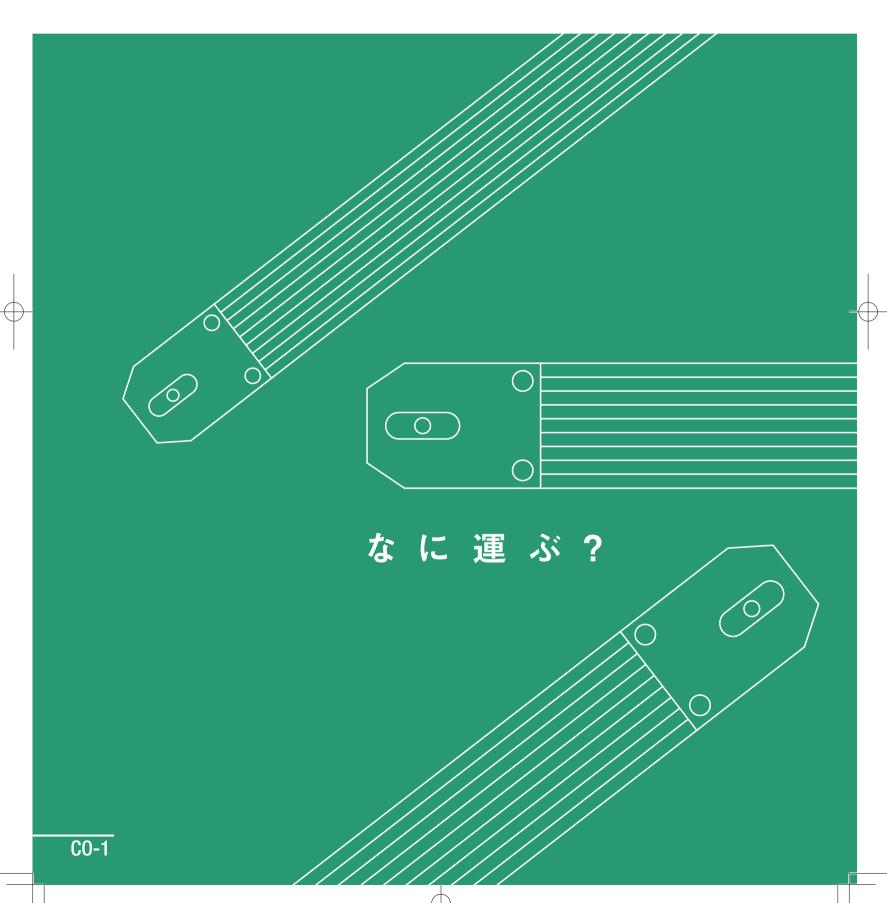
搬送機器

CONVEYORS

Conveyors for optimized production system.

They are assured to respond your requirements in a short lead time



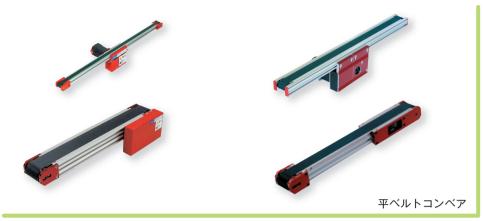


CONVEYORS CONTENTS

CO-3	ラインナップ
CO-5	共通注意事項
本 文	
F	コンベア
F - 1	機種選定について
F - 2	セレクションガイド
F - 6	平ベルトタイプ
F-34	特殊ベルトタイプ
F-42	タイミングベルトタイプ
F-57	プラチェーンタイプ
F-75	ローラチェーンタイプ
F-89	テーブルトップチェーンタイプ
F-99	特殊コンベア
F-106	コンベアオプション
F-127	資料
G	エスケープメントユニット
G - 1	セレクションガイド
G - 2	ストッパユニット
G - 6	エスケープメントユニット
Н	段積み・段ばらし[フレックスタック]
H - 1	セレクションガイド
H - 2	大型フレックスタック
H - 6	中型フレックスタック
	フレーム
1 - 1	セレクションガイド
I - 2	フレーム

ラインナップ

NKE 搬送機器の 適応性

















CO-3

CONVEYORS

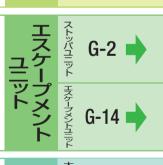


















H-2









フレーム

I-2

CO-4

本編の見方

製品の選択

本カタログ『搬送機器編』には、コンベア、段積み・段ばらし機、ストッパ・エスケープメントユニット、フレームの4つの搬送機器を掲載しております。前ページのラインナップからお探しの製品群を選定し、本編にお進みください。各本編1ページ目にはセレクションガイドを設けております。仕様概要からの選択はこのセレクションガイドをご活用ください。また、各製品群本文に使用上の注意事項、設計上の注意事項を記載しております。下記の共通注意事項とともにご確認ください。



安全上のご注意

安全に関する 重要な内容ですので、 必ず守ってください。



この表示を無視して、誤った取扱をすると、人が死亡または重傷を負う危険が 差し迫って生じることが想定される内容を示しています。



警告

この表示を無視して、誤った取扱をすると、人が死亡または重傷を負う可能性が想定される内容を示しています。



注意

この表示を無視して、誤った取扱をすると、人が傷害を負う可能性が想定される内容および物的損害のみの発生が想定される内容を示しています。



共通注意事項

選定



仕様をご確認ください。

本カタログ記載の製品は、搬送システムにおいてのみ使用されるように設計されています。仕様範囲外の温度では破壊や動作不良の原因となりますので、使用しないでください。





モータ配線

モータなどの伝導機器の配線を行う場合、製品付属の取扱説明書をお読みの上、電気配線に十分な知識と経験のある方が行ってください。





警告

①腐食性ガス、化学薬品、海水、水、水蒸気の雰囲気、または付着する場所では使用しないでください。

- ②直射日光の当たる場所では使用しないでください。
- ③振動または衝撃の起こる場所では使用しないでください。
- ④周囲に熱源があり、輻射熱を受ける場所では使用しないでください。

保守 点検



警告

①保守点検は取扱説明書の手順で行ってください。 取り扱いを誤ると機器や装置の破壊や動作不良の原因となります。

②メンテナンス作業

モータの電気配線は取り扱いを誤ると危険ですので、製品仕様を守るとともにその他のメンテナンスなどは電気配線に十分な知識と経験のある方が行ってください。

③保守前点検

製品を取り外す時は、供給している電源を切り、駆動部が動いていないことを確認してから行ってください。

4保守点検後

取付・修理後は電気を接続し、適正な機能検査を行ってください。

⑤分解・改造の禁止

本体を分解したり、改造したりしないでください。

で使用の前に必ずお読みください。 各製品ごとの詳細注意事項も合わせてで確認ください。

CO-5

コンベア CONVEYOR



特殊タイプ					
幅可変コンベア		CSB	20C		F-99
ニューマティックコン	ベア	PCF:	30		F-102
ニューマティックコン	ベア	PCL!	50		F-104
コンベアオプション	•				
セレクションガイド					F-106
ガイド・ガイド取付金具	Į	OP4I	P/F、OPS	343-1	/2 F-107
		OP4	1、0P42、	OPS4	13
コンベア取付金具		OP2	1F、0P22	F-114	
コンベアスタンド		OP5			F-118
コントローラー取付	金具	OPS	8		F-119
専用ナット		OPS	1-5/6,0	P8、0I	P8K F-120
中間ブロック		OP1:	シリーズ		F-123
コンベア架台		ALS	ンリーズ		F-125
資料					
ベルト・チェーンについ	.17				F-127
モータ・ギアヘッド型ラ	七一覧				F-128
モータ接続図					F-130
特注対応について					F-132
) 					

コンベア機種選定について セレクションガイド 平ベルトタイプ マイクロコンベア CS20 2列平ベルトコンベア CSD30	F-1 F-2
平ベルトタイプマイクロコンベアCS202列平ベルトコンベアCSD30	F-2
マイクロコンベア CS20 2列平ベルトコンベア CSD30	
2列平ベルトコンベア CSD30	
	F-6
W 9211 - 17 - 92 - 2000	F-8
平ベルトコンベア CS30	F-11
平ベルトコンベア CSJ30-A	F-13
平ベルトコンベア CSJ30	F-15
平ベルトコンベア CSJ50	F-19
平ベルトコンベア CSSK50	F-23
モータ内蔵型コンベア CSS50N	F-26
モータ内蔵型コンベア CSS70N	F-28
モータ内蔵型コンベア CSN90	F-30
平ベルトコンベア CSH90	F-32
特殊ベルトタイプ	
アタッチメント取付可能コンベア CSSK50F/	AT F-34
丸ベルトコンベア CSR50	F-36
メッシュベルトコンベア CSSK50-V	V F-38
耐熱ベルトコンベア CSSK70	F-40
タイミングベルトタイプ	
タイミングベルトコンベア CSB30-A	F-42
タイミングベルトコンベア CSB30	F-44
タイミングベルトコンベア CSB50A	F-49
タイミングベルトコンベア CSSK50-T	F-51
タイミングベルトコンベア CSB89A-N	/ID F-53
タイミングベルトコンベア CSB89A	F-55
プラチェーンタイプ	
プラチェーンコンベア CSSK50-P	P F-57
プラチェーンコンベア CSB50-PP	
クリップトップチェーンコンベア CSB50-PS	
プラチェーンコンベア CSB89A-P	
プラチェーンコンベア CSB89A-P	
クリップトップチェーンコンベア CSB89A-F	
クリップトップチェーンコンベア CSB89A-P	
パネル搬送コンベア CSQ69	F-71
加工機専用コンベア CSQ113K	F-73
ローラチェーンタイプ	
トップローラチェーンコンベア CSP61A-N	MD F-75
トップローラチェーンコンベア CSP61A	F-77
倍速チェーンコンベア CSW62A-N	
倍速チェーンコンベア CSW62A	F-81
ガイドー体型コンベア CSW62G	F-83
倍速チェーンコンベア CSW103	F-85
ローラテーブルチェーンコンベア CS089	F-87
テーブルトップチェーンタイプ	
テーブルトップチェーンコンベア CSQ86	F-89
	F-91
テーブルトップチェーンコンベア CSO88	
テーブルトップチェーンコンベア CSQ88 加工機専用コンベア CSQ88K	F-96

コンベア機種選定について

コンベアの選定は、下記の手順で行ってください。

1.搬送物、使用環境に適した搬送面材質の選定 -- コンベアセレクションガイドは、搬送面材質で分類しております。

2.用途に適したコンベア形状の選定 コンベアセレクションガイドに記載のコンベア形状をご覧ください。

3.本文ページにおいて搬送能力の確認 - 本文ページの「搬送能力表」をご覧ください。

4.詳細仕様の確認 本文ページの「仕様」をご覧ください。

搬送面でセレクション

平ベルト

最も基本的で安価なコンベアです。 比較的ほこり、油のない環境において、軽量物の 搬送に適したコンベアです。

特殊ベルト

丸ベルトコンベアは搬送能力が低いものの、薄い 物品の搬送、T型部品の搬送に適したコンベアです。 また、メッシュベルトコンベアは、油、水、薬品 の付着した物品の搬送に適したコンベアです。

タイミング ベルト

ベルトとプーリがスリップしやすい油の付いた 加工部品の搬送に適したコンベアです。 さらに、ステッピングモータ、サーボモータ仕様 にすれば、高精度なピッチ送りが可能になります。

プラチェーン

コンテナ、パレットなど比較的幅の広い物品の搬 送からキズ付きやすい部品の搬送に適したコンベ アです。

>ップロ-チェーン

コンテナ、パレットのアキュムレート搬送に適し たトップローラチェーンコンベアです 特に、倍速チェーンは、搬送速度がチェーン速度 の2.5倍になり、小さな力で重量物を搬送できます。

-ブルトッフ チェーン

樹脂プレートとステンレスプレートがあります。 バリのある加工部品などベルトでは搬送できない 場合は、ステンレスプレートで、キズ付きやすい 部品は樹脂プレートをお使いください。

形状でセレクション

ヘッド駆動

ヘッド駆動タイプ 最も基本的な駆動方式を採用したコンベアです。 ベルトの蛇行調整が容易で搬送面に様々なサン プロファイル付きベルトを装着することができます。

中間駆動タイプ 中間駆動

テンション調整を行っても、コンベア全長は変わりま せんので、動かせない設備と設備の間に設置すること ができます。また、駆動部もフレーム有効範囲内で簡 単に動かせるため、コンベア回りの改修が容易となります。

モータ内蔵タイプ モータ内蔵

ヘッド駆動を基本に、コンベア内にモータを内蔵し たコンベアです。モータのでっぱりがないフラット タイプですので、狭い場所でも簡単にレイアウトす ることができます。

2列タイプ

2列

2木の搬送面の間が空いていますのでストッパやエス ケープ、センサなどを簡単に取り付けることができます。パレットやコンテナ、ダンボールの搬送に最 適です。

カーブタイプ カーブ

搬送物を90度,180度カーブさせて搬送するコンベア です。フリーフローラインのコーナにお使いください。

幅可変

幅可変タイプ 2本のベルト間ピッチがハンドルーつで簡単に調整で きるコンベアです

> 様々な大きさの搬送物、例えば基板の搬送にお使い ください。

ローラナイフェッジタイプ ローラナイフエッジ

中間駆動を基本としたコンベアで、両端のアイドラ 径を極端に小さくしたコンベアです。搬送物の乗り 移りがスムーズで比較的小さな搬送物も簡単に搬送 することができます。

搬送能力の確認

各コンベア本文ページに記載しております 「搬送能力表」をご確認ください。

<u>(1)</u>注意

掲載しています「搬送能力表」は、アキュムレートしない場合の総

搬送質量に対する搬送能力を表しています。 搬送物をアキュムレートする場合は、表示値の約1/2程度で設計してください。 (注) アキュムレートとは、運転中のコンベアに搬送物を載せ、その搬送物が流れないようにストッパで止めている状態を表します。

搬送速度の確認

各コンベア本文ページに記載しております 「ギアヘッド減速比」をご確認ください。

表中の搬送速度はモータを同期速度として計算した値を記載しています。 一般には、負荷の大きさに応じて表示値の2から15%減で設計してください。

プーリ間・スプロケット長さの確認

NKEのコンベアは仕様範囲内において、プーリ間およびスプロケ ット間長さを1mm単位で製作し、ご提供しております 各本文ページの型式基準をご覧ください。なお、仕様範囲外のコ ンベアをご要望の際は弊社までご相談ください。

⚠注意

──マベルトタイプコンベアのプーリ間長さにはご注意ください。 当社規定において、最小ブーリ間長さは、ベルト幅の2倍以上必要となります。これ以下のプーリ間長さをご要望の際は、蛇行防止Vサン付きベルトなどの特別な仕様となりますので、弊社までご相談ください。

駆動モータについて

■インダクションモータ

高出力で負荷変動による回転数の変化幅が少なく、本製品群に最 も多く使用しているモータです。一方向の長時間連続運転に適 し、間隔の比較的長い断続運転にもお使いいただけます。 また、単相100V仕様につきましては、ACコンセントプラグを結

■スピードコントロールモータ

速度可変のモータです。

搬送速度を調整するコントロールボックスはコンベア本体に固定 しておりません。ご使用方法に合わせて、設置してください。

/!\注意

基本的な速度可変範囲は50Hzで1:15(90~1400rpm)、60Hzで1:18(90~ 1700rpm) となっておりますが、低速域ではトルクが減少しますのでコンベアの使用速度範囲は1:3(50Hzでは450~1400rpm、60Hzでは550~1700rpm)で ご検討ください。 また、モータとコントロールパックのリード線にコネクタがついていますのでワ

ンタッチで結線することができます。

その他、正逆運転、起動停止の繰り返し運転に使用するレバーシブルモータ ていた。正定年は、kg動庁エレベボソ及び建築はCRガラマン・ファルビット、 頻度で運転停止を繰り返す場合、位置決め、寸動、間欠送りなどに使用するクラッチブレーキ付きモータなどにつきましては、弊社までご相談ください。

コンベア セレクションガイド

■製品仕様一覧 平ベルトコンベア

タイプ	形状	特 長	掲載 ページ	機種	ベルト幅 (mm)	プーリ間長さ (mm)	モータ 出力 (W)
中間駆動		小物軽量物搬送に適した超小型コンベア。	F-6	CS20	12.50	132~2000	6
中間駆動 2列		平ベルトを使用したコンパクトで 使い勝手の良い2列コンベア。 ベルト内側へフレームの出っ張りが ないため、基板の搬送に最適です。	F-8	CSD30	2列仕様 ベルト間ピッチ 25~300	501~2000	6•25
ヘッド駆動		シンプルでコンパクトな基本小型コンベア。	F-11	CS30	20	161~1000	1·6
ヘッド駆動		低価格小型コンベア。 CSJ型ヘッド駆動のコンベアで す。	F-13	CSJ30-A	30·50·75 100·150 200	180~3000	6•25
		駆動部が任意の位置に移動できる中間駆動タイプ。 乗り移りがスムーズなローラナイフエッジ仕様も取り揃えました。		CSJ30-V	30·50 75 100 150 200	丸プーリ ローラナイフエッジ 142~4000 142~2000 150~4000 150~2000 200~4000 200~2000 300~4000 300~2000 400~4000 400~2000	
CSJ30-V	モータ取付方法も3タイプご用意 しております。 V:モータ垂直取付タイプ H:モータ平行取付タイプ T:モータ直結タイプ	F-15	CSJ30-H	30·50 75 100 150 200 30	122~4000 122~2000 150~4000 150~2000 200~4000 200~2000 300~4000 300~2000 400~4000 400~2000 61~4000 61~2000	6·15 25	
中間駆動				CSJ30-T	50 75 100 150 200	100~4000 100~2000 150~4000 150~2000 200~4000 200~2000 300~4000 300~2000 400~4000 400~2000	
ローラナイフエッジ	ローラナイフエッジ	駆動部が任意の位置に移動できる中間駆動タイプ。 乗り移りがスムーズなローラナイフエッジ仕様も取り揃えました。		CSJ50-V	30·50 75 100 150 200	丸プーリ ローラナイフエッジ 122~4000 122~2000 150~4000 150~2000 200~4000 200~2000 300~4000 300~2000 400~4000 400~2000	
	CSJ50-H	モータ取付方法も3タイプご用意 しております。 V:モータ垂直取付タイプ H:モータ平行取付タイプ T:モータ直結タイプ	F-19	CSJ50-H	30·50 75 100 150 200 30	102~4000 102~2000 150~4000 150~2000 200~4000 200~2000 300~4000 300~2000 400~4000 400~2000 90~4000 90~2000	6·15 25
				CSJ50-T	50 75 100 150 200	30 4000 30 2000 100~4000 100~2000 150~4000 150~2000 200~4000 200~2000 300~4000 300~2000 400~4000 400~2000	
ヘッド駆動	8	最も汎用性の高いコンベア。 モータ出力、ベルト幅のバリエー ションが豊富で様々な用途にお 使いいただけます。	F-23	CSSK50	40·50·75 100·150·200 300·400·500	192~4000(6W) 197~4000(15W) 219~4000(25W) 223~4000(40W)	6·15
中間駆動			1-20	CSSK50M	40·50·75 100·150 200·300	308~4000(6W) 320~4000(15W) 335~4000(25W) 341~4000(40W)	25•40
		モータをコンベア内部に内蔵することで省スペースを実現。隙間の少ない機械に簡単に組込むことができます。	F-26	CSS50N	40-75	300~2000	1
モータ内蔵			F-28	CSS70N	60-100-150	412~2000	6
			F-30	CSN90	100-150	487~2000	25
ヘッド駆動	写真はモータ 取付位置勝手違いです。	重荷重搬送に対応したベルトコンベア。	F-32	CSH90	150 200 300	300~3000 400~3000 600~3000	60•90

(注)この値はモータ出力に対するブーリ間長さを表しています。ベルト幅が広い場合、最小ブーリ間長さは、ベルト幅の2倍以上必要となります。

コンベア セレクションガイド

■製品仕様一覧 特殊ベルトコンベア

タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	ベルト間ピッチ (mm)	プーリ間長さ スプロケット間長さ (mm)	モータ出力 (W)	
		ベルトにアタッチメントを直接取り付けられる自由度の高いコン			ベルト幅 (mm)			
ヘッド駆動		ベア。	F-34	CSSK50FAT	50·75·100	400~2000	25·40	
ヘッド駆動 2列		2本のベルト間から障害物を取り 除いた丸ベルトタイプのコンベア。 平ベルトでは搬送できない小物 ワークの搬送にご使用ください。	F-36	CSR50	2列仕様 ベルト間ピッチ 10~100	190~2000	6∙25	
		ステンレス製のメッシュベルトを用いたコンベア。 油のついた加工部品の搬送にお使いください。		CSSK50-W	ベルト幅 (mm)			
ヘッド駆動			F-38		100·150 200·300	400~4000	25•40	
ヘッド駆動		最大230℃までの高温部品を搬送することができる耐熱ベルトを使用したコンベアです。	F-40	CSSK70	60-100-150	237~2000	25·40	

タイミングベルトコンベア

タイプ	形状	特長	掲載 ページ	機種	ベルト間ピッチ (mm)	プーリ間長さ (mm)	モータ出力 (W)	
ヘッド駆動 2列		2本のタイミングベルトを並行に 走らせたヘッド駆動タイプの小型 コンベア。	F-42	CSB30-A	2列仕様 ベルト間ピッチ 40~300	285~2000	6∙25	
中間駆動	中間駆動	2本のタイミングベルトを並行に 走らせた小型コンベア。 駆動部は任意の位置に移動す ることができます。		CSB30-V		252~2000		
2列		タイミングベルト1本で、ノンスリップのベルトコンベアとしてもお使いいただけます。 V:モータ垂直取付タイプ	F-44	CSB30-H	2列仕様 ベルト間ピッチ 40~300	234~2000	6·15 25	
	CSB30-V	H:モータ平行取付タイプ T:モータ直結タイプ		CSB30-T		171~2000		
ヘッド駆動	0.00	2本のタイミングベルトを並行に 走らせた中型コンベア。 パレットなどの搬送物を容易に ストッパ、エスケーブすることが できます。 ヘッド駆動と中間駆動の2タイ	F-49	CSB50A	2列仕様 ベルト間ピッチ 80~500	370~3000	40	
中間駆動		プをお選びいただけます。	F-49	CSB50AM	2列仕様 ベルト間ピッチ 30~500	550~3000	, c	
AL'EGE		油のついた加工部品の搬送に 適したコンベア。			ベルト幅 (mm)	400~4000	25·40	
ヘッド駆動			F-51	CSSK50-T	40·50·75 100·150	400~4000	25'40	
ヘッド駆動		2本のタイミングベルトを並行に 走らせたコンベア。 幅広のワーク搬送やパレット搬 送に適しています。	F-53	CSB89A-MD	2列仕様 ベルト間ピッチ 80~500	325~5000	60-90	
2列	写真はモータ 取付位置勝手違いです。		F-55	CSB89A	2列仕様 ベルト間ピッチ 80~500	325~5000	60-90	

■製品仕様一覧 プラチェーンコンベア

タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	チェーン幅 (mm)	スプロケット間長さ (mm)	モータ出力 (W)
ヘッド駆動		キズの付きやすい物品の搬送に適したコンベア。	F-57	CSSK50-P	50·100 150·200	400~4000	25·40
ヘッド駆動		2本のプラチェーンを並行に走らせた中型コンベア。 キズの付きやすいワークの搬送に最適です。	F-59	CSB50-PP	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~300	300~3000	40
ヘッド駆動		2本のクリップトップチェーンを並行に 走らせた中型コンベア。 キズの付きやすいワークの搬送に最 適です。	F-61	CSB50-PS	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~300	300~3000	40
		2本のプラチェーンを並行に走らせた コンベア。 搬送物の重量に合わせてお選びい	F-63	CSB89A-PP-MD	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60•90
ヘッド駆動		ただけます。	F-65	CSB89A-PP	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60-90
2列	661	2本のクリップトップチェーンを並行に 走らせたコンベア。 搬送物の重量に合わせてお選びい	F-67	CSB89A-PS-MD	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60 · 90 200
	写真はモータ 取付位置勝手違いです。	ただけます。	F-69	CSB89A-PS	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60•90 200
ヘッド駆動		パネル状のワーク搬送に適した プラチェーンコンペア。	F-71	CSQ69	80~500	325~5000	60-90
ヘッド駆動		加工機周辺に特化したコンベア。 モータ保護用オイルパンを標準装備 しています。 T型物品の搬送に最適です。	F-73	CSQ113K	2列仕様 チェーン間ピッチ 24~100	300~3000	90

ローラチェーンコンベア

タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	チェーン幅 (mm)	スプロケット間長さ (mm)	モータ出力 (W)
ヘッド駆動		ラインブレッシャを最小化し、アキュムレート搬送に最適なトップローラチェーンコンベア。 搬送面が平らなパレット搬送に最適です。	F-75	CSP61A-MD	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60·90 200
2列	写真はモータ 取付位置勝手違いです。		F-77	CSP61A	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60·90 200
ヘッド駆動		低出力モータで高速搬送を実現する 倍速チェーンコンペア。 幅広のワーク、パレット、コンテナのア キュムレート搬送に最適です。	F-79	CSW62A-MD	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60·90 200
2列	写真はモータ取付位置勝手違いです。		F-81	CSW62A	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60·90 200
ヘッド駆動 2列		ガイドを標準装備したガイドー体型の 倍速チェーンコンベア。	F-83	CSW62G	2列仕様 チェーン間ピッチ 80~500	325~5000	60·90 200
ヘッド駆動		最大搬送重量690kgまで対応 可能な50番の倍速チェーンを使 用した大型コンベア。	F-85	CSW103	150~500	600~5000	400
ヘッド駆動		耐久性に優れたプラスチックローラコンベア。 ラインプレッシャが軽減でき、物品を傷っけることなく搬送できます。	F-87	CS089	100·150 200	225~3000	60-90

コンベア セレクションガイド

■製品仕様一覧

テーブルトップチェーンコンベア

タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	チェーンピッチ プレート幅 (mm)	スプロケット間長さ (mm)	モータ出力 (W)
		テーブルトップチェーンコンベア。 搬送部テーブルにはプラチェーン (P)やステンレスチェーン(S)を用いていますので、衛生的で耐食性に優れ、清潔さを長く保ちます。 プラチェーン(P)は物品を傷つけることなく搬送できます。 ステンレスチェーン(S)はバリのある全属部品の搬送に最適です。	F-89	CSQ86-P	50	225~3000	60-90
ヘッド駆動			F 01	CSQ88-S	63•75 100•125 150	225~3000	60-90
	•		F-91 -	CSQ88-P	63·75 100·125 150	225~3000	60-90
		CSQ型コンベアの中で加工機周辺に特化したコンベア。 モータ保護用オイルバンを標準装備しています。	F-96	CSQ88K-S	63·100 125·150	300~3000	90
	写真はモータ 取付位置勝手違いです。			CSQ88K-P	82·114 190	300~3000	90

特殊コンベア

タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	可変ガイド幅 (mm)	プーリ間長さ (mm)	モータ出力 (W)
幅可変	No.	タイミングベルトを使用した完全同期 の2列コンベア。 ベルト間ピッチを可変できるため、多 種類の基板搬送に最適です。 可変ガイドは片側基準とセンタ基準 の2種類を取り揃え、使い勝手を良く してあります。	F-99	CSB20C	50~300	800~1200	6

タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	ベルト幅 (mm)	プーリ間長さ (mm)	ベルト送り ストローク (mm)
		エアシリンダを用いたピッチ送りコン		PCF30		500~2000	100
		ベア。 モータの出っ張りがなく省スペースで す。	F-102		150-200	601~2000	150
エア駆動						701~2000	200
工人。於到		シリンダエンド検出スイッチなしにすれば簡単に防爆タイプのコンベアとしてお使いいただけます。			150	750~2000	150
			F-104	PCL50	200.300	851~2000	200
	6				400•500	951~2000	250

