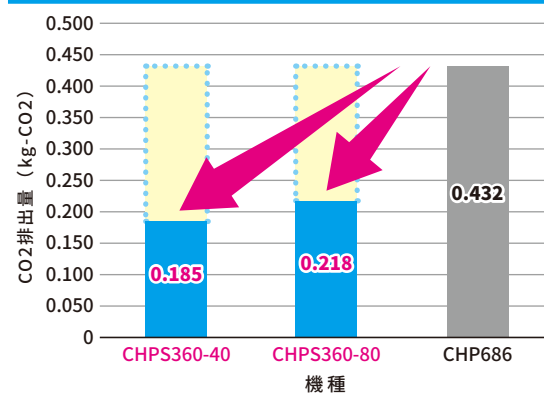
エア消費量の比較

(0.4MPa 時、1 サイクル)



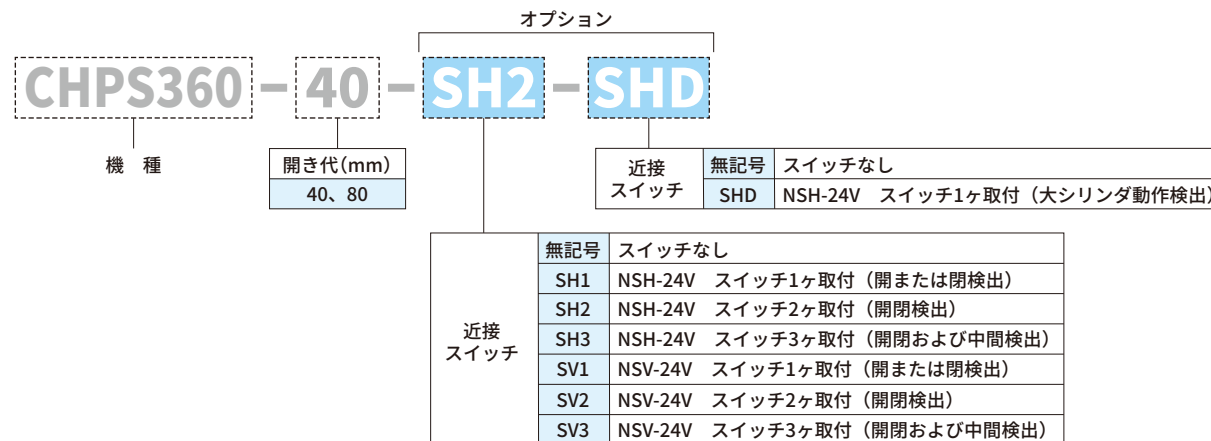
CO₂ 排出量の比較

(タクト 30 秒、8 時間稼働、960 回動作時)



シーケンスシリンダ機構により、ワークを把持した後に大シリンダが作動するため、エア消費量と CO₂ 排出量を半減できます。

型式基準



仕様

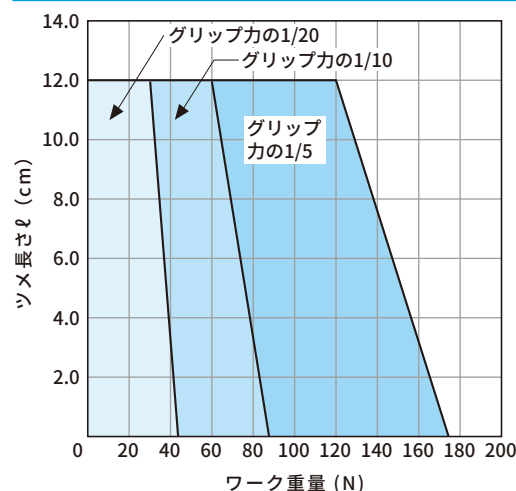
型 式	CHPS360-40	CHPS360-80
使用流体	清浄エア	
使用圧力 (MPa) {kgf/cm ² }	0.3~0.7 {3~7.1}	
周囲温度 (°C)	5~60	
潤 滑	不要 (給油する場合はタービン油 1 種 (ISO VG32) 相当品)	
繰返し精度 (mm)	初期値: ±0.1 200 万回: ±0.2	
シリンダ径 (mm)	2×15+60 (相当)	
開き代 (mm)	40	80
排気量 (cc)	41.7	48.8
※連続使用速度 (回 / 分)	60	40
動作方式	複 動	
グリップ力 (N)	閉	(P-0.02) × (1817-47.6ℓ)
	開 (注 3)	(P-0.06) × (333-7.4ℓ)
	P: 使用圧力 (MPa)	ℓ: フィンガー先端からワーク重心までのツメの長さ (cm)
本体質量 (g)	1170	1580
※最大ツメ長さ (先端から) (cm)	12.0	
※最大ツメ質量 (片側) (g)	1000	

(注1) 1N≒0.102kgf

(注2) フィンガー開時、大シリンダの排気がフィンガーの隙間から出ます。

(注3) 内掴みで使う場合はフィンガー閉方向でツメがワークの内側を掴むようなツメ形状にしてください。

グリップ力目安表



動作時間目安表