モータ・ギアヘッド⇒ F-128

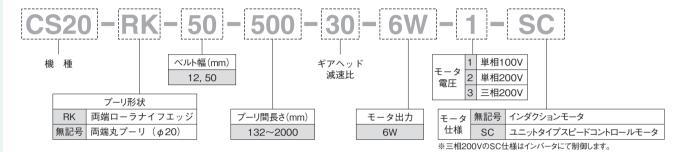
特長

マイクロコンベア CS20

- 超小型平ベルトコンベアで、一般的な小物ワークの搬送に適しています。
- パーツの乗り移りを確実にするローラナイフエッジ仕様も選択できます。



コンベア



■ギアヘッド減速比と搬送速度

	. ""													
減速比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度 50Hz	0.157	0.131	0.109	0.079	0.065	0.055	0.039	0.033	0.026	0.022	0.020	0.016	0.013	0.011
(m/sec) 60Hz	0.188	0.157	0.131	0.094	0.079	0.065	0.047	0.039	0.031	0.026	0.024	0.020	0.016	0.013

(kg)

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

					(6)							
ベルト幅		プーリ間長さ(mm)										
(mm)	132~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000							
12	2.0	2.2	2.5	3.1	3.7							
50	2.9	3.4	3.9	4.9	5.9							

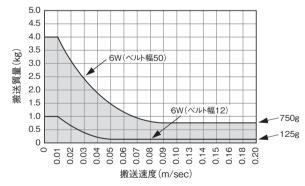
表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

■ベルト仕様

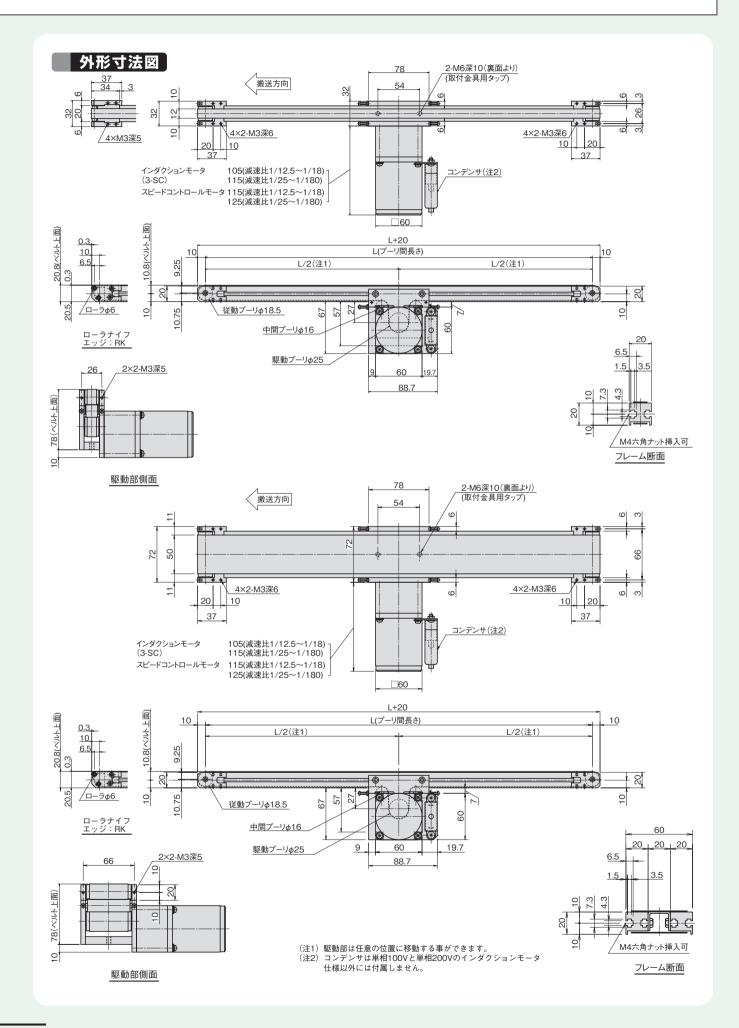
耐油性	0
耐熱性	−30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.5~0.9
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.8mm

ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計



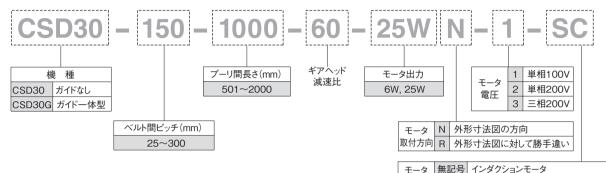


- ベルト内側へフレームの出っ張りがありませんので、 ベルトへの乗り代に制約がある基板のようなワークの 搬送に最適です。
- ガイドを標準装備したタイプ「CSD30G」を使えば、 ガイドの調整も簡単に行うことができます。
- 平ベルトを使用していますので搬送物や環境に合わ せたベルトを取り付けることができます。



モータ・ギアヘッド⇒ **F-128**

型式基準



仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ
L /		12 / / / / / / /

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速上	t	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.313	0.262	0.218	0.157	0.132	0.108	0.078	0.065	0.052	0.043	0.040	0.033	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz	_	0.313	0.262	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.063	0.052	0.047	0.040	0.032	0.027

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

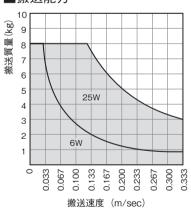
■ 仕様 〕

■本体質量

■中件具里			(kg)
ベルト間ピッチ		プーリ間長さ (mm)	
(mm)	501~1000	1001~1500	1501~2000
100	5.4	6.4	7.4
200	5.6	6.6	7.6
300	5.8	6.8	7.8

表中の本体質量は、モータ出力6W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 25W仕様の場合は、表示値の1.2kg増となります。

■搬送能力

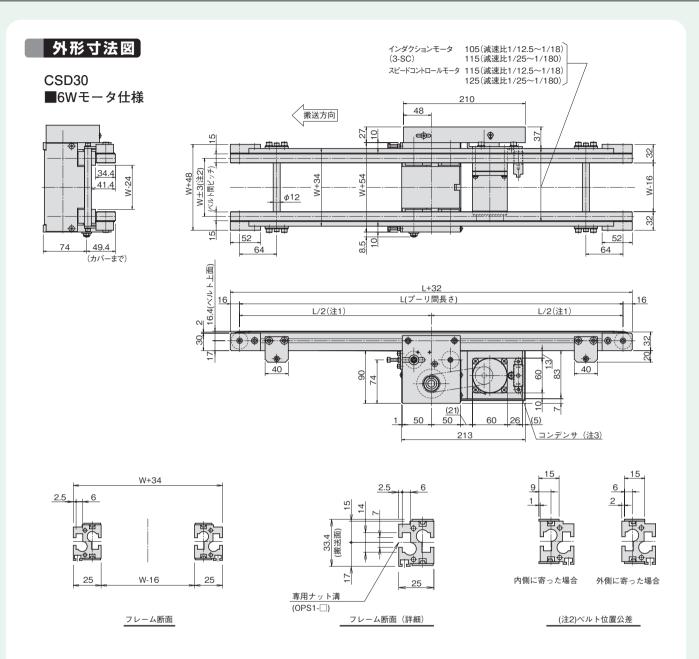


表が表す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 アークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で 設計してください。

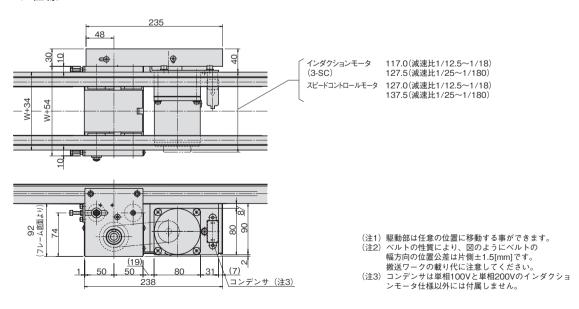
■ベルト仕様

耐油性	Δ
耐熱性	-30~80℃
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.5~0.9
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
裏面形状	中央M4形さん付
ベルト厚さ	1.4mm

ベルトについて⇒ F-127



■25Wモータ仕様

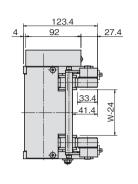


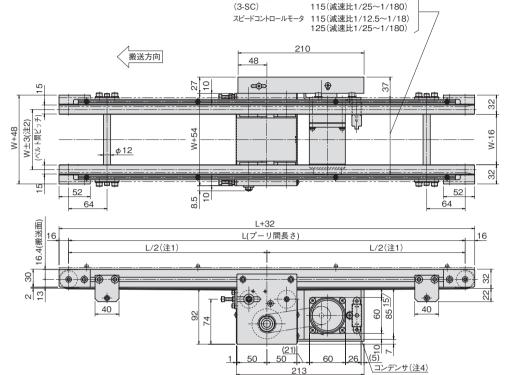
資

料

外形寸法図

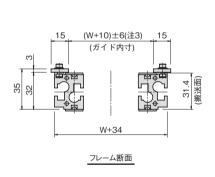
CSD30G ■6Wモータ仕様

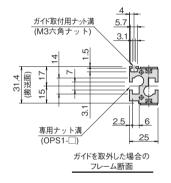


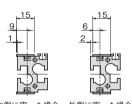


インダクションモータ

105(減速比1/12.5~1/18)



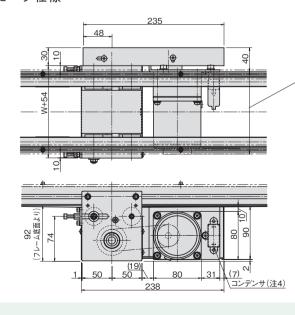




内側に寄った場合 外側に寄った場合

(注2)ベルト位置公差

■25Wモータ仕様



インダクションモータ (3-SC) 117.0(減速比1/12.5~1/18) 127.5(減速比1/25~1/180) 127.0(減速比1/12.5~1/18) スピードコントロールモータ 137.5(減速比1/25~1/180)

(注1) 駆動部は任意の位置に移動する事ができます。 (注2) ベルトの性質により、ベルトの幅方向の位置公差は 片側±1.5[mm]となります。 搬送ワークの乗り代に注意してください。 (注3) ガイド内寸は長穴により、片側±3[mm]の調整が

- できます。 (注4) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクション モータ仕様以外には付属しません。

コンベア

平ベルトコンベア CS30

セレクションガイド▶F-2 ヘッド駆動

特長

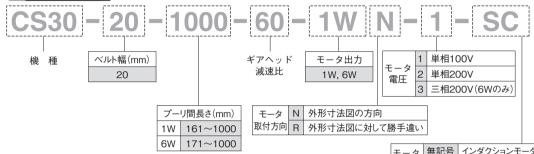


● 小型平ベルトコンベアで、一般的なワークの搬送に 適しています。

オプション	⇒ F-106
中間ブロック	その他

モータ・ギアヘッド⇒ **F-128**

型式基準



モータ 無記号 インダクションモータ 仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ(6Wのみ)

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度 50Hz	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.065	0.047	0.040	0.032	0.027	0.023	0.020	0.015	0.013
(m/sec) 60Hz	_	0.188	0.157	0.113	0.095	0.078	0.057	0.047	0.038	0.032	0.028	0.023	0.018	0.015

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

		(Kg)
	プーリ間長さ(mm	າ)
161~500	501~750	751~1000
1.6	1.8	2.0

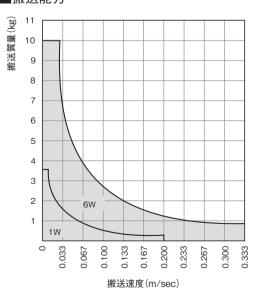
表中の本体質量は、モータ出力1W仕様の各プーリ問長さにおける最大値を表示しています。 6W仕様の場合は、表示値の0.9kg増となります。

■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	-30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.2~0.3
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.6mm

ベルトについて⇒ F-127

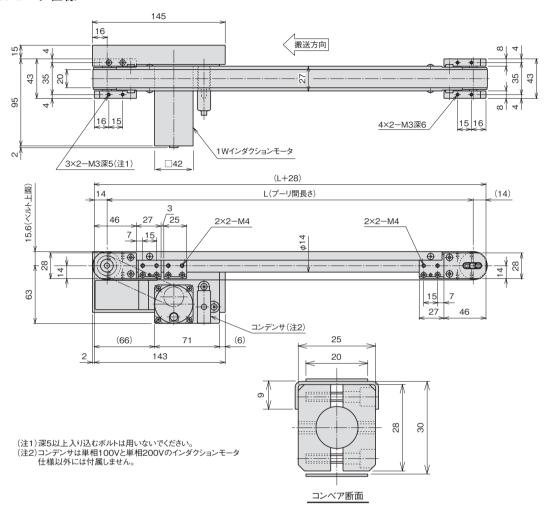
■搬送能力



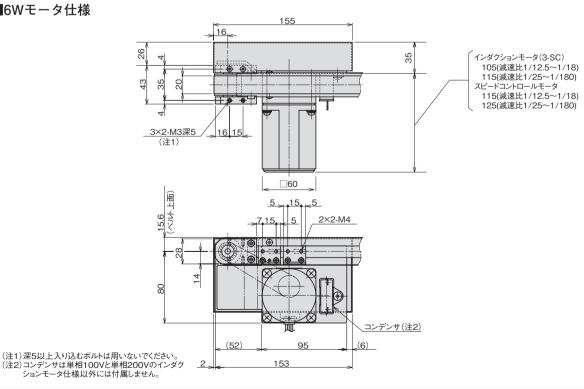
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計 してください。

外形寸法図

■1Wモータ仕様



■6Wモータ仕様



コンベア

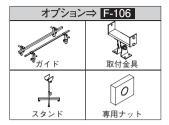
平ベルトコンベア CSJ30-A

セレクションガイド▶**F-2**

ヘッド駆動



- アルミフレームを使用した、軽くてスマートな コンベアです。
- 小物搬送に適した、低価格コンベアです。



モータ・ギアヘッド⇒ F-128



ベルト幅(mm) 30, 50, 75, 100, 150, 200

減速比

単相100V 単相200V 2 電圧 三相200V

プーリ間長さ(mm) 180~3000

モータ出力 6W, 25W

モータ N 外形寸法図の方向 取付方向R外形寸法図に対して勝手違い

※プーリ間長さはベルト幅の2倍以上としてください。 2倍以下の場合は特注にて対応可能です。 (蛇行防止Vサン仕様)F-135参照

モータ 無記号 インダクションモータ

仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減退	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.377)	0.314	0.262	0.188	0.157	0.131	0.094	0.079	0.063	0.052	0.047	0.039	0.031	0.026
(m/sec)	60Hz	(0.452)	(0.377)	0.314	0.226	0.188	0.157	0.113	0.094	0.075	0.063	0.057	0.047	0.038	0.031

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

ベルト幅	プーリ間長さ(mm)								
(mm)	180~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000			
30	4.3	4.7	5.2	6.2	7.1	9.2			
50	4.6	5.1	5.6	6.7	7.7	9.9			
75	5.1	5.6	6.2	7.4	8.6	10.9			
100	5.5	6.1	6.7	8.1	9.2	11.9			
150	6.5	7.3	7.8	9.6	11.0	14.1			
200	7.5	8.3	9.1	10.9	12.6	16.0			

表中の本体質量は、モータ出力6W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 25W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

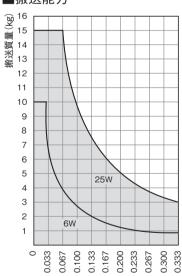
■ベルト仕様

耐油性	0				
耐熱性	−30~80°C				
帯電防止性	0				
搬送面摩擦係数	0.2~0.3				
食品衛生性	0				
搬送面材質	ポリウレタン含浸				
搬送面色	緑				
ベルト厚さ	0.6mm				

ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力

(kg)

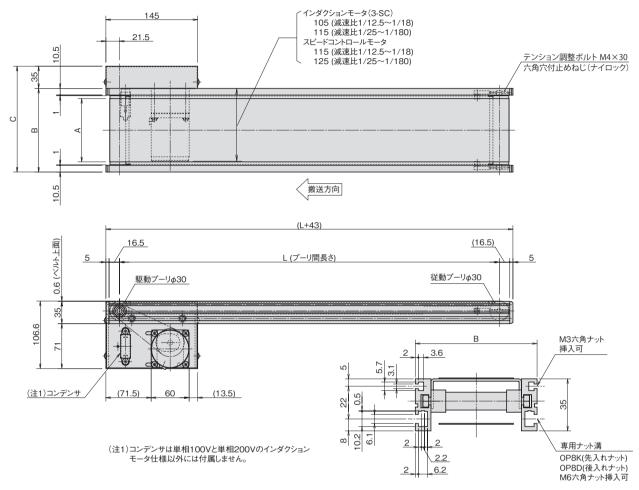


搬送速度(m/sec)

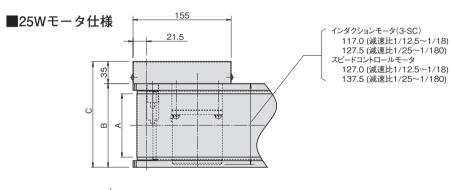
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の 級が、場合は、アークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合 は、最大速度で設計してください。

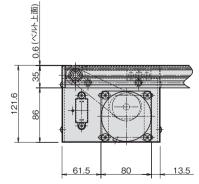
外形寸法図

■6Wモータ仕様



フレーム断面





寸法対応表

型	式	Α	В	С
CSJ30-A-	-30	30	62	97
CSJ30-A-	-50	50	82	117
CSJ30-A-	75	75	107	142
CSJ30-A-	100	100	132	167
CSJ30-A-	150	150	182	217
CSJ30-A-	200	200	242	277

コンベア

平ベルトコンベア CSJ30

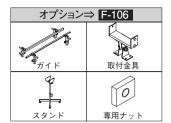
セレクションガイド▶F-2

中間駆動 ローラナイフエッジ



写真はCSJ30-V仕様です。

- アルミフレームを使用した軽くてスマート、メンテナンスが 簡単なコンベアです。
- パーツの乗り移りを確実にするローラナイフエッジ仕様も 取り揃えました。
- 駆動部は任意の位置に移動することが可能な中間 駆動方式を採用。モータ取付方も3タイプの中から お選びいただけます。
- コンベアを並列に設置して1台のモータで運転させる ことができます。



型式基準

桦 種

	駆動方式					
V モータ垂直取付タイプ						
Н	モータ平行取付タイプ					
Т	モータ直結タイプ					

ベルト幅(mm) 30, 50, 75,100, 150, 200 ギアヘッド モータ出力 減速比 6W, 15W, 25W ※ローラナイフエッジ仕様の場合、 モータ出力は25Wとなります。

> 1 単相100V 2 単相200V 電圧 3 三相200V

モータ・ギアヘッド⇒ F-128

プーリ形状						
無記号	両端丸プーリ					
RK	両端ローラナイフエッジ					
RF	片側ローラナイフエッジ					
RB	片側ローラナイフエッジ					

- ※ RF、RBは外形寸法図をご確認ください。 ※ ローラナイフエッジ仕様の場合、モータ 出力は25Wとなります。
- プーリ間長さ(mm) ~4000(丸プーリの場合) ~2000(ローラナイフエッジの場合)
- ※最小プーリ間長さについては、駆動方式Vタイプが142mm、 Hタイプが122mm、Tタイプが61mmとなっています。
- ※プーリ間長さはベルト幅の2倍以上としてください。 《ノーリ前長さはベント幅の2倍以上としてくだ 2倍以下の場合は特注にて対応可能です。 (蛇行防止Vサン仕様)F-135参照
- モータ 無記号 インダクションモータ 仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.313	0.262	0.218	0.157	0.132	0.108	0.078	0.065	0.052	0.043	0.040	0.033	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz	_	0.313	0.262	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.063	0.052	0.047	0.040	0.032	0.027

■ローラナイフエッジ

(8) 10

6

5

3 2

-25W

0.067 0.100 0.133 0.167 0.200 0.233 0.267 0.300

搬送速度(m/sec)

搬送質量(9

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。一般に搬送速度は負何の大きさに応じて表示値の2・ スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。 ローラナイフエッジ仕様の場合、ギアヘッド減速比は18以上をご選定ください。 《ご使用上の注意》 CSJ30コンペア Vタイプ、Hタイプは、駆動部にギアを使用しております。高速で使用される場合、 多少駆動音が大きくなりますが品質上問題はございません。当社基準値を満たしたものを出荷しております。

仕様

■本体質量

ベルト幅			ブ	ーリ間長さ(mr	n)		
(mm)	~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000	3001~4000
30	4.4	4.6	5.1	5.8	6.5	8.3	10.0
50	5.9	6.2	6.8	7.6	8.4	10.4	12.3
75	6.2	6.5	7.2	8.2	9.2	11.4	13.5
100	6.5	7.1	7.7	8.8	9.9	12.3	14.6
150	7.5	8.2	9.0	10.5	12.0	14.8	17.6
200	8.2	9.1	10.0	11.7	13.5	16.8	20.1

表中の本体質量は、モータ取付Vタイプで、モータ出力6W仕様・両端丸プーリの各プーリ間長さに

おける最大値を表示しています。

■ベルト仕様

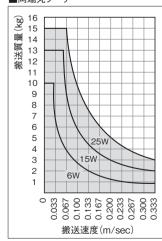
耐油性	0				
耐熱性	-30~80°C				
帯電防止性	0				
搬送面摩擦係数	0.2~0.3				
食品衛生性	0				
搬送面材質	ポリウレタン含浸				
搬送面色	緑				
ベルト厚さ	0.6mm				

ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力

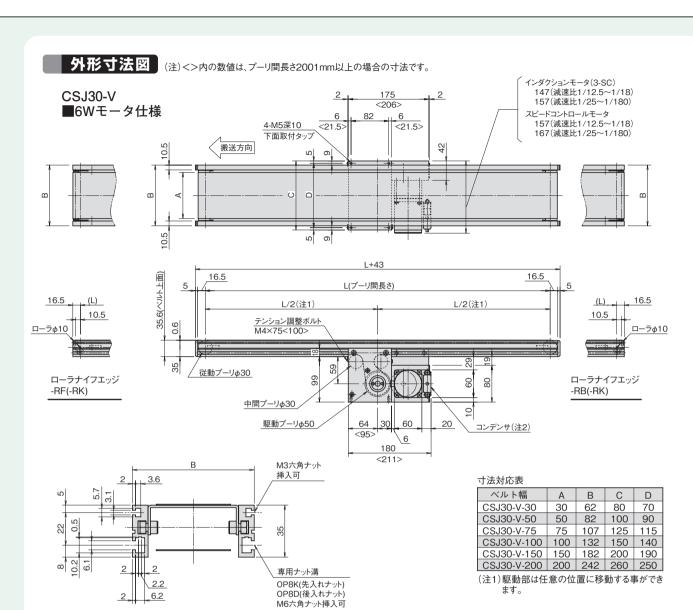
(kg)

■両端丸プーリ



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

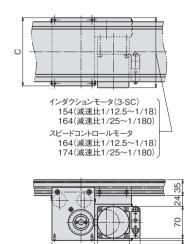
資料



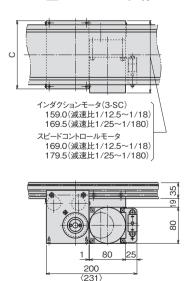
___フレーム断面___

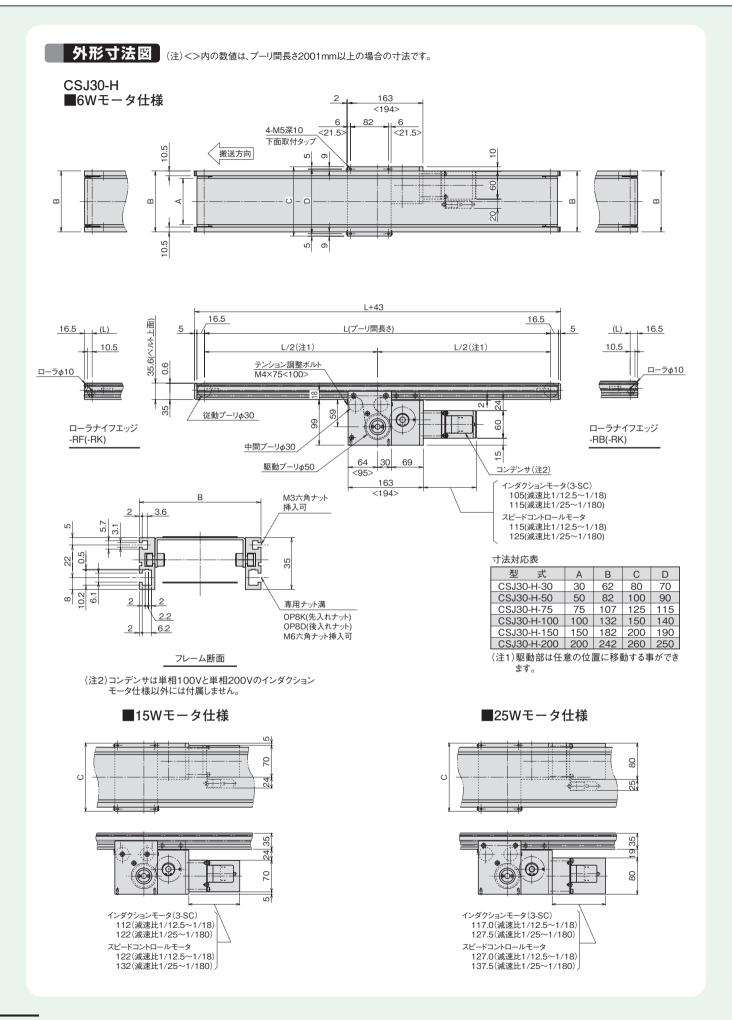
(注2)コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクション モータ仕様以外には付属しません。

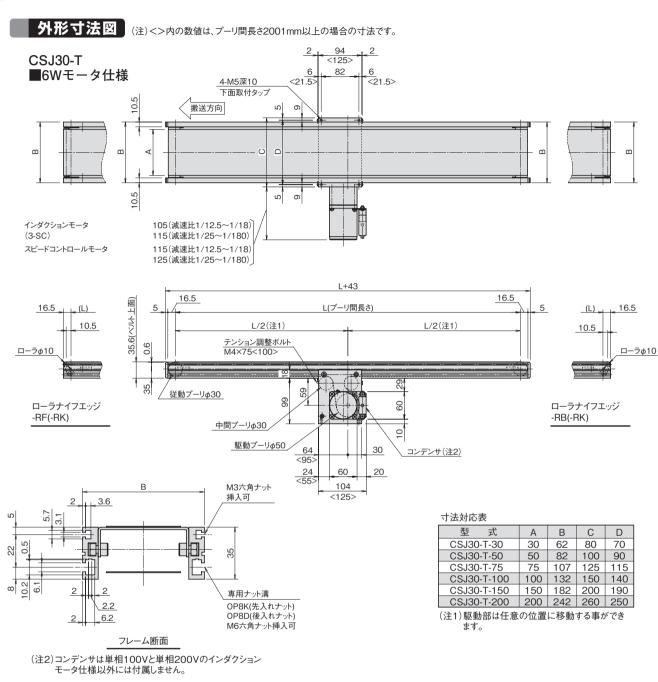
■15Wモータ仕様



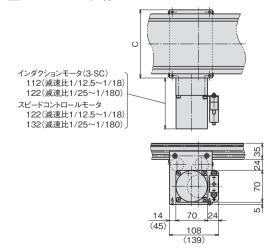
■25Wモータ仕様



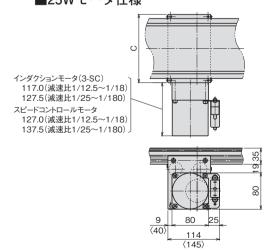




■15Wモータ仕様



■25Wモータ仕様



コンベア

平ベルトコンベア CSJ50

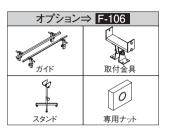
セレクションガイド▶F-2

中間駆動 ローラナイフエッジ





- アルミフレームを使用した軽くてスマート、メンテナンスが簡単な コンベアです。
- パーツの乗り移りを確実にするローラナイフエッジ仕様も取り 揃えました。
- 駆動部は任意の位置に移動することが可能な中間駆動方式を 採用。モータ取付方向も3タイプの中からお選びいただけます。
- コンベアを並列に設置して1台のモータで運転させることが できます。



型式基準

機 種

駆動方式						
V モータ垂直取付タイプ						
Н	モータ平行取付タイプ					
Т	モータ直結タイプ					

ベルト幅(mm) 30, 50, 75,100, 150, 200

ギアヘッド

減速比

モータ出力 6W, 15W, 25W ※ローラナイフエッジ仕様の場合 モータ出力は25Wとなります。

> 1 単相100V モータ 2 単相200V 電圧 三相200V 3

> > モータ・ギアヘッド⇒ F-128

	プーリ形状						
無記号 両端丸プーリ							
RK	両端ローラナイフエッジ						
RF	片側ローラナイフエッジ						
RB 片側ローラナイフエッジ							
* DE D	ツ ロロ ロロはん 形土 注回すず物部ノギャ・						

- ※ ローラナイフエッジ仕様の場合、モータ 出力は25Wとなります。
- プーリ間長さ(mm) ~4000(丸プーリの場合) ~2000(ローラナイフエッジの場合) ※最小プーリ間長さについては、駆動方式Vタイプが122mm、 Hタイプが102mm、Tタイプが90mmとなっています。
- 2倍以下の場合は特注にて対応可能です。 (蛇行防止Vサン仕様)F-135参照
- ※プーリ間長さはベルト幅の2倍以上としてください。 モータ 無記号 インダクションモータ 仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.313	0.262	0.218	0.157	0.132	0.108	0.078	0.065	0.052	0.043	0.040	0.033	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz	_	0.313	0.262	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.063	0.052	0.047	0.040	0.032	0.027

■ローラナイフエッジ

ිකු 11 送 10

6

5

2

25W

0.067 0.100 0.133 0.167 0.200 0.233 0.267 0.300

搬送速度(m/sec)

搬送質量(8 7

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 ローラナイフエッジ仕様の場合、ギアヘッド減速比は18以上をご選定ください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

《ご使用上の注意》 CSJ50コンベア Vタイプ、Hタイプは、駆動部にギアを使用しております。高速で使用される場合、 多少駆動音が大きくなりますが品質上問題はございません。当社基準値を満たしたものを出荷しております。

仕様

■本体質量

■本体	質量						(kg)
ベルト幅			ブ	ーリ間長さ(mr	n)		
(mm)	~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000	3001~4000
30	4.4	4.6	5.1	5.8	6.5	8.3	10.0
50	5.9	6.2	6.8	7.6	8.4	10.4	12.3
75	6.2	6.5	7.2	8.2	9.2	11.4	13.5
100	6.5	7.1	7.7	8.8	9.9	12.3	14.6
150	7.5	8.2	9.0	10.5	12.0	14.8	17.6
200	8.2	9.1	10.0	11.7	13.5	16.8	20.1
表山の木体を	哲景け エーク取り	仕ソカイプで エー	- クリカらい仕样	・西岸カプーロの	タプーロ問目と	-	

表中の本体質量は、モータ取付Vタイプで、モータ出力6W仕様・両端丸プーリの各プーリ間長さに おける最大値を表示しています。

下記の仕様の場合には表示値にそれぞれを増減してください

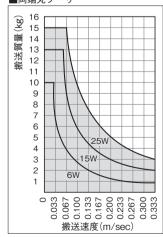
(3)ローラナイフエッジ仕様……片側0.4~1kg減(ベルト幅30~200mm)

■ベルト仕様

耐油性	0			
耐熱性	−30~80°C			
帯電防止性	0			
搬送面摩擦係数	0.2~0.3			
食品衛生性	0			
搬送面材質	ポリウレタン含浸			
搬送面色	緑			
ベルト厚さ	0.6mm			

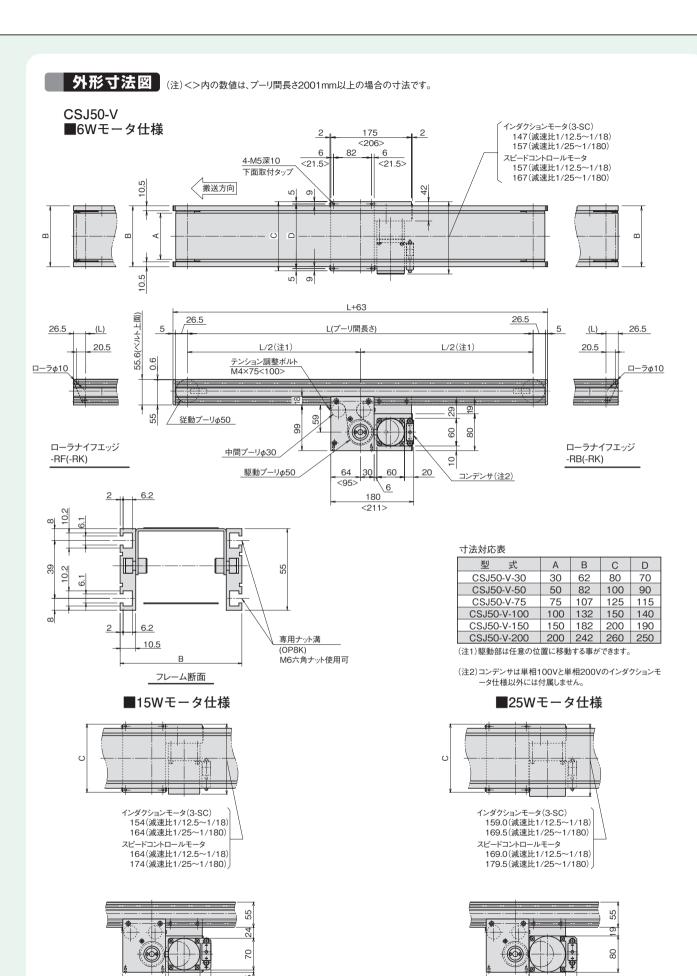
ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力 ■両端丸プーリ



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

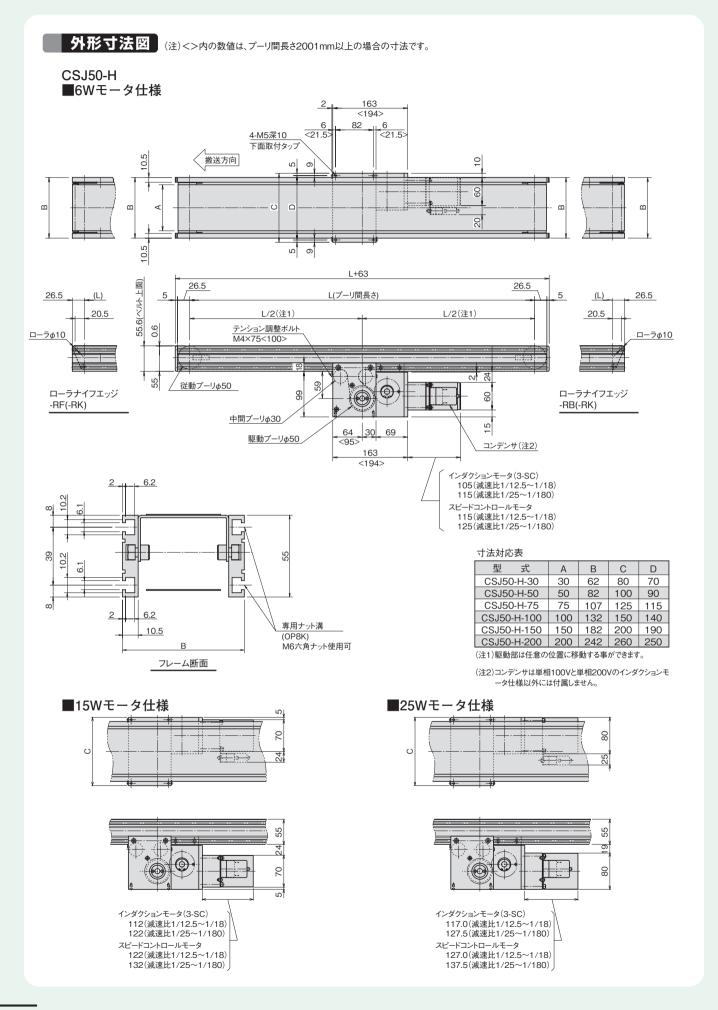
料



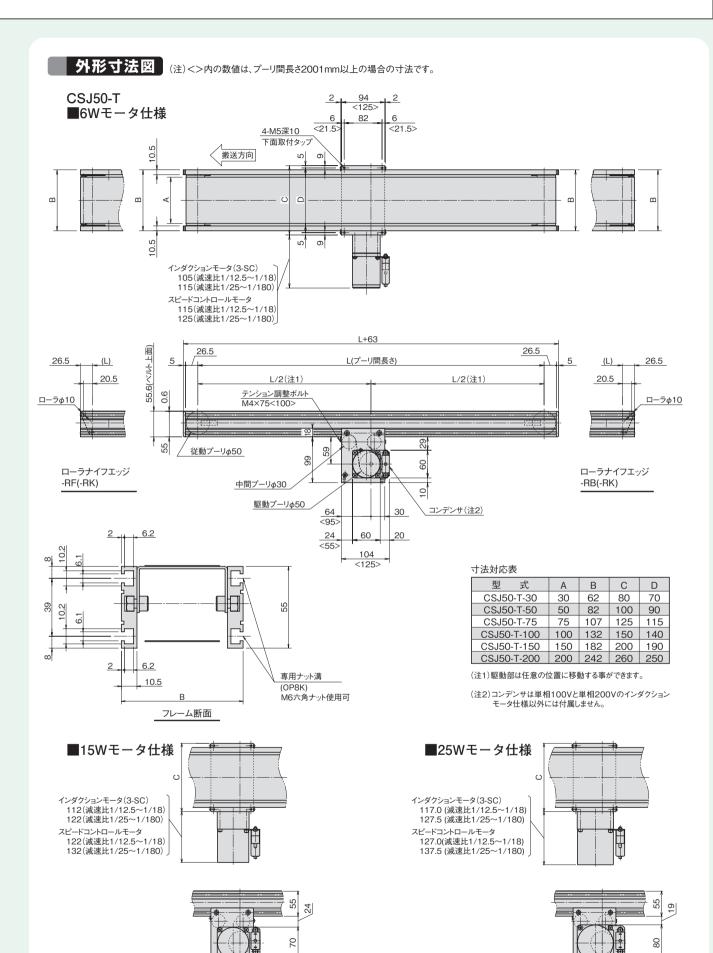
F-20

70

194 〈225〉



特殊コンベア



F-22

80

70

⟨45⟩

コンベア

平ベルトコンベア CSSK50

セレクションガイド▶F-2

ヘッド駆動 中間駆動



- CSSK50シリーズは最も汎用性の高い コンベアです。
- モータ出力、ベルト幅のバリエーションも 豊富で様々な用途にお使いいただけます。
- ヘッド駆動と中間駆動の選択ができます。
- 中間駆動タイプは、駆動部を任意の位置 に移動できます。

オプション⇒ <mark>F-106</mark>							
ガイド	取付金具						
スタンド	専用ナット						

型式基準

50 - 1000 60

t t	幾 種
CSSK50	ヘッド駆動タイプ
CSSK50M	中間駆動タイプ

40, 50, 75, 100, 150, 200, 300

プーリ間長さ(mm) ギアヘッド (別表をご覧ください) 減速比

モータ出力 6W, 15W 25W, 40W

	1	単相100V
モータ 雷圧	2	単相200V
H8/II	3	三相200V

 N	外形计法図

モータ 無記号 インダクションモータ 仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

 モータ
 N
 外形寸法図の方向

 取付方向
 R
 外形寸法図に対して勝手違い

CSSK50M

モータ・ギアヘッド⇒ F-128

■ギアヘッド減速比と搬送速度

ベルト幅(mm) 40, 50, 75, 100, 150, 200, 300, 400, 500 CSSK50

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.313	0.262	0.218	0.157	0.132	0.108	0.078	0.065	0.052	0.043	0.040	0.033	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz	_	0.313	0.262	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.063	0.052	0.047	0.040	0.032	0.027

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	−30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.2~0.3
食品衛生性	0

搬送面材質	ポリウレタン含浸				
搬送面色	緑				
ベルト厚さ	0.6mm				

■プーリ間長さ

機種	プーリ間長さL(mm)				
CSSK50	192~4000 (6W) 197~4000 (15W) 219~4000 (25W) 223~4000 (40W)				
CSSK50M	308~4000 (6W) 320~4000 (15W) 335~4000 (25W) 341~4000 (40W)				

(注1)この値はモータ出力に対するプーリ間長さを表して (注1) この値はモータ出力に対するフーリ間長さを表しています。ベルト幅が広い場合、最小プーリ間長さは、ベルト幅の2倍以上必要となります。 2倍以下の場合は特注にて対応可能です。 (蛇行防止Vサン仕様) F-135参照 (注2) プーリ間長さが4001mm以上をご希望の場合は

弊社までご相談ください。

ベルトについて⇒ F-127

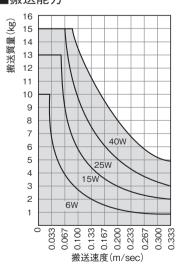
■本体質量

型式	ベルト幅			プ	ーリ間長さ(m	m)		
至式	(mm)	180~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000	3001~4000
	40	4.6	5.8	7	8.9	10.5	14.5	18.5
	50	4.7	6	7.2	9.1	10.8	14.8	18.8
	75	5.1	6.4	7.6	9.5	11.9	15.9	19.9
	100	5.5	6.8	8	9.9	12.4	16.9	21.4
CSSK50	150	6.6	7.9	9.1	11.6	14.1	19.1	24.1
	200	7.8	9.1	10.3	13.3	15.8	21.3	26.8
	300	_	11.8	13	16	19	25	30.9
	400	_	_	15.3	18.8	22.3	29.3	36.2
	500	_	_	18	21.5	25	32	38.9
	40	6.2	7.4	8.6	10.5	12.1	16.1	20.1
	50	6.4	7.7	8.9	10.8	12.5	16.5	20.5
	75	7.1	8.4	9.6	11.5	13.9	17.9	21.9
CSSK50M	100	7.7	9	10.2	12.1	14.6	19.1	23.6
	150	9.3	10.6	11.8	14.3	16.8	21.8	26.8
	200	11.1	12.4	13.6	16.6	19.1	24.6	30.1
	300	15.1	16.2	17.3	20.3	23.3	29.3	35.2

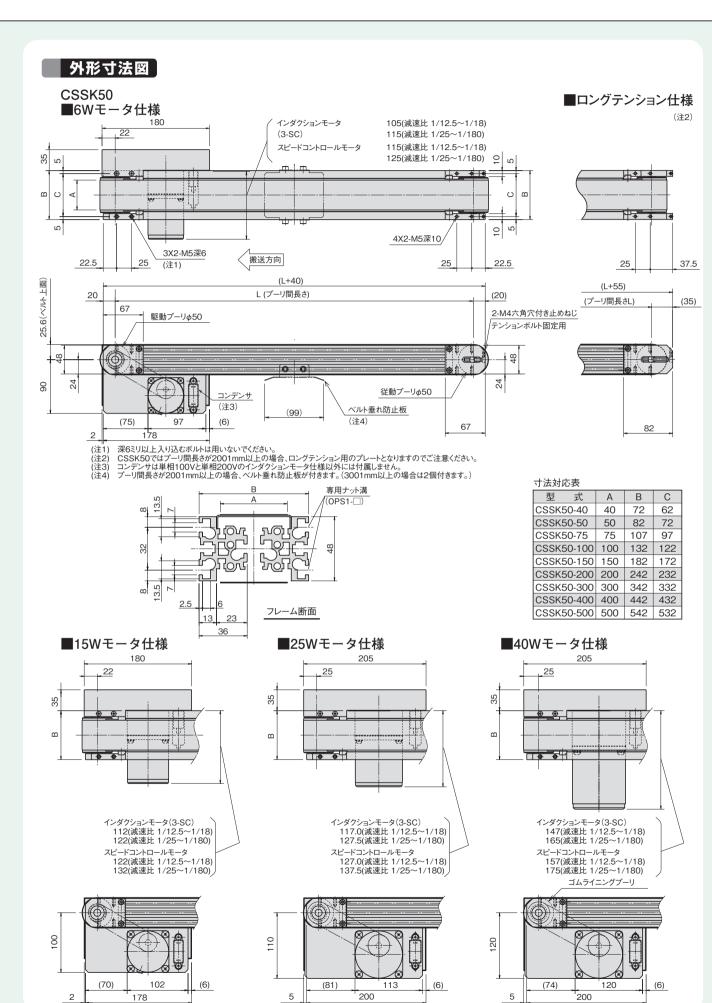
表中の本体質量は、モータ出力6W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 15W仕様の場合は表示値の0.5kg増、25W仕様の場合は表示値の1.0kg増、 40W仕様の場合は表示値の3.5kg増となります。

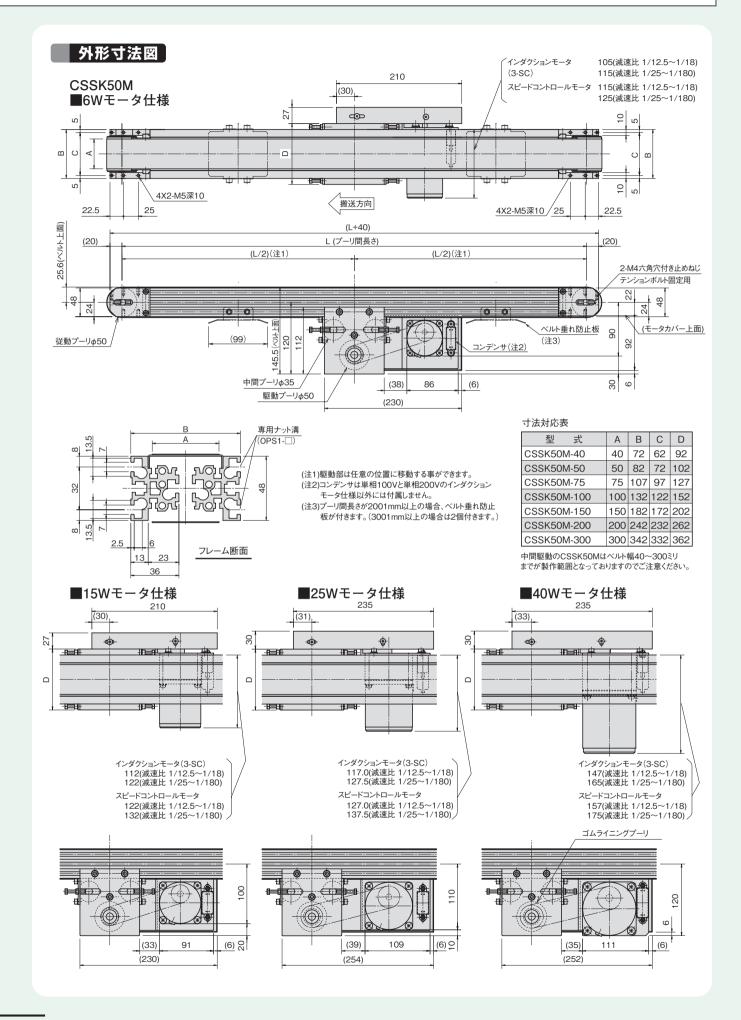
■搬送能力

(kg)



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総 搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。



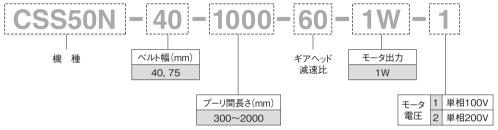




● モーターをコンベア内部に内蔵することで 省スペースを実現。

オプション	⇒ F-106
ガバ	取付金具
スタンド	専用ナット

型式基準



スピードコントロールモータをご希望の際は弊社までご相談ください。

モータ・ギアヘッド⇒ F-128

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	_	0.218	0.157	0.132	0.108	0.078	0.065	0.052	0.043	0.040	0.033	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz		_	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.063	0.052	0.047	0.040	0.032	0.027

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に、搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

《ご使用上の注意》 CSS50Nモータ内蔵型コンペアは、駆動部にギアを使用しております。高速で使用される場合、 多少駆動音が大きくなりますが品質上問題はございません。当社基準値を満たしたものを出荷しております。

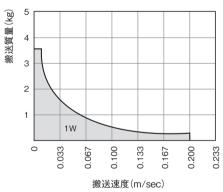
■ 仕様 `

■本体質量

					(146)						
ベルト幅	プーリ間長さ(mm)										
(mm)	300~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000						
40	3.0	4.1	5.0	6.9	8.8						
75	3.7	4.8	5.8	7.9	9.9						

表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

■搬送能力



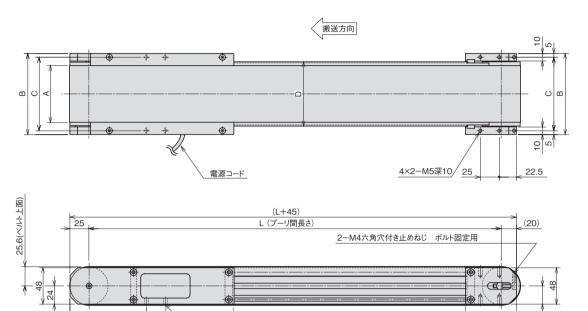
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。

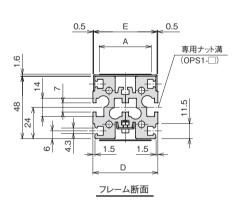
■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	-30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.2~0.3
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.6mm

ベルトについて⇒ F-127

外形寸法図





100.5

216

2×2-M5

寸法対応表

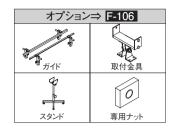
型式	Α	В	С	D	Е
CSS50N-40	40	72	62	50	49
CSS50N-75	75	107	97	85	84

24

67

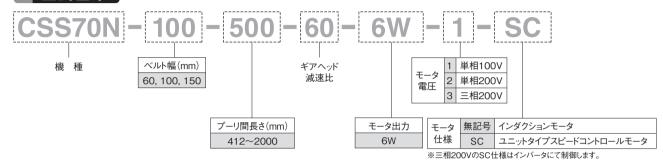


ータをコンベア内部に内蔵することで、 省スペースを実現。隙間の少ない機械に 簡単に組み込むことができるコンベアです。



モータ・ギアヘッド⇒ F-128

型式基準



■ギアヘッド減速比と搬送速度

			- 3/3/(10/10	.,,_										
減返	赴比	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.367)	0.305	0.220	0.183	0.153	0.110	0.092	0.073	0.062	0.055	0.045	0.037	0.030
(m/sec)	60Hz	_	(0.367)	0.263	0.220	0.183	0.132	0.110	0.088	0.073	0.067	0.055	0.043	0.037

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。 《ご使用上の注意》 CSS70Nモータ内蔵型コンベアは、駆動部にギアを使用しております。高速で使用される場合、 多少駆動音が大きくなりますが品質上問題はございません。当社基準値を満たしたものを出荷しております。

仕様

■本体質量

ベルト幅	プーリ間長さ(mm)							
(mm)	500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000			
60	6.3	6.6	7.0	8.0	9.0			
100	8.3	8.6	9.1	10.0	11.0			
150	10.8	11.4	12.0	13.0	14.0			

表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

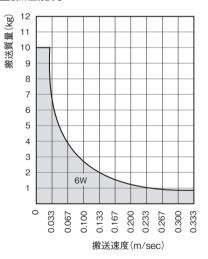
■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	−30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.2~0.3
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.6mm

ベルトについて⇒ F-127

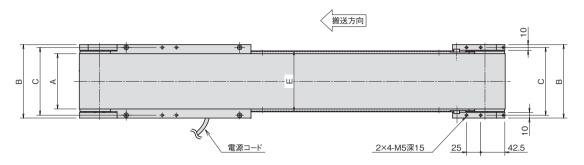
■搬送能力

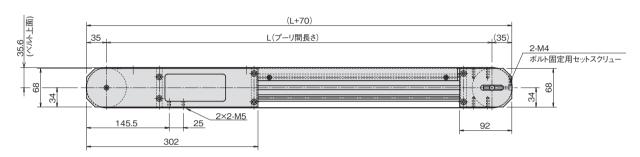
(kg)

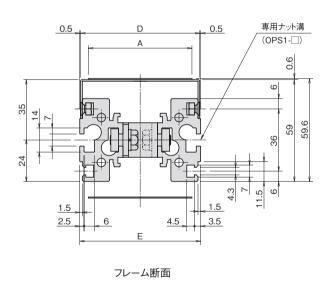


表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送 能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2 程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、 最大速度で設計してください。

外形寸法図







寸法対応表

型式	Α	В	С	D	Е
CSS70N-60	60	92	82	69	70
CSS70N-100	100	132	122	109	110
CSS70N-150	150	182	172	159	160

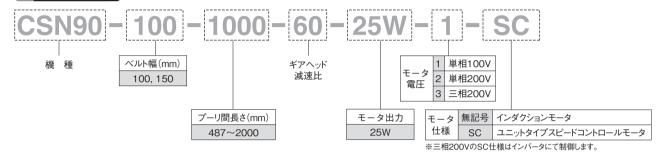
フレー Ĺ

特長

● モータをコンベア内部に内蔵することで、 省スペースを実現。隙間の少ない機械に 簡単に組み込むことができるコンベアです。

オプション⇒ F-106							
中間ブロック	スタンド	その他					

型式基準



■ギアヘッド減速比と搬送速度

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

減速	比	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz		(0.393)	0.283	0.235	0.197	0.142	0.118	0.095	0.078	0.070	0.058	0.047	0.040
(m/sec)	60Hz	_	_	(0.340)	0.283	0.235	0.170	0.142	0.113	0.095	0.085	0.070	0.057	0.047

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に、搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

《ご使用上の注意》CSN90モータ内蔵型コンベアは、駆動部にギアを使用しております。高速で使用される場合、 多少駆動音が大きくなりますが品質上問題はございません。当社基準値を満たしたものを出荷しております。

仕様

■本体質量

ベルト幅	プーリ間長さ(mm)							
(mm)	487~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000			
100	12.5	13.3	14.0	15.5	16.5			
150	16.5	17.3	18.0	19.5	21.0			

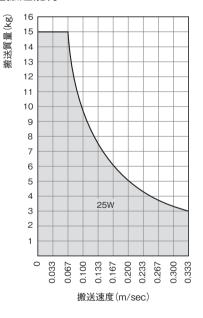
表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	−30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.2~0.3
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.6mm

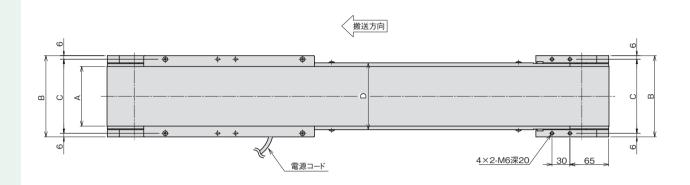
ベルトについて⇒ F-127

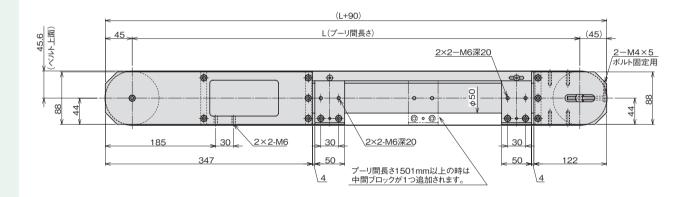
■搬送能力



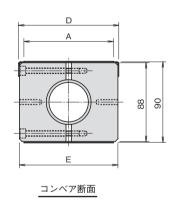
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送 スパが、個はフーフをアキュムレートする場合は、表の1/2 程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、

最大速度で設計してください。





寸法対応表					
型式	Α	В	С	D	Е
CSN90-100	100	136	124	112	110
CSN90-150	150	186	174	162	160



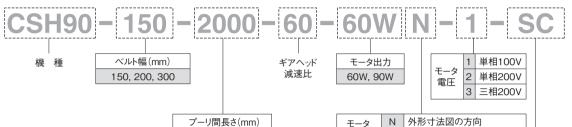
特長 写真はモータ取付位置 勝手違いです。

平ベルトコンベア CSH90

● CSH90は、重量搬送用平ベルトコンベアです。



型式基準



プーリ間長さ(mm)					
ベルト幅	プーリ間長さ				
150	300~3000				
200	400~3000				
300	600~3000				

モータ	無記号	インダクションモータ					
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ					
※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。							

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

外形寸法図に対して勝手違い

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減退	速比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.283	0.235	0.197	0.142	0.118	0.095	0.078	0.070	0.058	0.047	0.040
(m/sec)	60Hz	(0.340)	0.283	0.235	0.170	0.142	0.113	0.095	0.085	0.070	0.057	0.047

取付方向

R

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

■本体質量

	■本体質量 (kg)								
ベルト幅 (mm)	ベルト幅	プーリ間長さ(mm)							
	300~1000	1001~2000	2001~3000						
	150	22.5	31.7	41.4					
	200	24.8	35.2	46.0					
	300	29.4	42.0	55.0					

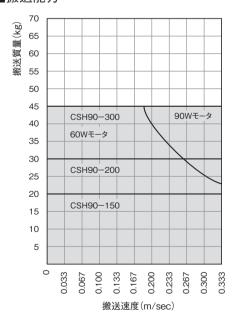
表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各プーリ間長さに 表中の本体負星は、ビータ山力のWikingのデンカける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1kg増となります。

■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	-30~80°C
帯電防止性	0
搬送面摩擦係数	0.5~0.9
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン
搬送面色	緑
ベルト厚さ	1.4mm

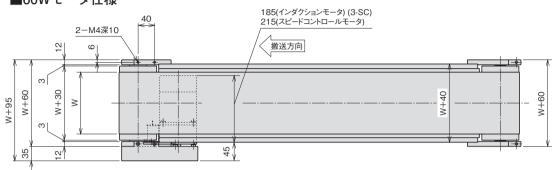
ベルトについて⇒ F-127

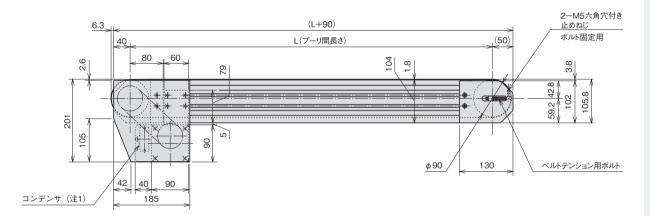
■搬送能力

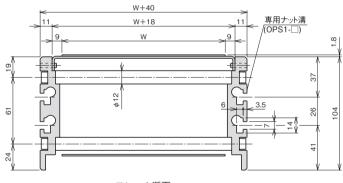


表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度 が順くす。ソーソをアイコムレートする場合は、表の172年度 以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大 速度で設計してください。

■60Wモータ仕様

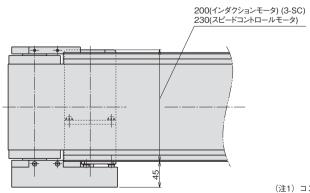






フレーム断面

■90Wモータ仕様



(注1) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ 仕様以外には付属しません。 特長



● 用途に合わせたアタッチメントをベルトに直接取り付けること ができるコンベアです。

サーボモータ、ステッピングモータを使うことで精度の高い ピッチ送りが可能です。ピッチ送りで使用する際のモータの 選定はご相談ください。

● 搬送方向10mmピッチ、幅方向25mmピッチでアタッチ メントをベルト専用ナットで組み付けできます。

減速比

25W, 40W

モータ

取付方向

(ベルト専用ナットは真鍮、ステンレスの2種類)



型式基準

SSK50FAT プーリ間長さ(mm) 機種 モータ出力 単相100V

> 400~2000 ※アタッチメントを取り付ける穴 のピッチによっては、ご希望の プーリ間長さで製作できない場合がございます。プーリ間長さ についてはご相談ください。

ベルト幅(mm) 50, 75, 100

モータ	無記号	インダクションモータ
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

2

電圧

R 外形寸法図に対して勝手違い

N 外形寸法図の方向

単相200V

三相200V

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速」	t	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.500)	(0.416)	(0.347)	0.250	0.208	0.173	0.125	0.104	0.083	0.069	0.062	0.052	0.041	0.034
(m/sec)	60Hz	(0.600)	(0.500)	(0.416)	0.300	0.250	0.208	0.150	0.125	0.100	0.083	0.075	0.062	0.050	0.041

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

)付の速度でご使用される場合、ベルトの交換時期が早まる可能性がございます。

仕様

■太体質量

	_ ' '''	_				(kg)					
Ī	ベルト幅	プーリ間長さ (mm)									
	(mm)	400~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000					
	50	10.2	11.3	12.4	14.6	16.8					
	75	11.3	12.5	13.7	16.3	18.8					
	100	12.3	13.7	14.9	17.8	20.5					

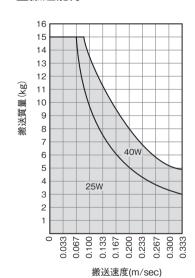
表中の本体質量は、モータ出力25W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 40W仕様の場合は、表示値の1.9kg増となります。

■ベルト仕様

搬送面材質	ウレタンゴム(白色)
耐熱性	0°C~60°C
帯電防止性	×
抗張体材質	スチール(亜鉛メッキ)
歯ピッチ	10mm
ベルト厚さ	4.5mm

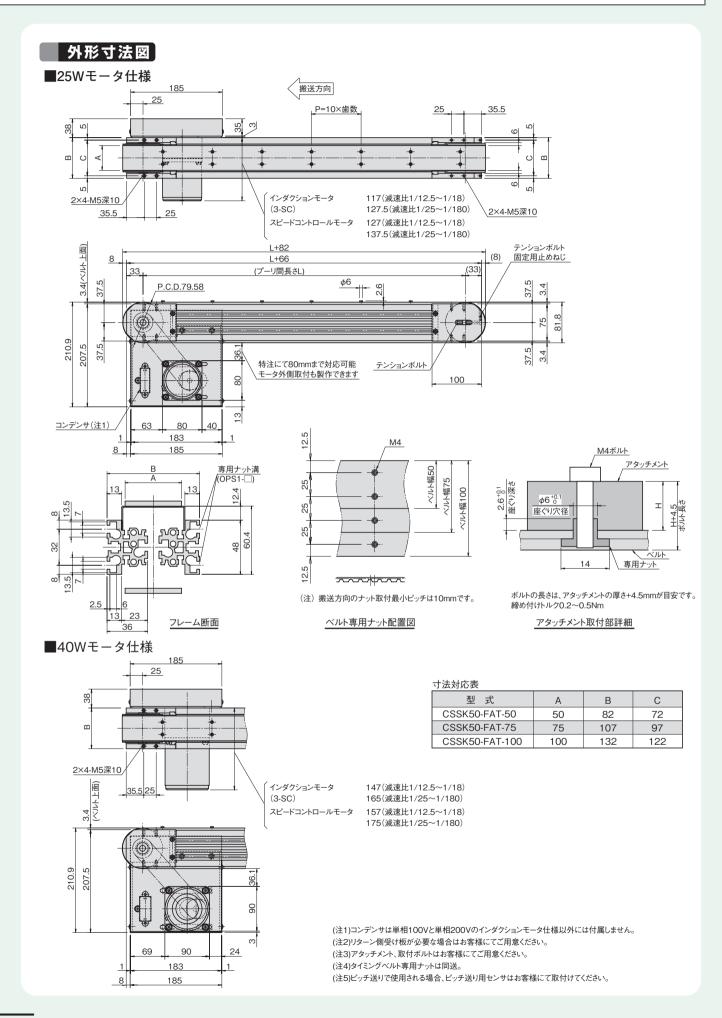
ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力



アタッチメント1ヶ所の質量は500g以下とし、コンベア全体での アタッチメント質量は搬送能力表の範囲内としてください。

また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。



2列

コンベア 丸ベルトコンベア CSR50

セレクションガイド▶F-3

ヘッド駆動

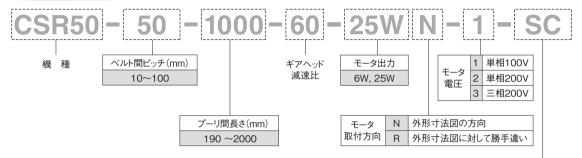
特長



- アルミフレームを使用した軽くてスマートな丸ベルト タイプのコンベアです。
- 平ベルトでは搬送できない小物部品の搬送に威力 を発揮します。

オプション	⇒ F-106
ガイド	取付金具
スタンド	専用ナット

型式基準



モータ	無記号	インダクションモータ
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129**

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.313	0.262	0.218	0.157	0.132	0.108	0.078	0.065	0.052	0.043	0.040	0.033	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz	_	0.313	0.262	0.188	0.157	0.132	0.095	0.078	0.063	0.052	0.047	0.040	0.032	0.027

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

44 推

■本体質量

						(76)
ベルト間ピッ	ベルト間ピッチ		フ	プーリ間長さ (mn	n)	
	(mm)	190~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000
	10~100	4.0	4.5	5.0	6.0	7.0

表中の本体質量は、モータ出力6W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 25W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

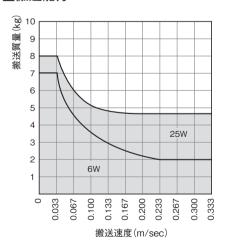
《ご使用上の注意》 CSR50は、2本のフレームを連結していません。下記の方法を参考にお客様にて固定してください。
①本体取付金具を使用し、コンベアをご希望のベルト間ピッチで固定する。
②ジョイント金具(OP10)を使用する。

■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	−20~50°C
帯電防止性	×
搬送面摩擦係数	0.5~0.7
食品衛生性	×
搬送面材質	ポリウレタン
搬送面色	緑
ベルト径	5mm

ベルトについて⇒ **F-127**

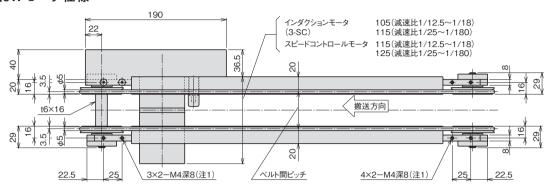
■搬送能力

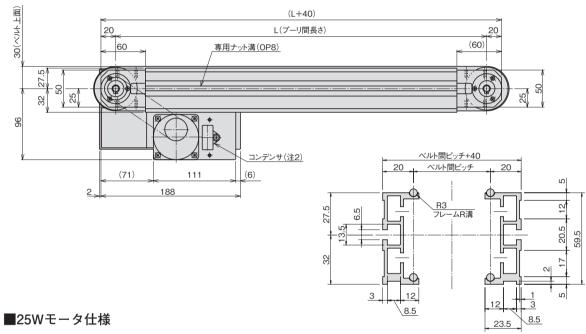


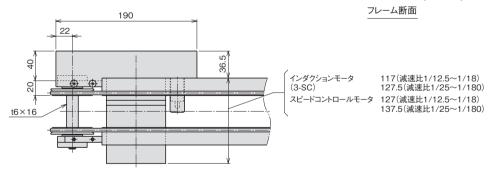
アキュムレートはできませんのでご注意ください。 搬送方向を逆にした場合、搬送能力は30%減 で計算してください。

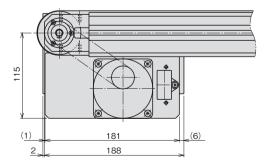
[※]三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■6Wモータ仕様









- (注1) 深8以上入り込むボルトは用いないでください。
- (注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様 以外には付属しません。

フレー Ĺ

特長



- 水や油、薬品等が付着したワークの搬送に 適しています。
- さらに、ベルトとは違い、バリのあるワークの 搬送も可能です。
- モータを上取付とし、付着物の影響を受け にくい構造としました。



型式基準



スプロケット間長さ(mm) モータ出力 25W, 40W 400~4000

以上をご希望の際はご相談ください。

無記号 インダクションモータ 干一タ 仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129**

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.361)	0.301	0.251	0.180	0.150	0.125	0.090	0.075	0.060	0.050	0.045	0.038	0.030	0.025
(m/sec)	60Hz	(0.433)	(0.361)	0.301	0.217	0.180	0.150	0.108	0.090	0.072	0.060	0.054	0.045	0.036	0.030

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

ベルト幅		スプロケット間長さ(mm)										
(mm)	400~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000	3001~4000					
100	10.3	11.9	13.5	16.8	19.9	26.4	32.9					
150	11.4	13.4	15.3	19.4	23.2	31.3	39.3					
200	12.3	14.5	16.6	21.2	25.4	34.3	43.2					
300	14.2	17.0	19.6	25.5	30.7	42.1	53.3					

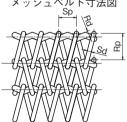
表中の本体質量は、モータ出力25W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 40W仕様の場合は、表示値の1.9kg増となります。

■ベルト仕様

ベルト材質	SUS304
Sp	5.0mm
Sd	1.2mm
Rp	7.5mm
Rd	1.6mm
ベルト幅	100mm,150mm 200mm,300mm
ベルト厚さ	5.4mm
重量	7.5kg/m ²

ベルトについて⇒ F-127

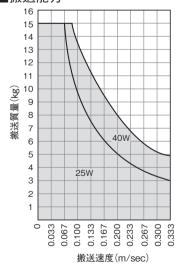
メッシュベルト寸法図



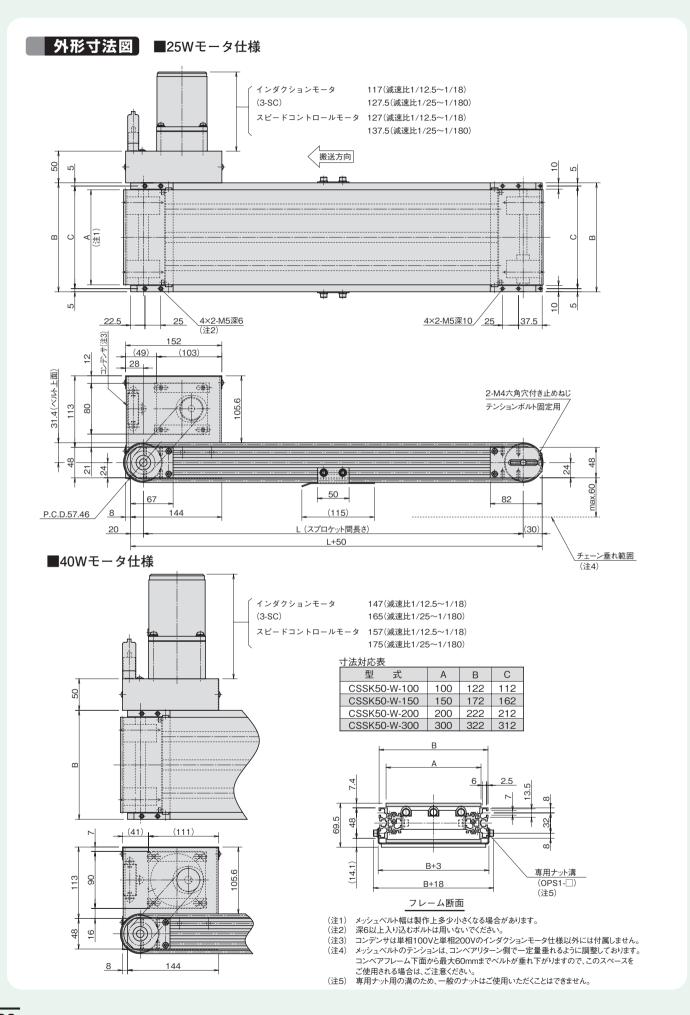
Sp:スパイラルピッチ Sd:スパイラル線径 Rp:ロッドピッチ Rd: ロッド線径

■搬送能力

(kg)



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総 搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、 表の 1/2 程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、 最大速度で設計してください。



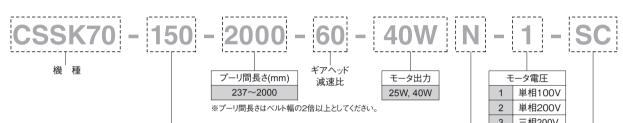
特長



- 最大230℃までの高温部品を搬送することができる 耐熱コンベアです。
- ▶ 特殊繊維素材のベルトに、裏面蛇行防止さんを 取り付け、安定走行を実現します。

オプション⇒ F-106 YO, 専用ナット

型式基準



ベルト幅(mm) 60, 100, 150

		0					
	モータ取付方向	モータ仕様					
N	外形寸法図の方向	無記号	インダクションモータ				
R	外形寸法図と勝手違い	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ				

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.440)	0.367	0.305	0.220	0.183	0.153	0.110	0.092	0.073	0.061	0.055	0.046	0.037	0.031
(m/sec)	60Hz	_	(0.440)	0.367	0.264	0.220	0.183	0.132	0.110	0.088	0.073	0.066	0.055	0.044	0.037

(kg)

表中のチェーン速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般にチェーン速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

仕様

■本体質量

ĺ	ベルト幅	プーリ間長さ (mm)								
	(mm)	237~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000				
	60	8.3	9.7	12.8	14.8	16.8				
	100	9.5	11.0	14.2	16.3	18.5				
	150	11.0	12.7	15.9	18.2	20.5				

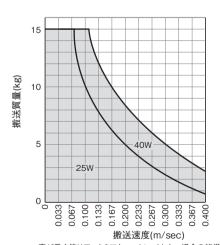
表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

■ベルト仕様

耐熱性	230℃
帯電防止性	×
食品衛生性	0
搬送面材質	アラミド繊維にフッ素樹脂を コーティングした平織りタイプ
搬送面色	茶色
ベルト厚さ	0.31mm

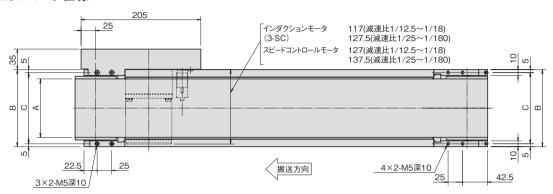
ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力



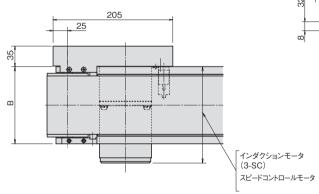
表が示す値はワークをアキュームレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュームレートすると、ベルト表面が早期に磨耗する可能性があります。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

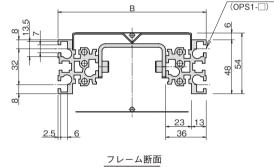
■25Wモータ仕様



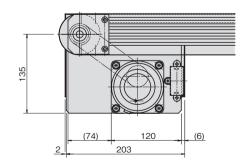


■40Wモータ仕様





-タ 147(滅速比1/12.5~1/18) 165(滅速比1/25~1/180) モータ 157(滅速比1/12.5~1/18) 175(滅速比1/25~1/180)



寸法対応表							
型式	Α	В	С				
CSSK70-60	60	92	82				
CSSK70-100	100	132	122				
CSSK70-150	150	182	172				

(注1) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

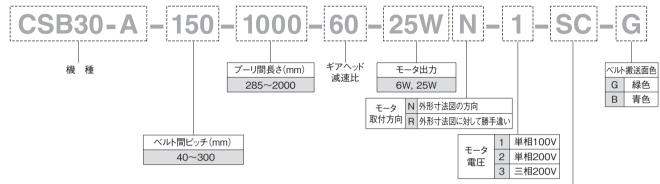
特長



- タイミングベルトを使用した完全同期の2列コンベアです。
- 2列コンベアなので、パレットなどの搬送物を容易にストッパ、 エスケープすることが可能です。
- アルミフレームには各種アタッチメントが容易に取り付けられます。
- 特殊対応にてベルトにプロフィルの取付が可能です。

オプション⇒ F-106						
ガイド	取付金具					
スタンド	専用ナット					

型式基準



モータ	無記号	インダクションモータ
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速上	t	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.399)	0.333	0.277	0.199	0.166	0.138	0.099	0.083	0.066	0.055	0.049	0.041	0.033	0.027
(m/sec)	60Hz	(0.479)	(0.399)	0.333	0.239	0.199	0.166	0.119	0.099	0.079	0.066	0.059	0.049	0.039	0.033

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

モータ・ギアヘッド⇒ **F-128**

仕様

■本体質量

				(16)
ベルト間ピッチ		プーリ間虫	長さ (mm)	
(mm)	285~500	501~1000	1001~1500	1501~2000
100	4.5	5.4	6.4	7.4
150	4.7	5.6	6.6	7.6
200	4.9	5.8	6.8	7.8
300	5.1	6.1	7.1	8.1

表中の本体質量は、モータ出力6W仕様の各ブーリ問長さにおける最大値を表示しています。 25W仕様の場合は、表示値の1.2kg増となります。

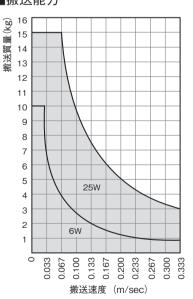
■ベルト仕様

緑色 青色				
6.67	-イロン			
0~60℃				
電防止性 ×				
スチール(亜鉛メッキ)				
0.3 / 0.3				
5mm				
10mm				
2.2	mm			
型式 T5タイプ 両面布張り				
	6・6ナ 0~i スチール(i 0.3 5r 10			

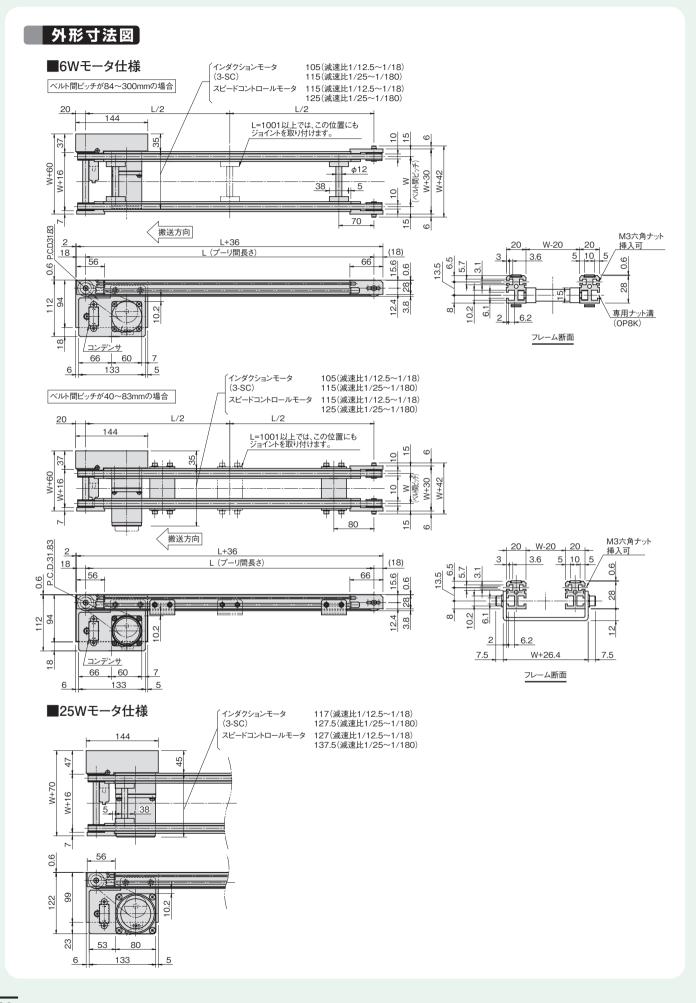
(注1)摩擦対象がステンレススチールの場合の値です。

ベルトについて⇒ **F-127**

■搬送能力



表が表す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えださい。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計 してください。



B 青色

特殊ベルト

プラチェーン

ローラチェーン

特殊コンベア コンベアオプション

エスケープメントユニット エスケープメントユーット

段積み・段ばらし

- タイミングベルトを使用した完全同期の2列コンベアです。 2列コンベアなので、パレットなど搬送物を容易にストッパ・エスケープ することが可能です。
- アルミフレームには、各種アタッチメントが容易に取り付けられます。
- 駆動部は任意の位置に移動することができ、またモータ取付方向も 3タイプの中からお選びいただけます。
- タイミングベルト1本のみで、ノンスリップのベルトコンベアとしても ご使用いただけます。

オプション⇒ F-106 取付金具 0 専用ナット

写真はCSB30-V仕様です。

型式基準



CSB30-T 171~2000

ベルト間ピッチ(mm) 40~300

3 三相200V 無記号 インダクションモータ モータ

仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ F-128

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.320	0.267	0.222	0.160	0.133	0.112	0.080	0.067	0.053	0.045	0.040	0.030	0.027	0.022
(m/sec)	60Hz	_	0.320	0.267	0.192	0.160	0.133	0.097	0.080	0.063	0.053	0.048	0.040	0.032	0.027

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

モータ直結タイプ

《ご使用上の注意》 CSB30シリーズは、駆動部にギアを使用しております。高速で使用される場合、 多少駆動音が大きくなりますが品質上問題はございません。当社基準値を満たしたものを出荷しております。

仕様

■木休啠島

■中仲貝里				(kg)
ベルト間ピッチ		プーリ間虫	長さ (mm)	
(mm)	252~500	501~1000	1001~1500	1501~2000
150	4.3	5.2	6.2	7.2
200	4.5	5.4	6.4	7.4
300	4.7	5.7	6.6	7.6

(2)モータ仕様… ······15Wモータ:0.6kg増、25Wモータ:1.2kg増

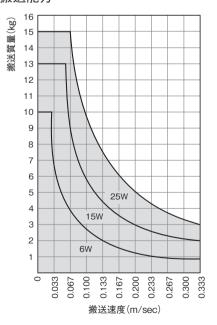
■ベルト仕様

搬送面色	緑色	青色			
搬送面材質	6.67	6・6ナイロン			
耐熱性	0~(60°C			
帯電防止性	:	:			
抗張体材質	スチール((亜鉛メッキ)			
摩擦係数(搬送面/歯面)	0.3 / 0.3 (注1)				
歯ピッチ	5r	nm			
ベルト幅	10	mm			
ベルト厚さ	2.2	mm .			
型式	T5タイプ	プ両面布張り			

(注1)摩擦対象がステンレススチールの場合の値です。

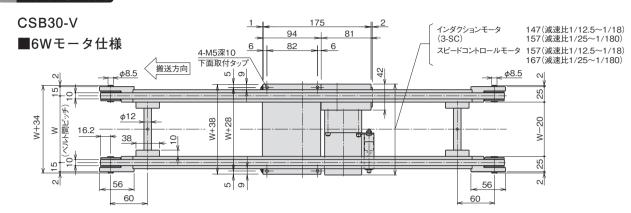
ベルトについて⇒F-127

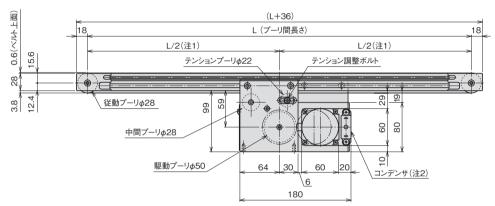
■搬送能力

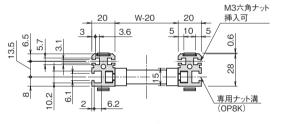


表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

外形寸法図 ベルト間ピッチが84~300mmの場合



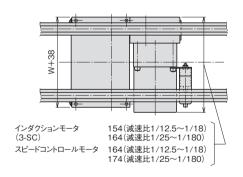


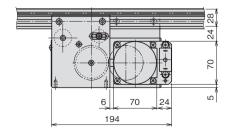


フレーム断面

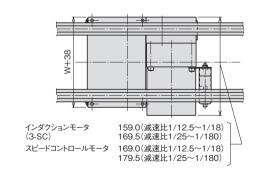
- (注1) 駆動部は任意の位置に移動する事が できます。
- できます。 (注2) コンデンサは単相100Vと単相200V のインダクションモータ仕様以外に は付属しません。

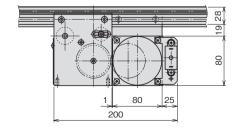
■15Wモータ仕様





■25Wモータ仕様

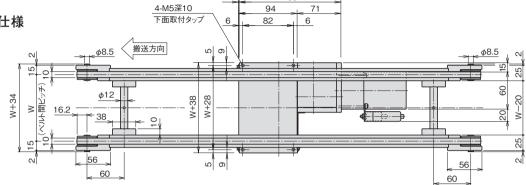


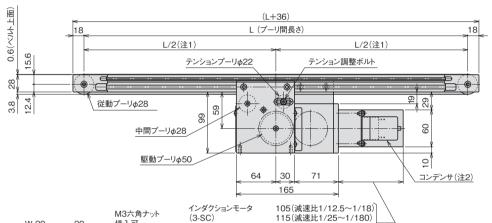


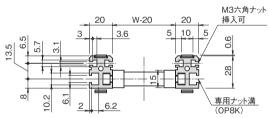
ベルト間ピッチが84~300mmの場合

CSB30-H

■6Wモータ仕様



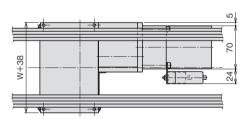


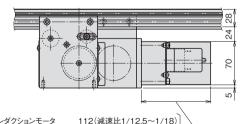


フレーム断面

- (注1) 駆動部は任意の位置に移動する事ができます。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

■15Wモータ仕様



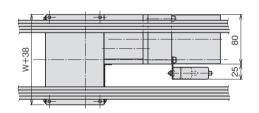


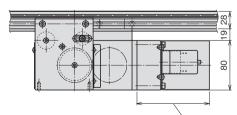
インダクションモータ

(3-SC) 122(滅速比1/25~1/180) スピードコントロールモータ 122(滅速比1/12.5~1/18) 132(滅速比1/12.5~1/180) 132(減速比1/12.5~1/180)

■25Wモータ仕様

スピードコントロールモータ 115(減速比1/12.5~1/18) 125(減速比1/25~1/180)



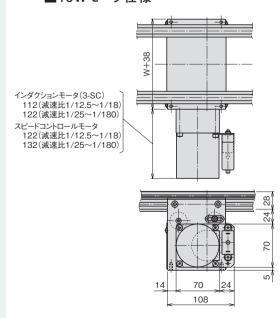


インダクションモータ (3-SC)

117.0(減速比1/12.5~1/18) 127.5(減速比1/25~1/180) スピードコントロールモータ 127.0(減速比1/12.5~1/18) 137.5(減速比1/25~1/180) /

外形寸法図 ベルト間ピッチが84~300mmの場合 CSB30-T ■6Wモータ仕様 4-M5深10 下面取付タップ 搬送方向 φ8.5 φ8.5 N 25 φ12 W+34 W-20 W ベンレト間ピッ W+28 W+38 38 25 56 രിവ 60 インダクションモータ (3-SC) 105(減速比1/12.5~1/18) (3-SC) 115(減速比1/25~1/180) スピードコントロールモータ 115(減速比1/12.5~1/18) 125(減速比1/25~1/180) (L+36)(回子小バン)9.0 18 L (プーリ間長さ) 18 L/2(注1) L/2(注1) 15.6 テンション調整ボルト テンションプーリφ22 28 29 12.4 従動プーリφ28 66 9 中間プーリφ28 駆動プーリφ50 5 64 30 60 20 コンデンサ(注2) 104 M3六角ナット W-20 挿入可 9.0 (注1) 駆動部は任意の位置に移動する事ができ ます。 (注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属し 28

■15Wモータ仕様

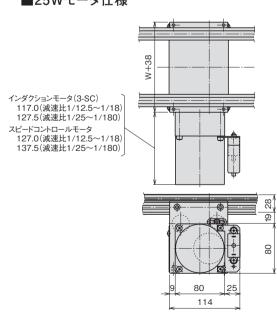


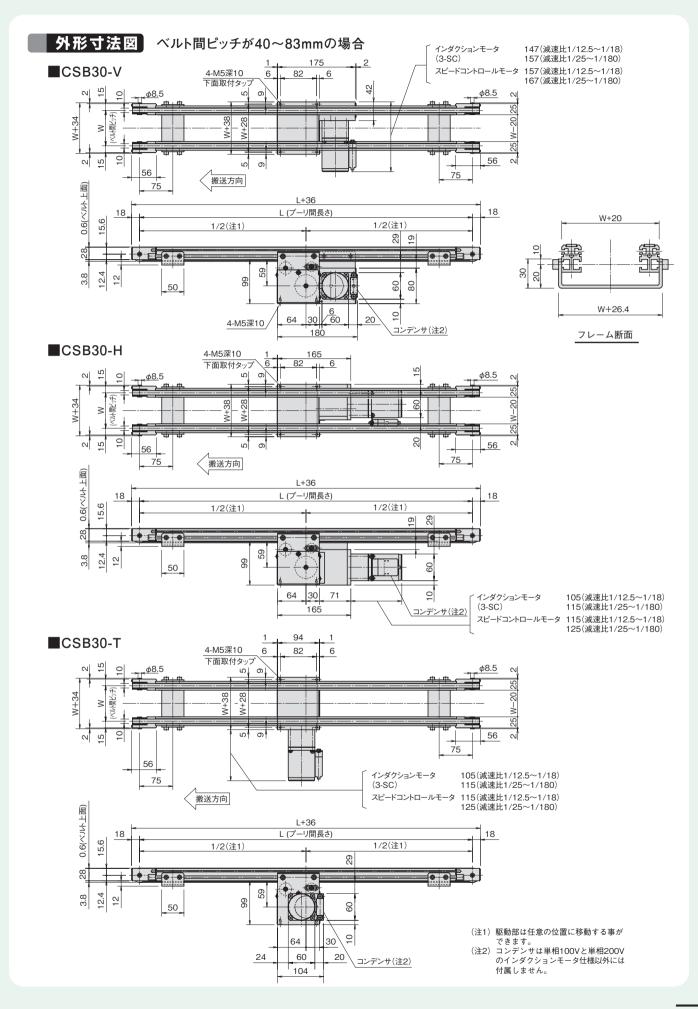
フレーム断面

専用ナット溝 (OP8K)

■25Wモータ仕様

ません。





CSB50A セレクションガイド F-3 ヘッド駆動 中間駆動

特長



- タイミングベルトを使用した完全同期の2列 コンベアです。
- 2列コンベアなのでパレットなど搬送物を 容易にストッパ、エスケープできます。
- ▶中間駆動タイプは容易にベルトを交換 することができます。(内側・外側指定)
- 中間駆動タイプは駆動部を任意の位置に 移動できます。



型式基準

*CSB50AMのみ SB50A プーリ間長さ(mm) ギアヘッド モータ出力 1 単相100V ベルト抜き方向 減速比 CSB50A 370~3000 2 単相200V CSB50A ヘッド駆動タイプ 40W U 内側抜き 電圧 CSB50AM 中間駆動タイプ CSB50AM 550~3000 3 三相200V S 外側抜き

,	ベルト間ピッ	チ(mm)
CSB50A	_	80~500
CCDEOVIN	50~500	U(ベルト抜き方向)
CSBSUAIVI	30~500	O (ベルト抜き方向)

モータ N 外形寸法図の方向 取付方向 R 外形寸法図に対して勝手違い

無記号 インダクションモータ 干一々 ユニットタイプスピード コントロールモータ 仕様 SC

中間内カバー 無記号 無し С 有り ※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。 ベルト問ピッチカ

65mm以上の場合のみ

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

■ギアヘッド減速比と搬送速度

■ギアへ:	ソド減i	速比と	搬送速	度											(m/sec)
減速比	t	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
CSB50A	50Hz	0.320	0.267	0.222	0.160	0.133	0.111	0.080	0.067	0.053	0.044	0.040	0.033	0.027	0.022
CSB50AM	60Hz	-	0.320	0.267	0.192	0.160	0.133	0.096	0.080	0.064	0.053	0.048	0.040	0.032	0.027

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~30%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

型式	ベルト間ピッチ			プーリ間:	長さ(mm)		
至式	(mm)	~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000
	100	8.3	9.7	11.1	14.0	16.9	22.6
	200	8.6	10.0	11.4	14.3	17.2	22.9
CSB50A	300	8.9	10.4	11.7	14.6	17.5	23.2
	400	9.1	10.6	12.0	14.9	17.8	23.5
	500	9.5	10.9	12.4	15.2	18.9	23.8
	100	12.3	13.3	14.6	16.7	19.2	23.9
	200	12.9	13.9	15.2	17.4	19.7	24.5
CSB50AM	300	13.4	14.5	15.7	18.0	20.3	24.9
	400	13.9	15.1	16.2	18.7	20.9	25.4
	500	14.5	15.8	16.7	19.3	21.6	25.8

表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

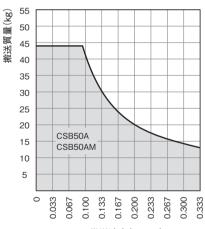
■ベルト仕様

搬送面材質	6・6ナイロン
搬送面色	緑
耐熱性	−20~80°C
帯電防止性	×
抗張体材質	アラミド繊維
摩擦係数(搬送面/歯面)	0.3 / 0.3 (注1)
歯ピッチ	10mm
ベルト幅	20mm
ベルト厚さ	4.5mm
型式	T10タイプ 両面布張り

(注1)摩擦対象がステンレススチールの場合の値です。

ベルトについて⇒ F-127

■搬送能力

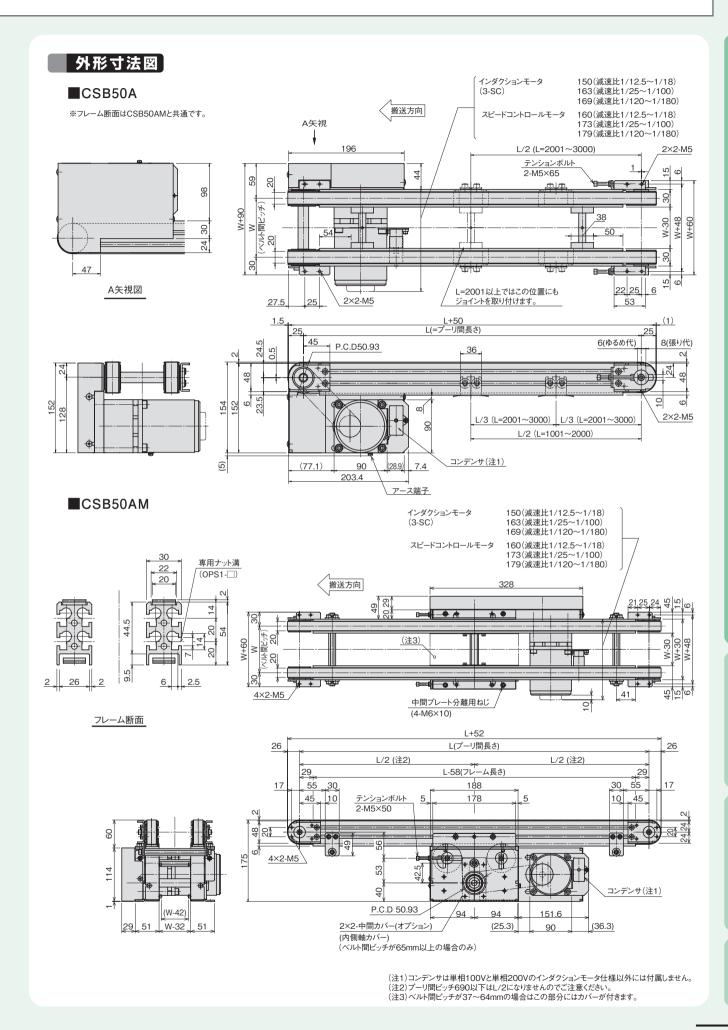


搬送速度(m/sec)

表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送

級がかり間はノーノをアイユムレートしない物のロットの政定能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、 最大速度で設計してください。

料



CSSK50-T

セレクションガイド▶F-3 ヘッド駆動

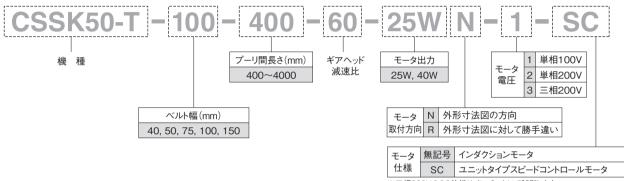
特長



- サーボモータ、ステッピングモータを使うことで、精度の高い ピッチ送りが可能です。
- ▶ 油が付着したワークの搬送でも、ノンスリップ駆動により安定 した搬送が可能です。
- 多数のベルト幅を取り揃えております。



型式基準



※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

モー	メ・イグ	ヘット→	F-129
100	120	150	180

減	速比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.360)	0.300	0.250	0.180	0.150	0.125	0.090	0.075	0.060	0.050	0.045	0.038	0.030	0.025
(m/sec)	60Hz	(0.432)	(0.360)	0.300	0.216	0.180	0.150	0.108	0.090	0.072	0.060	0.054	0.045	0.036	0.030

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

ベルト幅		プーリ間長さ(mm)									
(mm)	400~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000	3001~4000				
40	7.0	8.1	9.1	11.3	13.5	17.8	22.1				
50	7.5	8.6	9.7	11.9	14.1	18.7	23.1				
75	8.6	9.8	11.0	13.6	16.1	21.1	26.1				
100	9.6	11.0	12.2	15.1	17.8	23.3	28.8				
150	11.8	13.4	14.9	18.3	21.4	27.8	34.2				

表中の本体質量は、モータ出力25W仕様の各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。 40W仕様の場合は、表示値の1.9kg増となります。

■ベルト仕様

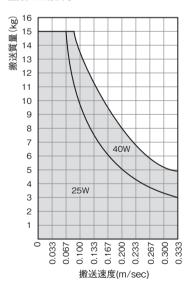
搬送面材質	ウレタンゴム
搬送面色	半透明自然色
耐熱性	0~60℃
帯電防止性	0
抗張体材質	スチール(亜鉛メッキ)
摩擦係数(搬送面/歯面)	0.6 / 0.6 (注1)
歯ピッチ	10mm
ベルト幅	40,50,75,100,150mm
ベルト厚さ	4.5mm
型式	T10タイプ 布張りなし

(注1)摩擦対象がステンレススチールの場合の値です。

ベルトについて⇒F-127

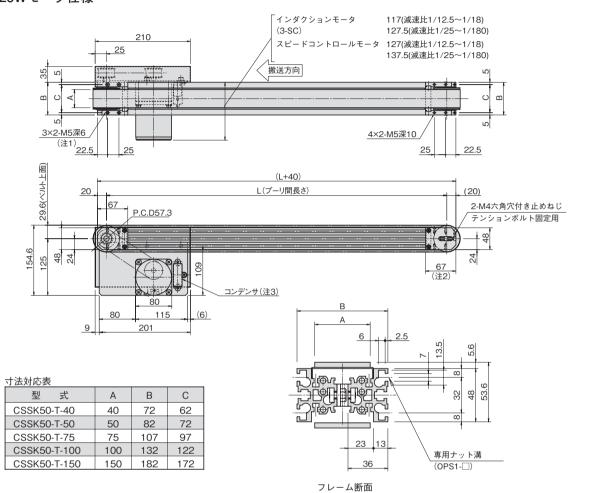
■搬送能力

(kg)

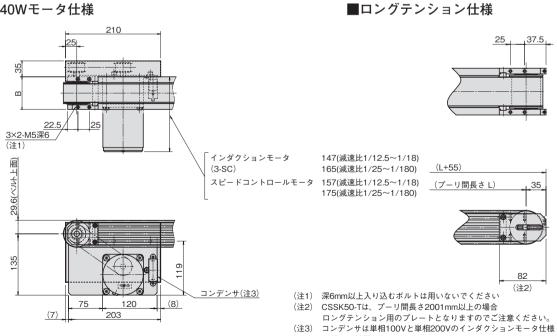


スピードコントロールモータをご検討される場合は、 最大速度で設計してください。

■25Wモータ仕様



■40Wモータ仕様



以外には付属しません。

CSB89A-MD セレクションガイド F-3

ヘッド駆動

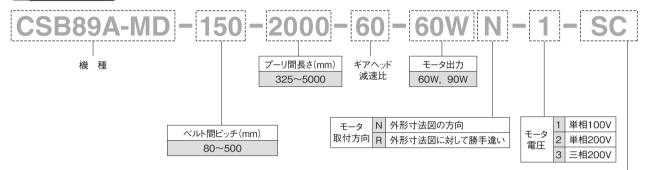


● タイミングベルトを使用した完全同期の2列コンベアです。

- 2列コンベアなのでパレットなど搬送物を容易にストッパ、 エスケープすることが可能です。
- タイミングベルト1本のみでノンスリップのベルトコンベア として使用できます。



型式基準



モータ	無記号	インダクションモータ
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129**

■ギアヘッド減速比と搬送速度

		3,,,,,,										
減速	比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.283	0.235	0.197	0.142	0.118	0.095	0.078	0.070	0.058	0.047	0.040
(m/sec)	60Hz	(0.340)	0.283	0.235	0.170	0.142	0.113	0.095	0.085	0.070	0.057	0.047

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

仕様

■本体質量

■本体質量 (k					
	プーリ間長さ(mm)				
325~1000	1001~2000	2001~3000			
23.9	34.9	48.1			

この表は、ベルト間ビッチ300mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様時の最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

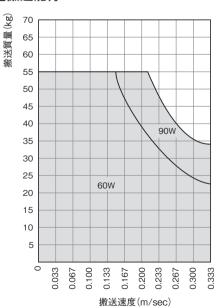
■ベルト仕様

搬送面材質	6・6ナイロン
搬送面色	緑
耐熱性	0~60℃
帯電防止性	×
抗張体材質	スチール(亜鉛メッキ)
摩擦係数(搬送面/歯面)	0.3 / 0.6 (注1)
歯ピッチ	9.525mm
ベルト幅	25.4mm
ベルト厚さ	3.6mm
型式	Lタイプ 背面布張り

(注1)摩擦対象がステンレススチールの場合の値です。

ベルトについて⇒F-127

■搬送能力



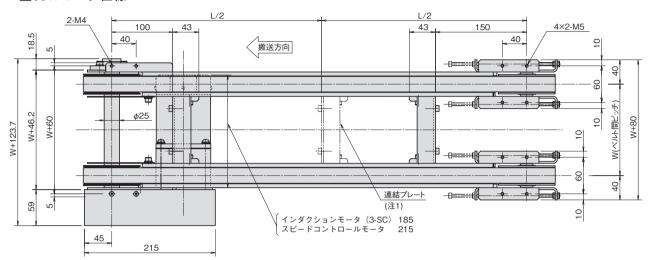
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 メルガーにはファイン・ロール・ロール・ファイン・ロールの放送したいにマーケーアークをアキュムレートする場合は、表の1/2年以下でお考えください。また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

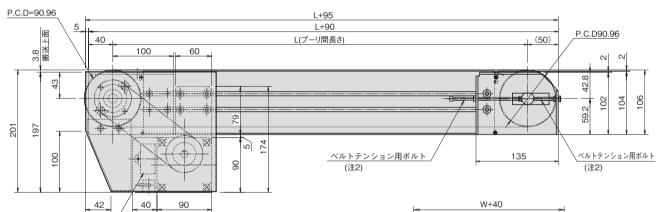
^{※=}相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

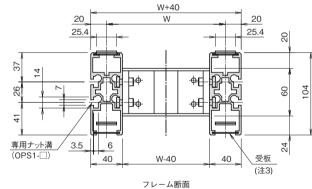
料

外形寸法図

■60Wモータ仕様

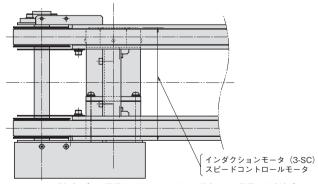






■90Wモータ仕様

/コンデンサ(注4)



(注1) ブーリ間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。また、ベルト間ビッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。
 (注2) ベルトテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。
 (注3) ブーリ間長さLが2000mm以下の場合、受板はありません。
 (注4) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

230

コンベア タイミングベル

CSB89A

セレクションガイド▶F-3

ヘッド駆動

2列

特長



- タイミングベルトを使用した完全同期の2列コンベアです。
- 2列コンベアなのでパレットなど搬送物を容易にストッパ、 エスケープすることが可能です。
- タイミングベルト1本のみでノンスリップのベルトコンベアとして使用できます。
- モータ直結タイプとし、フレーム下側への 飛び出しをなくしました。



モータ・ギアヘッド⇒ F-129

型式基準



スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。

■ギアヘッド減速比と搬送速度

25 0.276

0.333

~~~									
30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
0.230	0.173	0.138	0.115	0.086	0.069	0.058	0.046	0.035	0.029
0.278	0.208	0.167	0.139	0.104	0.083	0.069	0.056	0.042	0.035

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

#### 仕様

減速比

搬送速度 (m/sec) 50Hz

60Hz

#### ■本体質量

				(0)
	7	プーリ間長さ(mm	)	
325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000
21.7	28.7	37.7	46.7	54.7

この表は、ベルト間ビッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様時の最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。

#### ■ベルト仕様

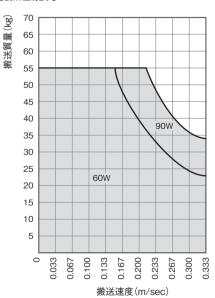
搬送面材質	6・6ナイロン
搬送面色	緑
耐熱性	0~60°C
帯電防止性	×
抗張体材質	スチール(亜鉛メッキ)
摩擦係数(搬送面/歯面)	0.3 / 0.6 (注1)
歯ピッチ	9.525mm
ベルト幅	25.4mm
ベルト厚さ	3.6mm
型式	Lタイプ 背面布張り

(注1)摩擦対象がステンレススチールの場合の値です。

ベルトについて⇒F-127

#### ■搬送能力

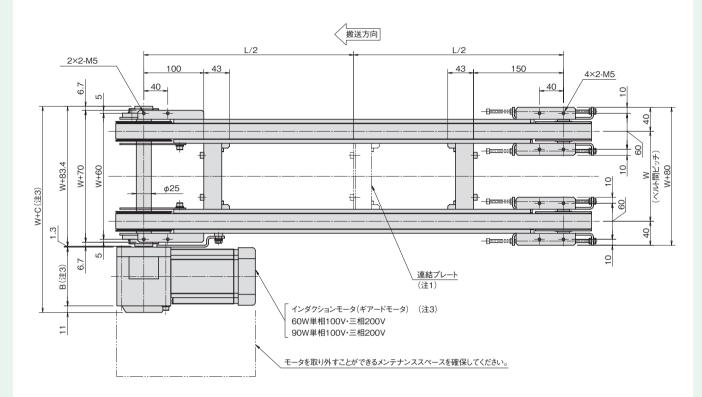
(kg)

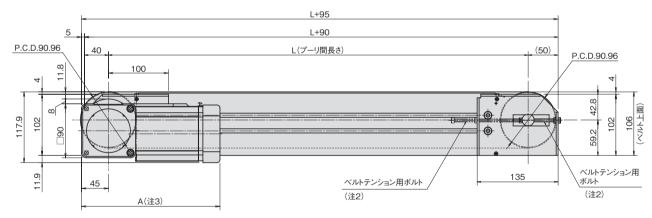


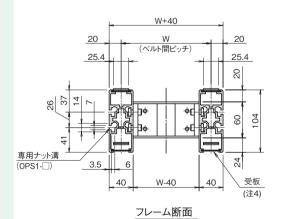
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

料

### 外形寸法図







#### 取付モーター覧

モータ型式 (住友重機械工業株式会社)	1	Α	В	С
RNYM006-17-CA-20~240 (60W、単相10	0V) 2	31	98	193.7
RNYM006-07-20~60 (60W、三相20	0V) 1	80	82	177.7
RNYM006-17-80~240 (60W、三相20	OV) 1	94	98	193.7
RNYM009-17-CA-20~240 (90W、単相10	0V) 2	31	98	193.7
RNYM009-17-20~240 (90W、三相20	0V) 1	94	98	193.7

- (注1) プーリ間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。 また、ベルト間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。 (注2) ベルトテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。 (注3) 取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧を参考にしてください。 (注4) プーリ間長さLが2000mm以下の場合、受板はありません。

## プラチェーンコンベア CSSK50-P

セレクションガイド▶F-4



#### 特長



- ベルトコンベアに比べてベルトが切れにくく、メンテナンス性も 高いコンベアです。
- 安定したアキュムレート搬送が可能です。
- 摩擦抵抗の少ないプラチェーンを使用することでワークを傷 つけません。



#### 型式基準



スプロケット間長さ(mm) 400~4000

N 外形寸法図の方向 モータ 取付方向 外形寸法図に対して勝手違い R

搬送面材質 PP ポリプロピレン POM ポリアセタール

		インダクションモータ				
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ				
※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。						

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.381)	0.318	0.265	0.191	0.159	0.132	0.095	0.079	0.064	0.053	0.048	0.040	0.032	0.026
(m/sec)	60Hz	(0.457)	(0.381)	0.318	0.229	0.191	0.159	0.114	0.095	0.076	0.064	0.057	0.048	0.038	0.032

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

#### 仕様

#### ■本体質量

チェーン幅		スプロケット間長さ(mm)											
(mm)	400~500	501~750	751~1000	1001~1500	1501~2000	2001~3000	3001~4000						
50	7.6	8.9	10.2	12.9	15.5	20.9	26.3						
100	9.1	11.1	12.8	16.8	20.1	27.8	35.0						
150	10.6	12.9	15.1	20.0	24.2	33.6	42.5						
200	12.1	14.9	17.6	23.3	28.4	39.5	50.1						

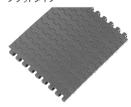
表中の本体質量は、モータ出力25W仕様の各ブーリ間長さにおける最大値を表示しています。 40W仕様の場合は、表示値の1.9kg増となります。

#### ■チェーン仕様

仕様分	類	PP	POM			
搬送面机	材質	ポリプロピレン	ポリアセタール			
搬送面	i色	白	青			
耐熱性	生	5~105℃ (ウェット&ドライ)	-40~60°C (ウェット) -40~90°C (ドライ)			
許容チェー	ン速度	0.5m/sec以下				
チェーンヒ	<b>ピッチ</b>	12.7mm				
チェーン	幅	50,100,150,200 (mm)				
チェーン	厚さ	10mm				
開孔部	フラットタイプ	0%				
HIJUDD	メッシュタイプ	25%				

#### ■チェーンタイプ

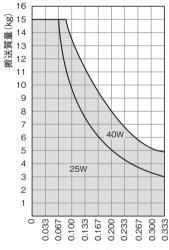
フラットタイプ



メッシュタイプ



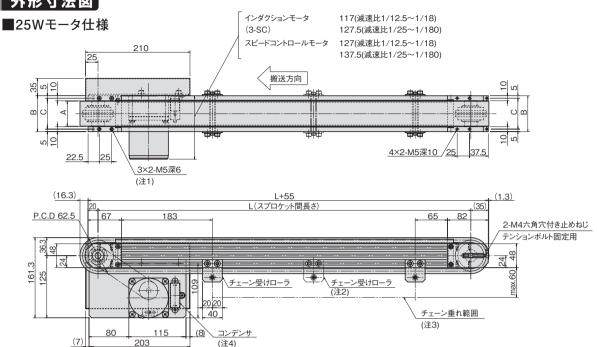
#### ■搬送能力

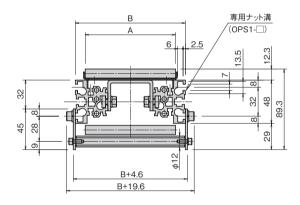


搬送速度(m/sec)

表が示す値はワークをアキュムレートしない場合 表が示り値はソーソをドキュムレートしない場合 の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする 場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場 合は、最大速度で設計してください。

チェーンについて⇒ F-127





フレーム断面

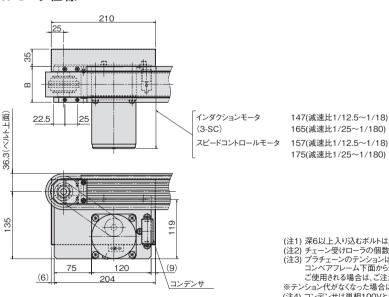
计法协应表

<u>11 /4 /31 /10 48</u>			
型式	Α	В	С
CSSK50-P-50	50	72	62
CSSK50-P-100	100	122	112
CSSK50-P-150	150	172	162
CSSK50-P-200	200	222	212

-ン受けローラ個数対応表

アエーンラいロー 川	到
スプロケット間長さ	個数
400~500	1
501~1000	2
1001~2000	3
2001~3000	4
3001~4000	5

#### ■40Wモータ仕様



- 165(減速比1/25~1/180)
- 157(減速比1/12.5~1/18)
- 175(減速比1/25~1/180)

- (注1) 深6以上入り込むボルトは用いないでください。
  (注2) チェーン受けローラの個数はブーリ間長さにより異なります。対応表をご確認ください。
  (注3) プラチェーンのテンションは、コンベアリターン側で一定量垂れるように調整しております。コンベアフレーム下面から最大60mmまでチェーンが垂れ下がりますので、このスペースをご使用される場合は、ご注意ください。
  ※テンション代がなくなった場合は、リンクを適宜切ってお使いください。
  (注4) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

## プラチェーンコンベア CSB50-PP

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動

2列

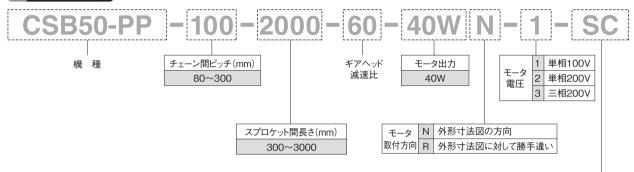
#### 特長



- プラチェーンを使用した2列の小型コンベアです。
- チェーン材質が樹脂のため、ワークに傷をつけません。
- パレットおよび幅の広い物品の搬送に最適です。



#### 型式基準



モータ	無記号	インダクションモータ	_
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ	

[※]三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

■ギア	■ギアヘッド減速比と搬送速度											モー	モータ・ギアヘッド⇒ <b>F-129</b>		
減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.358)	0.299	0.249	0.179	0.149	0.124	0.090	0.075	0.060	0.050	0.045	0.037	0.030	0.025
(m/sec)	60Hz	(0.430)	(0.358)	0.299	0.215	0.179	0.149	0.108	0.090	0.072	0.060	0.054	0.045	0.036	0.030

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

#### 仕様

#### ■本体質量

	スプロケット間長さ (mm)	(1/6)						
へくログット回 衣 (IIIII)								
300~1000	1001~2000	2001~3000						
12.7	17.2	24.0						

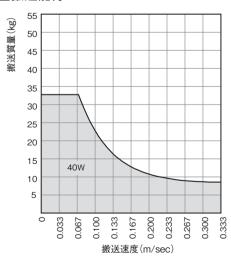
この表は、チェーン間ピッチ300mmでの値です。 表中の本体質量は、各スプロケット間長さにおける最大値を表示しております。

#### ■チェーン仕様

搬送面材質	ポリアセタール樹脂(白)			
ピッチ	12.7mm			
幅	20mm			
厚さ	12.7mm			
許容チェーン速度	1m/sec以下			
使用温度範囲	−20°C~80°C			

チェーンについて⇒ F-127

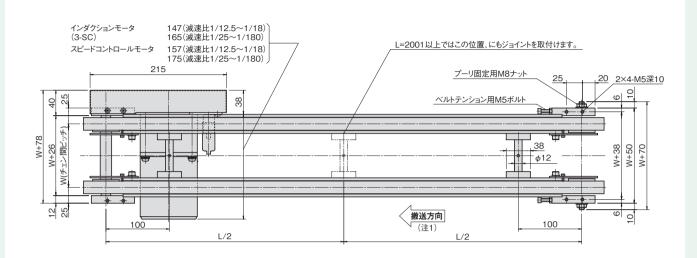
#### ■搬送能力

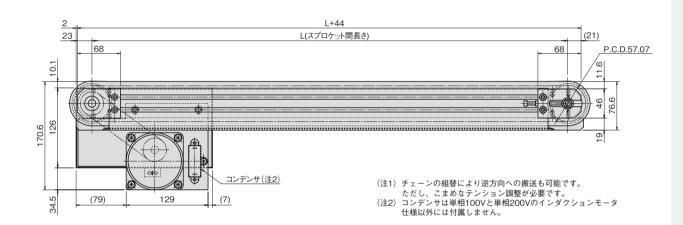


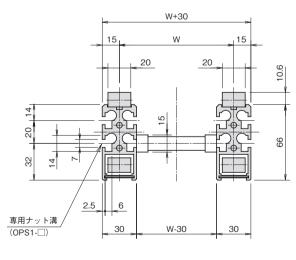
表が表す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 スパスターにはアプライエムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピートコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で 設計してください。

資 料

### 外形寸法図







フレーム断面

※テンション代がなくなった場合は、リンクを 適宜切ってお使いください。

#### クリップトップチェーン コンベア

### CSB50-PS

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動

2列

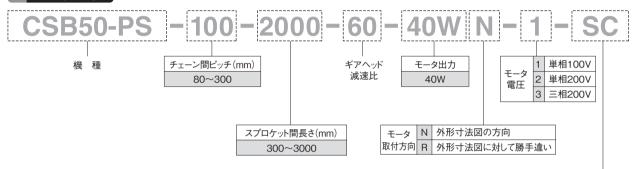
#### 特長



- クリップトップチェーンを使用した2列の小型コンベアです。
- チェーン搬送面が樹脂のため、ワークに傷をつけません。
- チェーン本体部には金属チェーンを使用しているため、プラチェーンに比べて 許容張力が高くなっています。
- パレットおよび幅の広い物品の搬送に最適です。



#### 型式基準



モータ	無記号	インダクションモータ
仕様	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.344)	0.287	0.239	0.172	0.144	0.120	0.086	0.072	0.057	0.048	0.043	0.036	0.029	0.024
(m/sec)	60Hz	(0.413)	(0.344)	0.287	0.207	0.172	0.144	0.103	0.086	0.069	0.057	0.052	0.043	0.034	0.029

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

#### 仕様

#### ■本体質量

300~1000	2001~3000							
13.3	18.4	25.7						

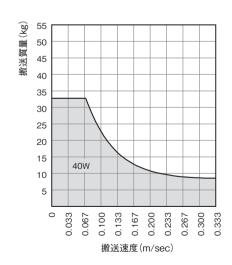
この表は、チェーン間ピッチ300mmでの値です。 表中の本体質量は、各スプロケット間長さにおける最大値を表示しております。

#### ■チェーン仕様

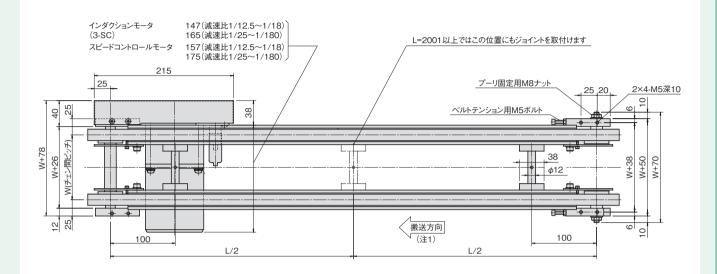
	ピッチ	9.525mm		
チェーン本体	リンク内幅	5.72m		
	ローラ径	6.35mm		
	材質	ポリアセタール樹脂(白)		
	幅	17.3mm		
クリップトップ	厚さ	13mm		
	許容チェーン速度	0.5m/sec以下		
	使用温度範囲	-10℃~70℃		

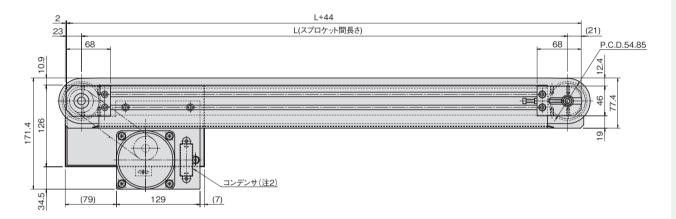
チェーンについて⇒F-127

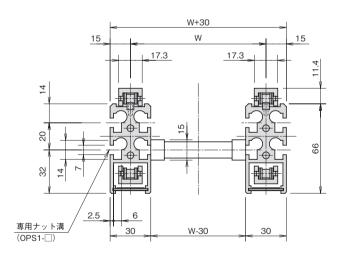
#### ■搬送能力



表が表す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えださい。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で 設計してください。







フレーム断面

- (注1) チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。 ただし、こまめなテンション調整が必要です。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ 仕様以外には付属しません。

## プラチェーンコンベア CSB89A-PP-MD セレクションガイド F-4

ヘッド駆動

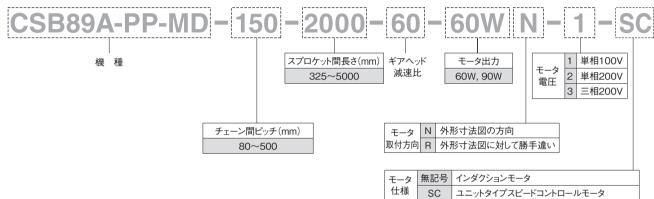
#### 特長



- プラチェーンを使用した2列コンベアです。
- チェーン材質が樹脂のため、ワークに傷をつけません。
- パレットおよび幅の広い物品の搬送に最適です。



#### 型式基準



※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速	比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
度	50Hz	0.292	0.243	0.203	0.146	0.122	0.097	0.081	0.073	0.061	0.049	0.041
ec)	60Hz	(0.350)	0.292	0.243	0.175	0.146	0.117	0.097	0.088	0.073	0.058	0.049

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

#### 【 仕様 】

#### ■本体質量

搬送速度 (m/sec)

_ ' ' ' ' ' ' ' '	_			(Kg)			
スプロケット間長さ(mm)							
325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000			
24.7	32.7	42.7	52.7	61.7			

この表は、チェーン間ビッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様時の最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。

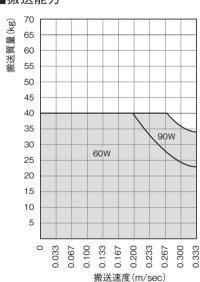
#### ■チェーン仕様

搬送面材質	ポリアセタール樹脂(白色)		
チェーンピッチ	12.7mm		
チェーン幅	20mm		
チェーン厚さ	12.7mm		
許容チェーン速度	1m/sec以下		
耐熱性	−20°C~80°C		

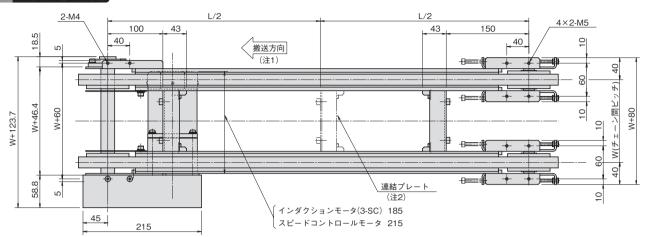
導電仕様プラチェーン(黒色)も取り揃えております。

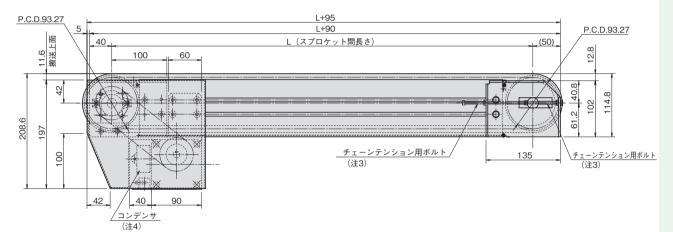
チェーンについて⇒ F-127

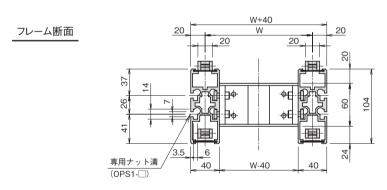
#### ■搬送能力



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設 計してください。

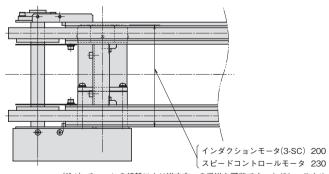






※テンション代がなくなった場合は、リンクを 適宜切ってお使いください。

#### ■90Wモータ仕様



- (注1) チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。ただし、こまめなテンション調整が必要です。 (注2) スプロケット間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。
  - また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。
- (注3) チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。
- (注4) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

## プラチェーンコンベア CSB89A-PP セレクションガイド F-4

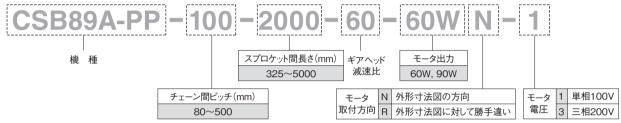
ヘッド駆動

#### 特長



- プラチェーンを使用した2列コンベアです。
- チェーン材質が樹脂のため、ワークに傷をつけません。
- パレットおよび幅の広い物品の搬送に最適です。





スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 キアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

#### モータ・ギアヘッド⇒ F-129

減速	比	25	30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
搬送速度	50Hz	0.283	0.236	0.177	0.142	0.118	0.088	0.071	0.059	0.047	0.035	0.029
(m/sec)	60Hz	(0.342)	0.285	0.214	0.171	0.142	0.107	0.085	0.071	0.057	0.043	0.036

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

#### 【 仕様】

#### ■本体質量

				(1/6)			
スプロケット間長さ(mm)							
325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000			
24.7	32.7	42.7	52.7	61.7			

この表は、チェーン間ビッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様時の最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。

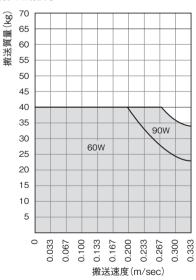
#### ■チェーン仕様

搬送面材質	ポリアセタール樹脂(白色)		
チェーンピッチ	12.7mm		
チェーン幅	20mm		
チェーン厚さ	12.7mm		
許容チェーン速度	1m/sec以下		
耐熱性	−20°C~80°C		

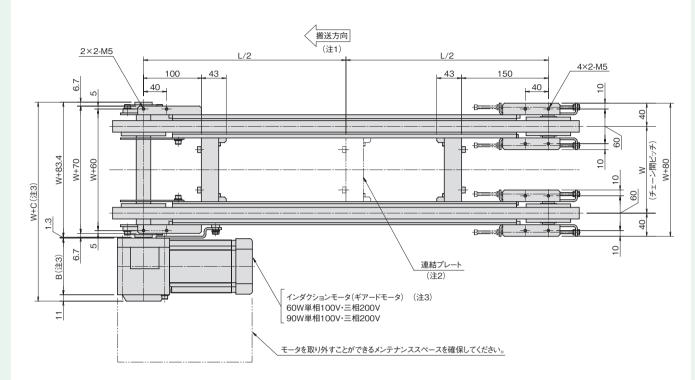
導電仕様プラチェーン(黒色)も取り揃えております。

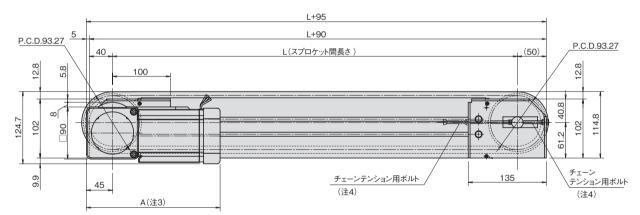
チェーンについて⇒F-127

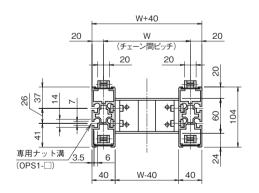
#### ■搬送能力



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 マイス から になり アミアスコムレー でない でしまい でしまい アラファ アークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。







フレーム断面

#### ● 取付モーター覧

• · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				
モータ型式 (住友重機械工	Α	В	С	
RNYM006-17-CA-20~240	(60W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM006-07-20~60	(60W、三相200V)	180	82	177.7
RNYM006-17-80~240	(60W、三相200V)	194	98	193.7
RNYM009-17-CA-20~240	(90W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM009-17-20~240	(90W、三相200V)	194	98	193.7

- (注1) チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。ただし、こまめなテンション調整が必要です。
   (注2) スプロケット間長さしが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。
   また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。
   (注3) 取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧表を参考にしてください。
   (注4) チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。

※テンション代がなくなった場合は、リンクを 適宜切ってお使いください。

# クリップトップチェー

## CSB89A-PS-MD セレクションガイド F-4

ヘッド駆動

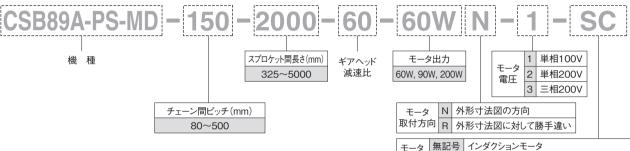
## 特長



- クリップトップチェーンを使用した2列コンベアです。
- さらにチェーン搬送面の材質が樹脂のため、 ワークに傷をつけません。
- チェーン本体に金属チェーンを使用しているため、 重荷重に対応します。
- パレットおよび幅の広い物品の搬送に最適です。



## 型式基準



仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

<60W, 90W>

100111												
減速	比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.292	0.243	0.203	0.146	0.122	0.097	0.081	0.073	0.061	0.049	0.041
(m/sec)	60Hz	(0.350)	0.292	0.243	0.175	0.146	0.117	0.097	0.088	0.073	0.058	0.049

#### <200Wインダクションモー

減速	比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.292	0.243	0.203	0.146	0.122	0.097	0.081	0.073	0.061	0.049	0.041
(m/sec)	60Hz	(0.350)	0.292	0.243	0.175	0.146	0.117	0.097	0.088	0.073	0.058	0.049

### <200

減速	比	30	50	100	180
搬送速度 (m/sec)	50Hz 60Hz	0.065 ~ 0.244	0.048 ~ 0.146	0.024 ~ 0.073	0.013 ~ 0.040

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

## 【 仕様 】

### ■本体質量

				(0)
	スフ	プロケット間長さ(n	nm)	
325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000
25.7	35.7	47.7	59.7	69.7

この表は、チェーン間ピッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様時の最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。 200W仕様の場合は、表示値の4.3kg増となります。

### ■チェーン仕様

	ピッチ	12.7mm				
チェーン本体	リンク内幅	7.95mm				
	ローラ径	7.92mm				
	材質	ポリアセタール樹脂(白色)				
	幅	23.5mm				
クリップトップ	厚さ	16mm				
	許容チェーン速度	0.5m/sec以下				
	使用温度範囲	-10°C~70°C				

高摩擦仕様、および導電仕様も取り揃えております。

チェーンについて⇒F-127

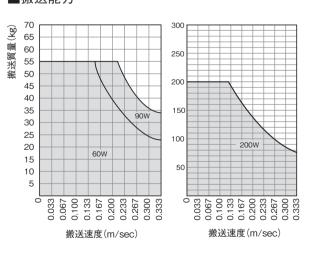
<u> </u>	0.292	0.243	0.203	0.146	0.122	0.097	0.081	0.073	0.061	0.049	0.041	
2	(0.350)	0.292	0.243	0.175	0.146	0.117	0.097	0.088	0.073	0.058	0.049	
-タ>												

## モータ・ギアヘッド⇒ F-129

搬送速度	50Hz	0.292	0.243	0.203	0.146	0.122	0.097	0.081	0.073	0.061	0.049	0.041
(m/sec)	60Hz	(0.350)	0.292	0.243	0.175	0.146	0.117	0.097	0.088	0.073	0.058	0.049
00Wスピード	コントロールモ・	ータ>										

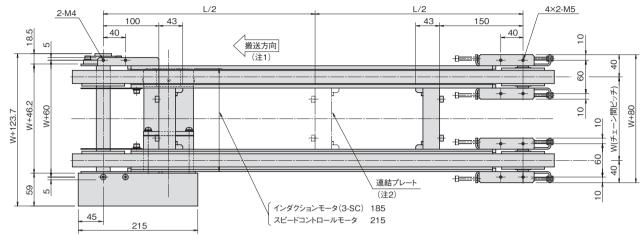
(kg)

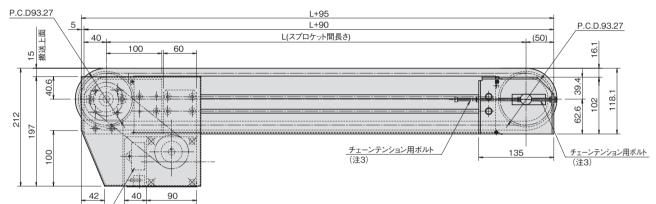
## ■搬送能力

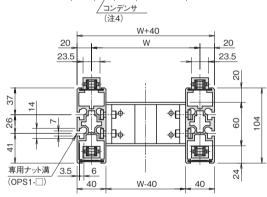


表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

### ■60Wモータ仕様





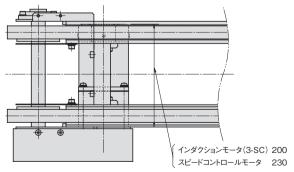


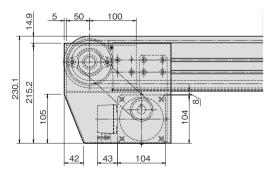
W+128.2

フレーム断面

## ■90Wモータ仕様

42_





230

■200Wモータ仕様

55

26.2

W+40

62 52

- (注1)チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。ただし、こまめなテンション調整が必要です。
- (注2)スプロケット間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。
- (注3)チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。
- (注4)コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

# 'リップトップチェ-

## CSB89A-PS TUDDINITION F-4

ヘッド駆動

## 特長



- クリップトップチェーンを使用した2列コンベアです。
- さらにチェーン搬送面の材質が樹脂のため、ワークに傷をつけません。
- チェーン本体に金属チェーンを使用しているため、重荷重に対応します。
- パレットおよび幅の広い物品の搬送に最適です。

オプション⇒ F-106 0 専用ナット



__ チェーン間ピッチ(mm) 80~500

N 外形寸法図の方向 モータ 取付方向R外形寸法図に対して勝手違い

1 単相100V 電圧 3 三相200V

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129** 

スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。

### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

#### <60W 90W>

<00W, 90W/												
減速	比	25	30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
搬送速度	50Hz	0.283	0.236	0.177	0.142	0.118	0.088	0.071	0.059	0.047	0.035	0.029
(m/sec)	60Hz	(0.342)	0.285	0.214	0.171	0.142	0.107	0.085	0.071	0.057	0.043	0.036

#### <200W>

減速比		25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度 (m/sec)	50Hz	0.292	0.243	0.203	0.146	0.122	0.097	0.081	0.073	0.061	0.049	0.041
	60Hz	(0.350)	0.292	0.243	0.175	0.146	0.117	0.097	0.088	0.073	0.058	0.049

## 仕様

## ■本体質量

				(NS)
		スプロケット間長	さ(mm)	
325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000
25.7	35.7	47.7	59.7	69.7

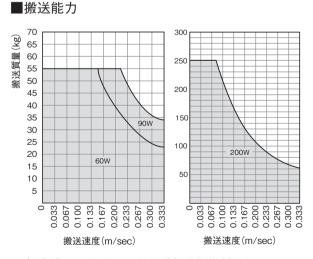
この表は、チェーン間ビッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様時の最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。

200W仕様の場合は、表示値の4.8kg増となります。

## ■チェーン仕様

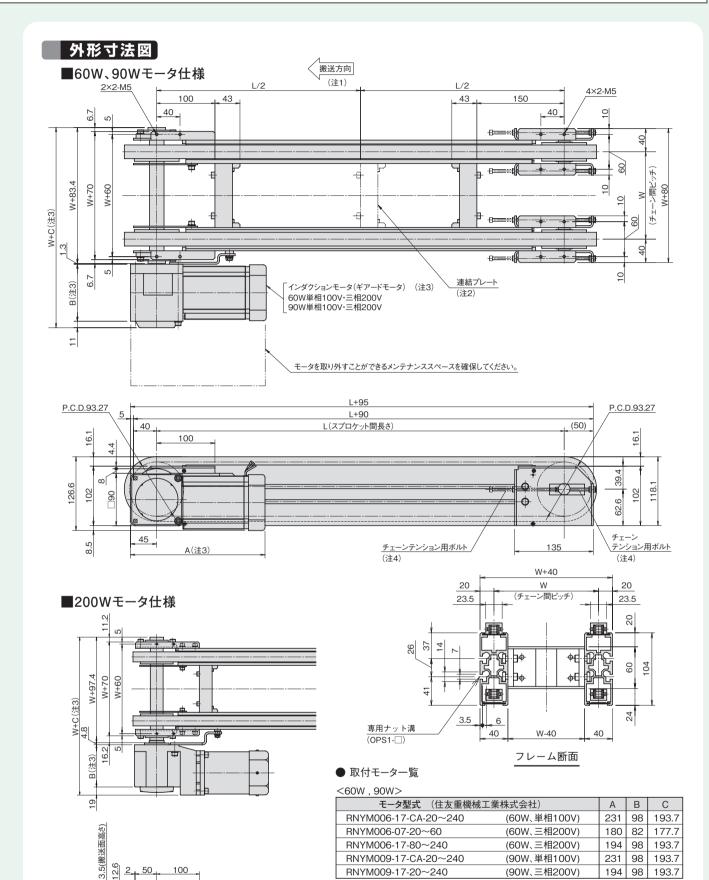
	1上 作束	
	ピッチ	12.7mm
チェーン本体	リンク内幅	7.95mm
	ローラ径	7.92mm
	材質	ポリアセタール樹脂(白色)
	幅	23.5mm
クリップトップ	厚さ	16mm
	許容チェーン速度	0.5m/sec以下
	使用温度範囲	-10°C~70°C

高摩擦仕様、および導電仕様も取り揃えております。 チェーンについて⇒ F-127



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。



## RNYM009-17-20~240

RNYM009-17-20~	-240	(90W、三相200V)	194	98	193.7
<200W>					
モータ型式	(オリエンタルモ	ーター株式会社)	Α	В	С
BHI62AT-□RH		(200W、単相100V)	314	99	220.2
BHI62ST-□RH		(200W、三相200V)	314	99	220.2

- (注1) チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。ただし、こまめなテンション調整が必要です。 (注2) スプロケット間長さしが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。 また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。 (注3) 取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧表を参考にしてください。 (注4) チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。

F-70

12.6

52

A(注3)

50.5 104 102

# パネル搬送コンベア CSQ69

## セレクションガイド▶F-4

## ヘッド駆動

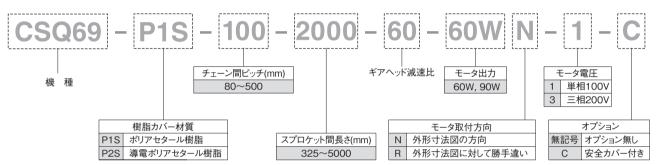


- チェーン搬送面にNKEオリジナルの樹脂カ バーを装着したコンベアです。搬送面が樹脂の ためワークに傷をつけません。ソーラーパネル など幅の広いワークの搬送に最適です。
- 搬送するパネルのたわみを防止するため、3列・ 4列などの多列仕様にすることも可能です。
- 樹脂カバーの材質は、POMと導電POMから、選 択できます。
- ▶ 樹脂カバーは1個単位で交換可能ですので、メン テナンスも簡単。費用も必要最低限に抑えられ ます。



モータ・ギアヘッド⇒ F-129

## 型式基準



※ スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mm以上、チェーン間ピッチ500mm以上をご希望の場合はご相談ください。

## ■ギアヘッド減速比

減速比		25	30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
チェーン速度	50Hz	0.198	0.165	0.123	0.099	0.082	0.061	0.049	0.041	0.033	0.024	0.020
(m/sec)	60Hz	0.237	0.197	0.148	0.118	0.098	0.074	0.059	0.049	0.039	0.029	0.024

表中のチェーン速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般にチェーン速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%滅で設計してください。

## 仕様

### ■木体質量

	■个件只里				(Kg)				
I	スプロケット間長さ(mm)								
ĺ	325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000				
	30.3	45.1	60.5	75.4	90.4				

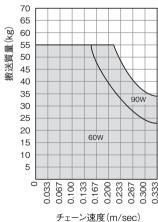
この表は、チェーン間ピッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。

#### ■チェーン什様

	_1				
チェーン本体	ピッチ	12.7	7mm		
(#40)	リンク内幅	7.95	5mm		
	ローラ径	7.92	2mm		
	リンク数計算式	(2×L)/12.7+17			
		(端数は偶数値になる	るよう切捨て、切上げ)		
樹脂カバー	材質	ポリアセタール樹脂	導電ポリアセタール樹脂		
	色	白	黒		
	表面抵抗值	3×10 ¹⁵ Ω	1×10 ¹³ Ω		
	幅	24	mm		
	許容チェーン速度	0.5m/s	sec以下		
	許容荷重	5kg	/1個		
	使用温度範囲	-10°C	~70°C		

チェーンについて⇒F-127

## ■搬送能力表

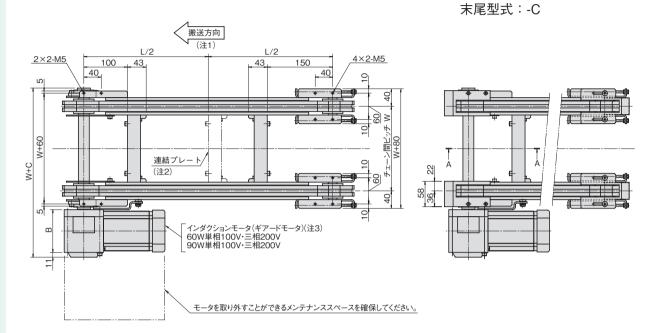


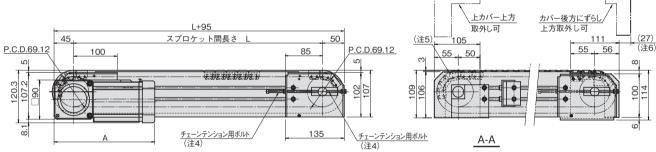
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度 以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される 場合は、最大速度で設計 してください。

料

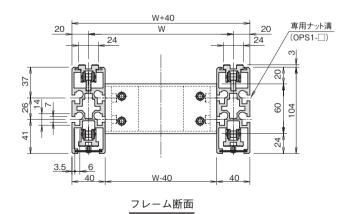
## 外形寸法図

### ■本体

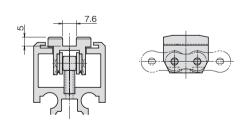




(注5) 樹脂カバーどうしの隙間はカバーできません。(注6) カバーの下部を樹脂カバーから逃がす為に、27mm後方にずらす必要があります。



- (注1)チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。ただし、こまめなテンション調整が必要です。
  (注2)スプロケット間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。
  また、チェーン間ビッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。
  (注3)取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧表を参考にしてください。
  (注4)チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。



■ 安全カバー

チェーン部

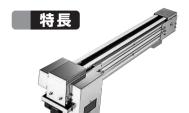
## ● 取付モーター覧

モータ型式(住友重機械)	Α	В	С	
RNYM006-17-CA-20~240	(60W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM006-07-20~60	(60W、三相200V)	180	82	177.7
RNYM006-17-80~240	(60W、三相200V)	194	98	193.7
RNYM009-17-CA-20~240	(90W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM009-17-20~240	(90W、三相200V)	194	98	193.7

# 加工機専用コンベア **CSQ113K**

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動



● T型ワークの搬送に最適です。

● モータ保護用オイルパンを標準装備しています。(注)写真の両端部カバーは、実際の商品には含まれていません。



### 型式基準



チェーン間ピッチ (mm) 24~100 モータ N 外形寸法図の方向 取付方向 R 外形寸法図に対して勝手違い

モータ 電圧 2 単相200V(小型端子箱付) 3 三相200V(小型端子箱付)

### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

### モータ・ギアヘッド⇒ **F-129**

減速	比	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.491)	(0.355)	0.296	0.243	0.176	0.148	0.118	0.095	0.088	0.073	0.058	0.048
(m/sec)	60Hz	(0.593)	(0.427)	(0.355)	0.296	0.213	0.176	0.141	0.118	0.106	0.088	0.070	0.058

(kg)

表中の搬送速度は、モータの同期回転数(50Hz:1500rpm,60Hz:1800rpm)を基準に計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

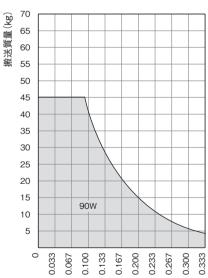
## 仕様

#### ■本体質量

スプロケット間長さ(mm)							
300~1000	1001~2000	2001~3000					
32	44	56					

-この表は、チェーン間ピッチ100mmでの値です。 表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける最大値を表示しています。

## ■搬送能力



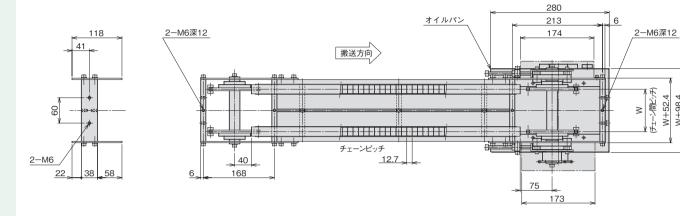
搬送速度(m/sec)

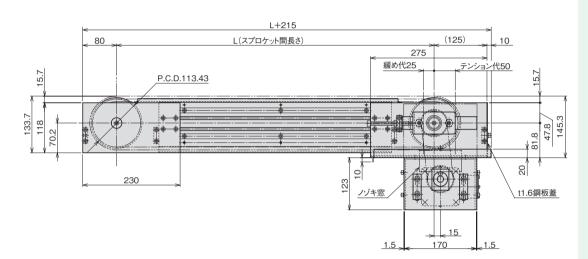
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で 設計してください。

### ■チェーン仕様

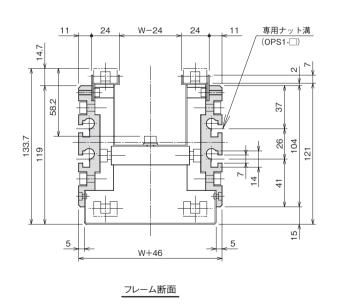
搬送面材質	ポリアセタール樹脂(白色)			
チェーンピッチ	12.7mm			
チェーン幅	20mm			
チェーン厚さ	12.7mm			
許容チェーン速度	1m/sec以下			
耐熱性	−20°C~80°C			

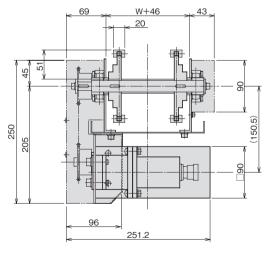
チェーンについて⇒ F-127





(注)チェーンの組替により、逆方向への搬送も可能です。





駆動部断面

## トップローラチェーン

## CSP61A-MD セレクションガイド F-4

ヘッド駆動



●トップローラチェーンを使用したコンベアです。

- 幅広ワークの搬送やパレット搬送のアキュムレートコンベア として適しています。
- ●また、コンベアフレームにパレット・ストッパ機構やパレット 位置決め機構を取り付けることにより、フリーフローベース マシンのメインコンベアとして使用できます。
- 各システムコンベアを組み合わせることによりフリーフロー コンベアラインが構成できます。



## 型式基準



スプロケット間長さ(mm) 325~5000

N 外形寸法図の方向 モータ 取付方向 R 外形寸法図に対して勝手違い

モータ 無記号 インダクションモータ 仕様 SC ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。 ※モータ出力200WのSC仕様についてはご相談ください。

### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

<60W 90W>

VOOVV , 30VV													
減速	比	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.267	0.192	0.160	0.133	0.095	0.080	0.063	0.053	0.048	0.040	0.032	0.027
(m/sec)	60Hz	0.320	0.230	0.192	0.160	0.115	0.095	0.077	0.063	0.057	0.048	0.038	0.032

#### <200Wインダクションモータ>

減速	比	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.267	0.192	0.160	0.133	0.095	0.080	0.063	0.053	0.048	0.040	0.032	0.027
(m/sec)	60Hz	0.320	0.230	0.192	0.160	0.115	0.095	0.077	0.063	0.057	0.048	0.038	0.032

## <200Wスピードコントロールモータ>

減速比		30	50	100	180
搬送速度 (m/sec)	50Hz 60Hz	0.053 ~ 0.159	0.031 ~ 0.095	0.015 ~ 0.047	0.008 ~ 0.026

### 仕様

## ■本体質量

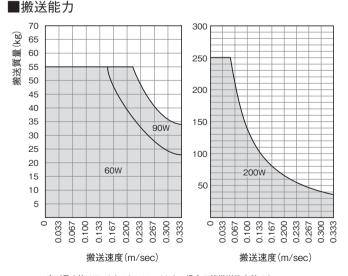
スプロケット間長さ(mm)							
325~1000	1001~2000	2001~3000					
31.7	46.5	62.0					

この表は、チェーン間ピッチ300mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。 200W仕様の場合は、表示値の4.3kg増となります。

### ■チェーン仕様

	ピッチ	12.7mm						
チェーン本体	リンク内幅	7.95mm						
	ローラ径	7.95mm						
	材 質	エンプラ						
	幅	7.9mm						
トップローラ	外 径	15.88mm						
	取付ピッチ	25.4mm						
	耐熱性	-10°C~80°C						

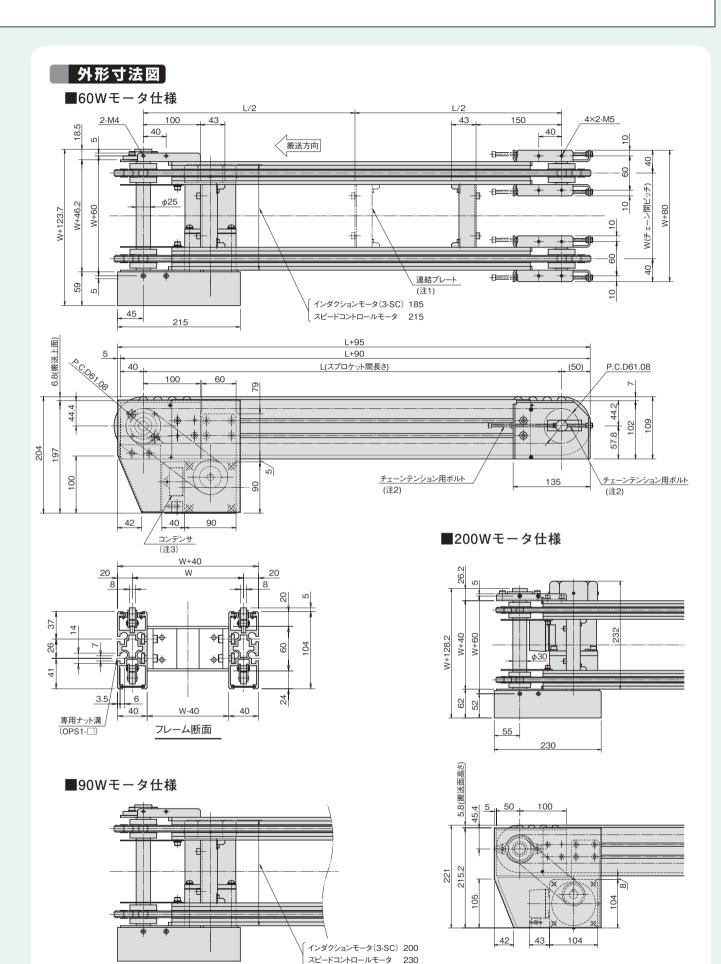
チェーンについて⇒ **F-127** 



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の2/3程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。 ローラ1個あたりの許容搬送質量は5kgまでです。

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

料



(注1)スプロケット間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。 また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。 (注2)チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。 (注3)コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

# トップローラチェーン

## CSP61A

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動

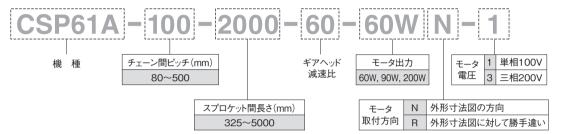
2列

## 特長



- ●トップローラチェーンを使用したコンベアです。
- 幅広ワークの搬送やパレット搬送のアキュムレートコンベア として適しています。
- また、コンベアフレームにパレット・ストッパ機構やパレット 位置決め機構を取り付けることにより、フリーフローベース マシンのメインコンベアとして使用できます。
- 各システムコンベアを組み合わせることによりフリーフロー コンベアラインが構成できます。





スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。

## ■ギアヘッド減速比と搬送速度

<60W, 90W>

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

減速	比	20	25	30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
搬送速度	50Hz	0.232	0.185	0.154	0.116	0.093	0.077	0.058	0.046	0.039	0.031	0.023	0.019
(m/sec)	60Hz	0.280	0.224	0.186	0.140	0.112	0.093	0.070	0.056	0.047	0.037	0.028	0.023

#### <200W>

減速	比	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.267	0.192	0.160	0.133	0.095	0.080	0.063	0.053	0.048	0.040	0.032	0.027
(m/sec)	60Hz	0.320	0.230	0.192	0.160	0.115	0.095	0.077	0.063	0.057	0.048	0.038	0.032

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

## 仕様

#### ■本体質量

				(Kg)					
スプロケット間長さ(mm)									
325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000					
30.3	45.1	60.5	75.4	90.4					

この表は、チェーン間ビッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を

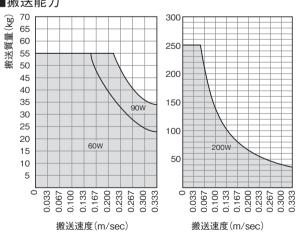
表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。 200W仕様の場合は、表示値の4.8kg増となります。

## ■チェーン什様

■ / 1 / 1x										
ピッチ	12.7mm									
リンク内幅	7.95mm									
ローラ径	7.95mm									
材質	エンプラ									
幅	7.9mm									
外 径	15.88mm									
取付ピッチ	25.4mm									
耐熱性	-10°C~80°C									
	ピッチ リンク内幅 ローラ径 材質 幅 外径 取付ピッチ									

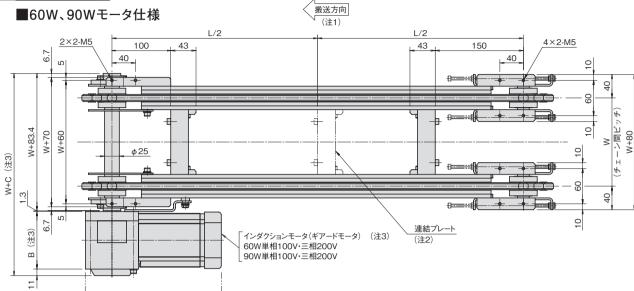
チェーンについて⇒ F-127

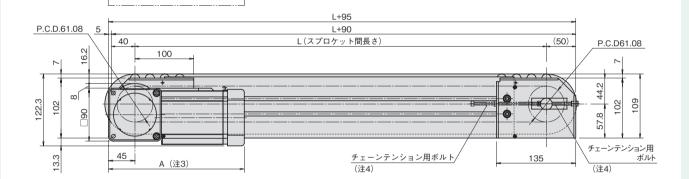
### ■搬送能力



表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の2/3程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。 ローラ1個あたりの許容搬送質量は5kgまでです。

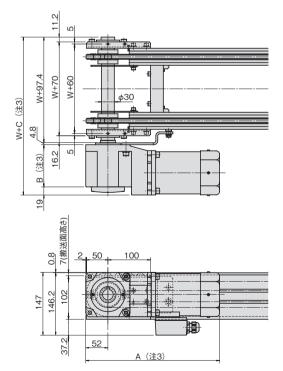
## 外形寸法図 ■60W、90Wモータ仕様 L/2 100 43 6.7 40_ 2





モータを取り外すことができるメンテナンススペースを確保してください。

### ■200Wモータ仕様



20 8	W+40 W チェーン間ピッチ) 8 8 0 い
41 26 37	10 00 to 10
専用ナット溝 3.5 40 6 (OPS1-□) 40	W-40 40 7レーム断面

## ● 取付モータ

### <60W , 90W>

モータ型式 (住友重機械工	Α	В	С	
RNYM006-17-CA-20~240	(60W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM006-07-20~60	(60W、三相200V)	180	82	177.7
RNYM006-17-80~240	(60W、三相200V)	194	98	193.7
RNYM009-17-CA-20~240	(90W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM009-17-20~240	(90W、三相200V)	194	98	193.7

#### <200W>

\L00117				
モータ型式	(オリエンタルモーター株式会社)	Α	В	С
BHI62AT-□RH	(200W、単相100V)	314	99	220.2
BHI62ST-□RH	(200W、三相200V)	314	99	220.2

- (注1) チェーンの組替により逆方向への搬送も可能です。ただし、こまめなテンション調整が必要です。 (注2) スプロケット間長さしが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。 また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。 (注3) 取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧表を参考にしてください。 (注4) チェーンテンション用ボルトは用途に応じて使い分けてください。

## 倍速チェーンコンベア CSW62A-MD セレクションガイドトF-4

ヘッド駆動

特長



- 倍速チェーンを使用したコンベアです。
- 幅広ワークの搬送やパレット搬送のアキュムレート コンベアとして適しています。
- 搬送速度はチェーン速度の2.5倍になります。
- また、コンベアフレームにストッパ機構や位置決め 機構を取り付けることにより、フリーフローラインの メインコンベアとして、ラインの構成ができます。

オプション	⇒ F-106
	0
ガイド	専用ナット

## 型式基準



機 種

チェーン間ピッチ(mm) 80~500

減速比

モータ出力 60W, 90W, 200W

単相100V 2 単相200V 電圧 3 三相200V

モータ N 外形寸法図の方向 取付方向R外形寸法図に対して勝手違い

 モータ
 無記号
 インダクションモータ

 仕様
 SC
 ユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。 ※モータ出力200WのSC仕様についてはご相談ください。

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

<60W 90W>

<00W , 90W>													
減速比		18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.670)	0.483	0.400	0.333	0.243	0.200	0.158	0.133	0.120	0.100	0.080	0.068
(m/sec)	60Hz	_	0.580	0.483	0.400	0.288	0.243	0.193	0.158	0.133	0.120	0.095	0.080

スプロケット間長さ(mm)

325~5000

#### <200Wインダクションモータ>

減速	比	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.670)	0.483	0.400	0.333	0.243	0.200	0.158	0.133	0.120	0.100	0.080	0.068
(m/sec)	60Hz	_	0.580	0.483	0.400	0.288	0.243	0.193	0.158	0.133	0.120	0.095	0.080

#### <200Wスピードコントロールモータ>

減速比		30	50	100	180
搬送速度 (m/sec)	50Hz 60Hz	0.134 ~ 0.403	0.080 ~ 0.242	0.056 ~ 0.121	0.022 ~ 0.067

表中の搬送速度は、モータを同期速度とし、チェーン速度の2.5倍で計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

## 仕様

### ■本体質量

			(1-0)				
スプロケット間長さ(mm)							
	325~1000	1001~2000	2001~3000				
	24.1	35.6	47.2				

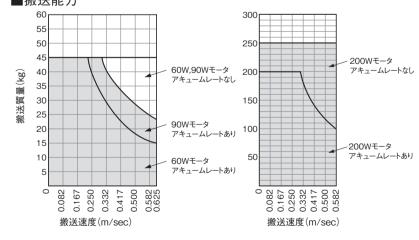
この表は、チェーン間ビッチ300mmでの値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間 長さにおける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。 200W仕様の場合は、表示値の4.3kg増となります。

## ■チェーン仕様

搬送面材質(ローラ)	エンプラ
ピッチ	19.05mm
内側大径ローラ幅	8.0mm
内側大径ローラ径	18.3mm
外側小径ローラ幅	4.0mm
外側小径ローラ径	11.91mm
耐熱性	-10°C~60°C

チェーンについて⇒F-127

## ■搬送能力



スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。 1mあたりの許容搬送質量は80kgです。

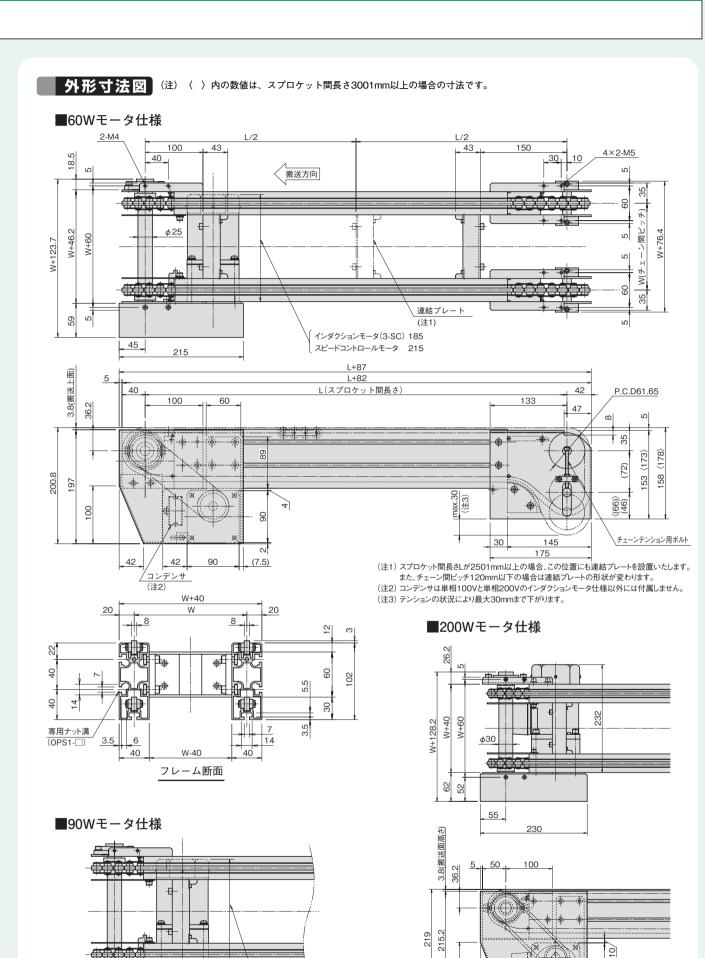
料

104

104

105

42_



インダクションモータ(3-SC) 200

スピードコントロールモータ 230

# 倍速チェーンコンベア CSW62A

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動

2列

## 特長



- 倍速チェーンを使用したコンベアです。
- 幅広ワークの搬送やパレット搬送のアキュムレート コンベアとして適しています。
- 搬送速度はチェーン速度の2.5倍になります。
- また、コンベアフレームにストッパ機構や位置決め 機構を取り付けることにより、フリーフローラインの メインコンベアとして、ラインの構成ができます。



モータ・ギアヘッド⇒ **F-129** 

## 型式基準



スプロケット間長さ(mm) 325~5000

モータ N 外形寸法図の方向 取付方向R外形寸法図に対して勝手違い

スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

<60W 90W>

<00VV , 30VV.													
減速	比	20	25	30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
搬送速度	50Hz	0.585	0.467	0.390	0.292	0.235	0.195	0.145	0.117	0.097	0.077	0.057	0.047
(m/sec)	60Hz	(0.705)	0.565	0.470	0.352	0.282	0.235	0.177	0.140	0.117	0.095	0.070	0.060

### <200W>

120117													
減速比		18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.670)	0.483	0.400	0.333	0.243	0.200	0.158	0.133	0.120	0.100	0.080	0.068
(m/sec)	60Hz	_	0.580	0.483	0.400	0.288	0.243	0.193	0.158	0.133	0.120	0.095	0.080

表中の搬送速度は、モータを同期速度とし、チェーン速度の2.5倍で計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

## 仕様

### ■本体質量

					(Kg)		
スプロケット間長さ(mm)							
	325~1000	1001~2000	2001~3000	3001~4000	4001~5000		
	22.7	34.2	45.7	57.2	68.6		

この表は、チェーン間ピッチ500mmでの値です。

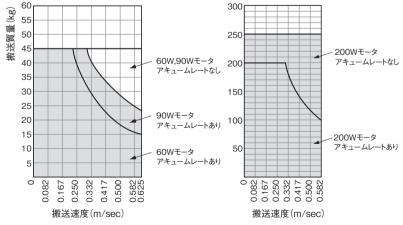
表中の本体質量は、モータいけいにくには、いまな中の本体質量は、モータのは力をW仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。 200W仕様の場合は、表示値の4.8kg増となります。

## ■チェーン仕様

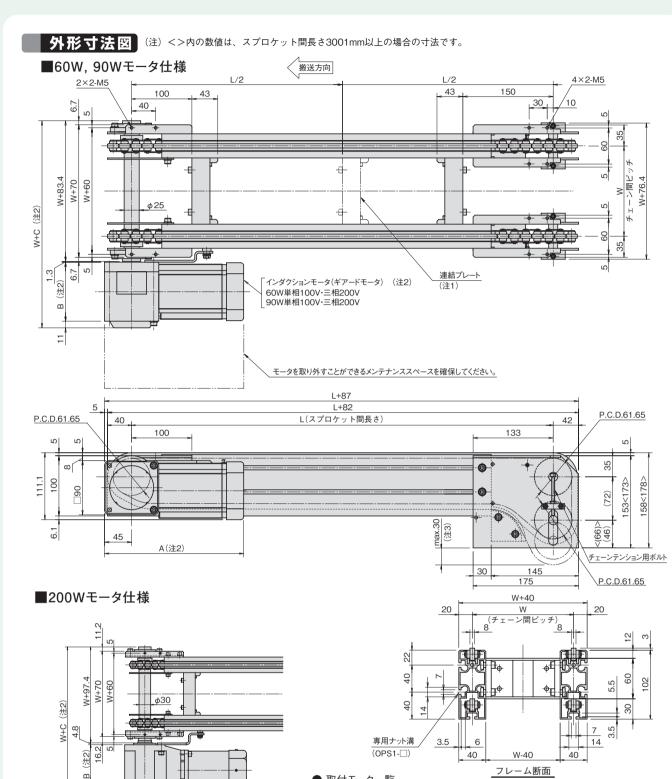
搬送面材質(ローラ)	エンプラ
ピッチ	19.05mm
内側大径ローラ幅	8.0mm
内側大径ローラ径	18.3mm
外側小径ローラ幅	4.0mm
外側小径ローラ径	11.91mm
耐熱性	-10°C∼60°C

チェーンについて⇒ F-127

#### ■搬送能力



スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。 1mあたりの許容搬送質量は80kgです。



## ● 取付モーター覧

## <60W,90W>

10011 , 00117					
モータ型式	(住友重機械エ	二業株式会社)	Α	В	С
RNYM006-17-CA-	20~240	(60W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM006-07-20~	~60	(60W、三相200V)	180	82	177.7
RNYM006-17-80~	~240	(60W、三相200V)	194	98	193.7
RNYM009-17-CA-	20~240	(90W、単相100V)	231	98	193.7
RNYM009-17-20~	~240	(90W、三相200V)	194	98	193.7
<000014/>					

<200W/				
モータ型式	(オリエンタルモーター株式会社)	Α	В	С
BHI62AT-□RH	(200W、単相100V)	314	99	220.2
BHI62ST-□RH	(200W、三相200V)	314	99	220.2

- (注1) スプロケット間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。
- また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。 (注2) 取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧を参考にしてください。 (注3) テンションの状況により最大30mmまで下がります。

F-82

12 5(搬送面高さ)

9

50

52

100

A (注2)

# ガイドー体型コンベア CSW62G

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動

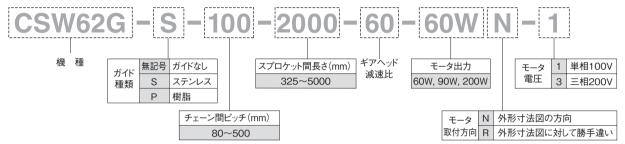
2列



- コンベアガイドを標準装備したガイドー体型の 倍速チェーンコンベアです。
- コンベアガイドはステンレスと樹脂の2種類から お選びいただけます。
- ▶ 搬送速度はチェーン速度の2.5倍になります。



### 型式基準



スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様についてはご相談ください。 ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

## <60W , 90W>

モーク	タ・ギア	'ヘッド⇒	F-129

減速	比	20	25	30	40	50	60	80	100	120	150	200	240
搬送速度	50Hz	0.585	0.467	0.390	0.292	0.235	0.195	0.145	0.117	0.097	0.077	0.057	0.047
(m/sec)	60Hz	(0.705)	0.565	0.470	0.352	0.282	0.235	0.177	0.140	0.117	0.095	0.070	0.060

#### <200W>

減速	比	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	(0.670)	0.483	0.400	0.333	0.243	0.200	0.158	0.133	0.120	0.100	0.080	0.068
(m/sec)	60Hz	_	0.580	0.483	0.400	0.288	0.243	0.193	0.158	0.133	0.120	0.095	0.080

表中の搬送速度は、モータを同期速度とし、チェーン速度の2.5倍で計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

## 仕様

#### ■木休啠島

	■本件資重 (kg)										
スプロケット間長さ(mm)											
	325~1000	1001~2000	3001~4000	4001~5000							
	24.5	37.8	51.1	64.4	77.6						

この表は、チェーン間ピッチ500mm、ステンレスガイドを装備した場合の値です。 表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.0kg増となります。

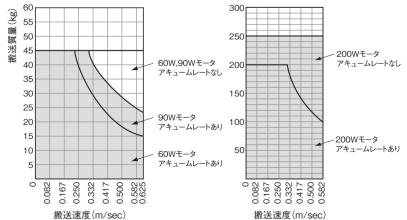
200W仕様の場合は、表示値の4.8kg増となります。

## ■チェーン仕様

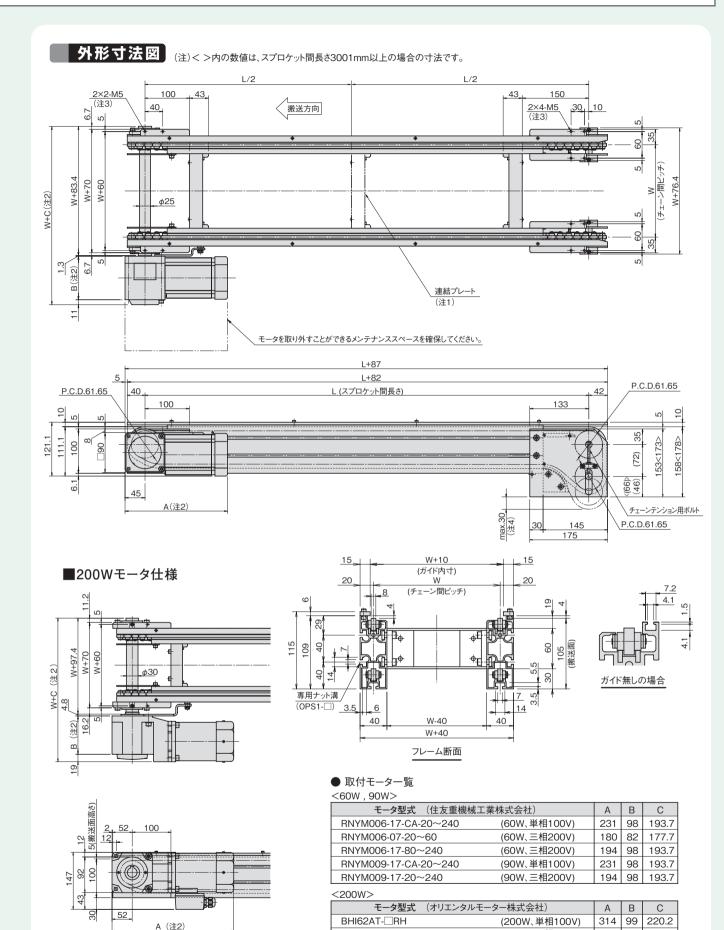
搬送面材質(ローラ)	エンプラ
ピッチ	19.05mm
内側大径ローラ幅	8.0mm
内側大径ローラ径	18.3mm
外側小径ローラ幅	4.0mm
外側小径ローラ径	11.91mm
耐熱性	-10℃~60℃
内側大径ローラ径 外側小径ローラ幅 外側小径ローラ径	18.3mm 4.0mm 11.91mm

チェーンについて⇒ F-127

### ■搬送能力



スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。 1mあたりの許容搬送質量は80kgです。



BHI62ST-□RH

F-84

(200W、三相200V)

(注1) スプロケット間長さLが2501mm以上の場合、この位置にも連結プレートを設置いたします。 また、チェーン間ピッチ120mm以下の場合は連結プレートの形状が変わります。 (注2) 取り付けるモータにより寸法が変わるため、取付モーター覧を参考にしてください。 (注3) 樹脂ガイドをご指定の場合は、M5タップはご使用できません。 (注4) テンションの状況により最大30mmまで下がります。

314 99

# 倍速チェーンコンベア **CSW103**

セレクションガイド▶F-4

ヘッド駆動

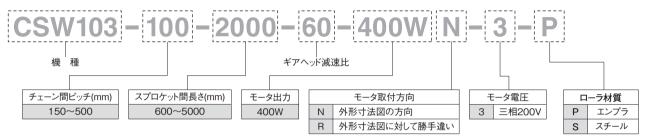
2列

## 特長



- 50番の倍速チェーンを使用したコンベアです。
- 搬送面のローラは樹脂とスチールの2種類を用意しております。
- 1mあたりの搬送重量は樹脂ローラで160kg、スチールローラで320kg、 最大搬送重量は690kgまで対応します。(搬送速度によります)
- パレット搬送に適した樹脂ガイドを標準装備しています。
- 安全カバー、渡りローラを標準装備しています。





(注) スピードコントロールについてはインバータ制御にて対応可能です。その他の仕様については ギアードモータですので、スピードを変更される場合はモータを含んだ一式の変更となります。 スプロケット間長さLが5000mmを超えるものについてはご相談ください。 ついてはご相談ください。

#### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

モータ・	ギアヘッ	ド⇒ <mark>F-129</mark>
------	------	-----------------------

減速比	5	30	40	50	60	80	100	120	150	200
搬送速度	50Hz	0.678	0.508	0.407	0.339	0.254	0.203	0.169	0.136	0.102
(m/sec)	60Hz	(0.818)	0.613	0.491	0.409	0.307	0.245	0.204	0.164	0.123

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

## 仕様

#### ■太体質量

■个件只里 (K								
スプロケット間長さ(mm)	搬送面材	質(ローラ)						
ヘノログット回文で(IIIII)	エンプラ	スチール						
600~1000	58	60						
1000~1500	69	72						
1501~2000	79	84						
2001~2500	90	95						
2501~3000	100	106						
3001~3500	112	118						
3501~4000	122	130						
4001~4500	132	140						
4501~5000	143	153						

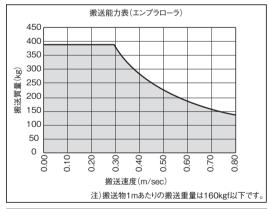
この表は、チェーン間ピッチ500mmでの値です。 表中の本体質量は、各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。

#### ■チェーン仕様

搬送面材質(ローラ)	エンプラ	スチール
ピッチ	31.75mm	31.75mm
内側大径ローラ幅	13.0mm	13.0mm
内側大径ローラ径	30.6mm	30.6mm
内側小径ローラ幅	7.1mm	7.1mm
内側小径ローラ径	19.05mm	19.05mm
耐熱性	-10℃~60℃	-10℃~150℃

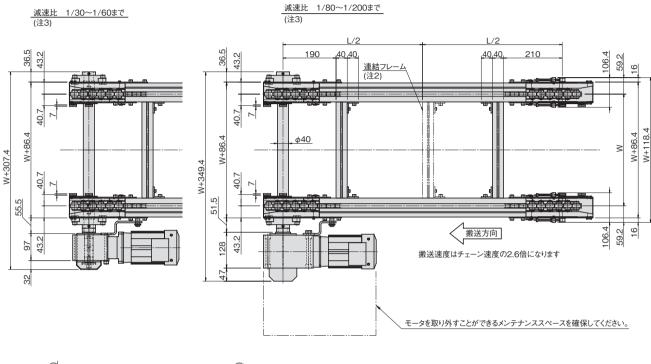
※60℃以上でご使用の場合は高温用潤滑油をご使用ください。

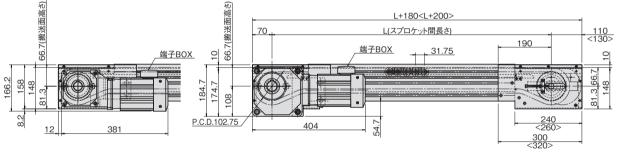
チェーンについて⇒ F-127

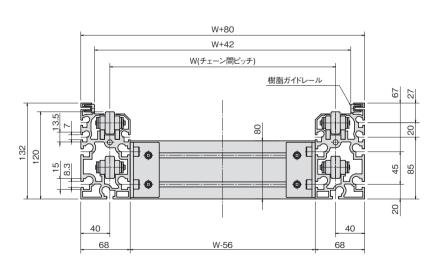


搬送能力表(スチールローラ) 800 700 600 500 400 300 200 100 0 搬送速度(m/sec) 注) 搬送物1mあたりの搬送重量は320kgf以下です。

ワークをアキュムレートする場合は、表の2/3程度以下でお考えください。







コンベア断面

- (注1) < >内の数値はスプロケット間長さ3001mm以上の場合の寸法です。 (注2) スプロケット間長さが2501mm以上の場合、この位置にも連結フレームを設置いたします。 (注3) ギアヘッド減速比1/30~1/60までと、1/80~1/200でモータ寸法が異なります。

## ンベア

## ・ブルチェーン

**CSO89** 

セレクションガイド▶F-4 へッド駆動

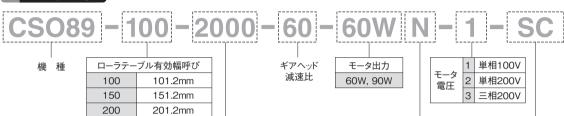
## 特長



- 特殊アタッチメントチェーンにプラスチックローラが取付けられた ローラテーブルを用いたコンベアです。
- コンベア上に搬送物をアキュムレートする場合、ラインプレッシャが 小さいので搬送物を傷つけません。



### 型式基準



スプロケット間長さ(mm) 225~3000

モータ N 外形寸法図の方向 取付方向R外形寸法図に対して勝手違い

 モータ
 無記号
 インダクションモータ

 仕様
 SC
 ユニットタイプスピードコントロールモータ

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129** 

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

## ■ギアヘッド減速比と搬送速度

減退	速比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.283	0.235	0.197	0.142	0.118	0.095	0.078	0.070	0.058	0.047	0.040
(m/sec)	60Hz	(0.340)	0.283	0.235	0.170	0.142	0.113	0.095	0.085	0.070	0.057	0.047

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

## 仕様

### ■本体質量

■本体頁重 (kg)										
ローラテーブル		スプ	ロケット間長さ(m	nm)						
有効幅呼び	225~1000	1001~1500	1501~2000	2001~2500	2501~3000					
100	32.5	45.5	58.5	71.5	84.5					
150	35.5	50.0	64.0	78.5	93.0					
200	38.5	54.0	70.0	85.5	101.5					

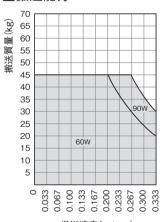
表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

## ■チェーン仕様

	ピッチ	12.7mm			
チェーン部	ローラリンク内幅	7.95mm			
	ローラ径	7.94mm			
	ローラ径	12.0mm			
ローラ	ローラテーブル幅	呼び100→101.2、呼び150→151.2、呼び200→201.2(m			
テーブル部	取付ピッチ	12.7mm			
	材質	エンプラ			

チェーンについて⇒**F-127** 

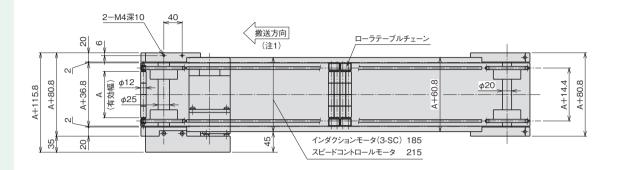
## ■搬送能力

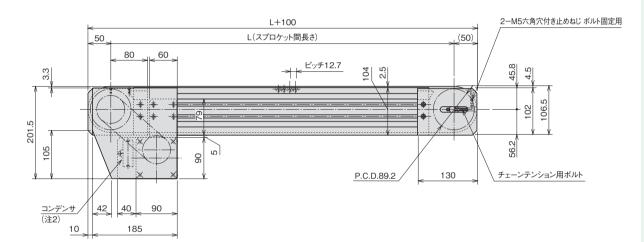


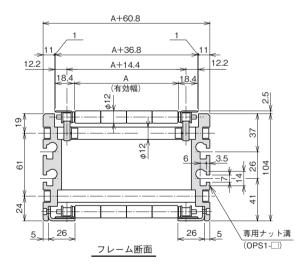
搬送速度(m/sec)

表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の2/3程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

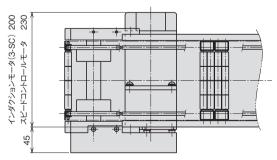
### ■60Wモータ仕様







#### ■90Wモータ仕様



- (注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ぐださい。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

# ブルトップチェーン

## CSQ86

セレクションガイド▶F-5

ヘッド駆動

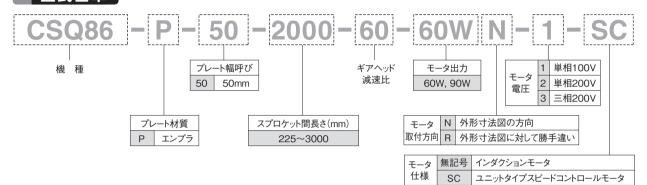
## 特長



搬送部にプラスチック製の清潔なテーブルトップチェーンを 用いたコンベアです。



## 型式基準



※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129** 

## ■ギアヘッド減速比と搬送速度

	減退	5 H	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	/形.足	≥≻L	23	30	30	50	00	7.5	90	100	120	130	100
搬送速度		50Hz	0.270	0.225	0.187	0.135	0.113	0.090	0.075	0.067	0.057	0.045	0.038
(m	/sec)	60Hz	0.325	0.270	0.225	0.162	0.135	0.108	0.090	0.082	0.067	0.053	0.045

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

## 仕様

### ■本体質量

	■本体質量				(kg)			
スプロケット間長さ(mm)								
	225~1000	1001~1500	1501~2000	2001~2500	2501~3000			
	19.5	25.5	31.0	39.0	43.0			

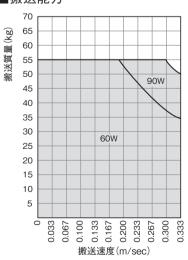
表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を 表示しています。90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

#### ■チェーン仕様

	ピッチ	25.4mm		
チェーン部	ローラリンク内幅	7.95mm		
	ローラ径	7.94mm		
	プレート厚	3mm		
°ı ı ⇒π	プレート幅	呼び50→50mm		
プレート部	プレート取付ピッチ	25.4mm		
	材質	エンプラ		

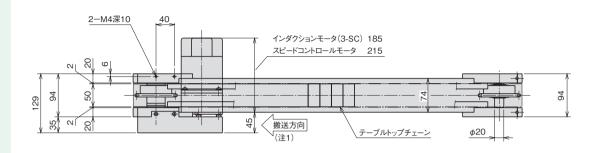
チェーンについて⇒ F-127

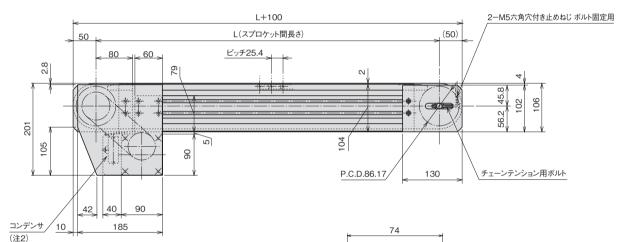
## ■搬送能力

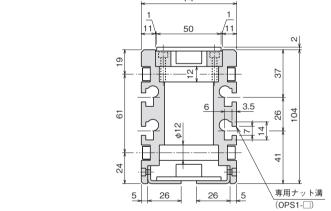


表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総 搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、 表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、 最大速度で設計してください。

## ■60Wモータ仕様

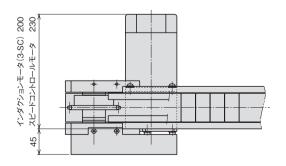






フレーム断面

## ■90Wモータ仕様



- (注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ください。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

## テーブルトップチェーン コンベア

## CSQ88

セレクションガイド▶F-5

ヘッド駆動



- 動送部にプラスチックまたはステンレス製の清潔なテーブルトップチェーンを用いたコンベアです。
- 金属でバリの有るワークなどの運搬に最適です。



### 型式基準



機種

プレート材質 S ステンレス鋼板 P エンプラ スプロケット間長さ(mm) 225~3000

ギアヘッド モー 減速比 60W

(kg)

モータ出力 60W, 90W 1 単相100V 2 単相200V 3 三相200V

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

モータ N 外形寸法図の方向 取付方向 R 外形寸法図に対して勝手違い

モータ無記号インダクションモータ仕様SCユニットタイプスピードコントロールモータ

※三相200VのSC仕様はインバータにて制御します。

## ■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速比		25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.277	0.230	0.192	0.138	0.115	0.092	0.077	0.068	0.058	0.046	0.038
(m/sec)	60Hz	0.332	0.277	0.230	0.165	0.138	0.110	0.092	0.083	0.068	0.055	0.046

63

75

100

125

150

プレート幅呼び

63.5mm

76.2mm

101.6mm

127.0mm

152.4mm

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に、搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

## 仕様

### ■本体質量

型式	プレート幅		スプロケット間長さ(mm)							
至 八	呼び	225~1000	1001~1500	1501~2000	2001~2500	2501~3000				
	63	28.0(24.8)	40.2(35.6)	51.9(45.9)	64.1 (56.7)	75.8(67.0)				
CSQ88-S	75	29.0 (25.0)	41.5(35.9)	53.5 (46.2)	66.0 (57.0)	78.5(67.9)				
(CSQ88-P)	100	30.5 (25.5)	43.5 (36.3)	56.0 (46.6)	69.0 (57.5)	82.0 (68.2)				
(CSQ88-P)	125	31.5(25.7)	45.5(36.9)	59.0 (47.6)	72.5 (57.8)	86.0 (68.8)				
	150	33.0 (25.9)	47.5 (37.2)	61.5(47.8)	75.5 (58.7)	89.5 (69.3)				

表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。 90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

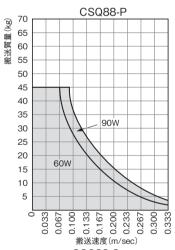
### ■チェーン仕様

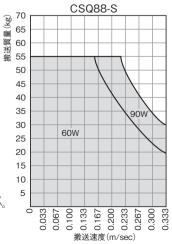
	型 式	CSQ88-S(CSQ88-P)				
	ピッチ	38.1mm				
チェーン部	ローラリンク内幅	42.1mm				
	ローラ径	12.7mm				
	プレート厚	3.2(4)mm				
°, , , +==	プレート幅	呼び63→63、呼び75→76、呼び100→101、呼び125→127、呼び150→152(mm)				
プレート部	プレート取付ピッチ	38.1mm				
	材質	S:ステンレス鋼板 P:エンプラ				

チェーンについて⇒F-127

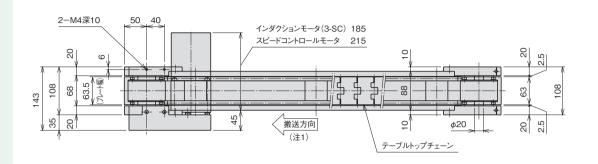
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で 設計してください。

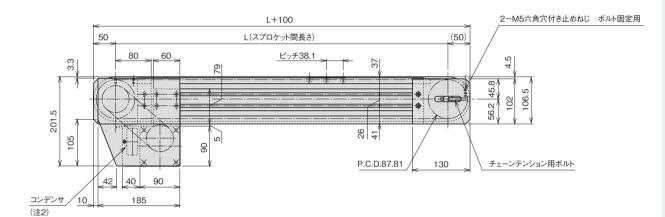
#### ■搬送能力

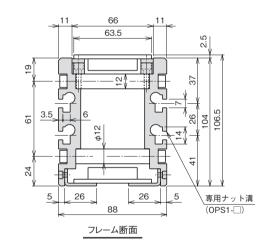




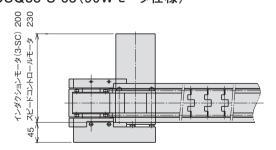
## ■CSQ88-S-63(60Wモータ仕様)





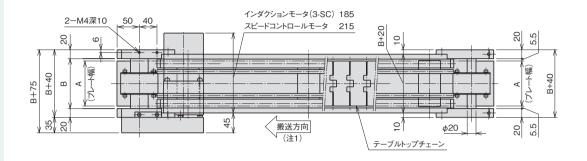


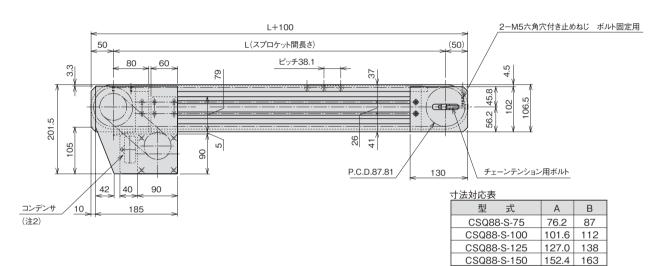
## ■CSQ88-S-63(90Wモータ仕様)

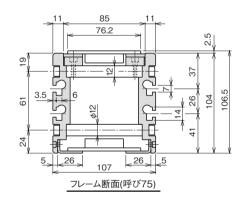


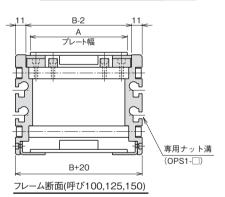
- (注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ください。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

## ■CSQ88-S-75~150(60Wモータ仕様)

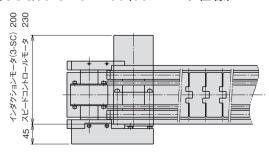








### ■CSQ88-S-75~150(90Wモータ仕様)

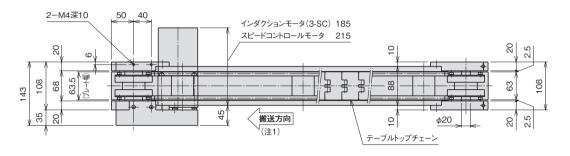


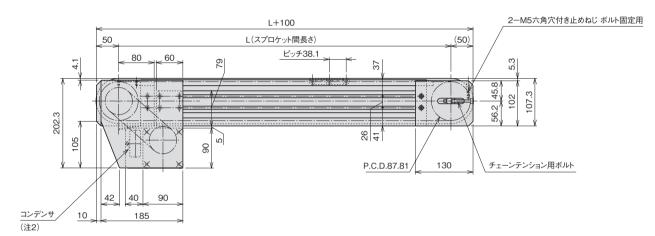
- (注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ください。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

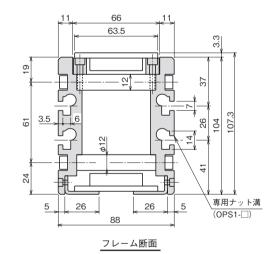
料

## 外形寸法図

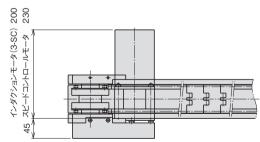
## ■CSQ88-P-63(60Wモータ仕様)





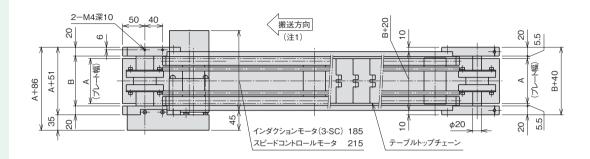


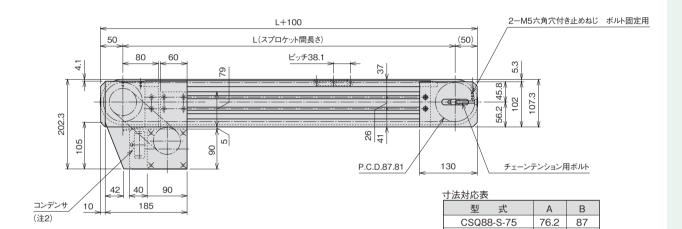
## ■CSQ88-P-63(90Wモータ仕様)

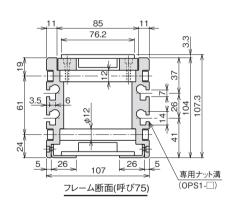


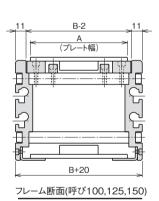
- (注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ください。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

## ■CSQ88-P-75~150(60Wモータ仕様)









101.6

152.4

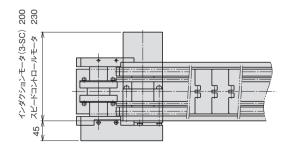
112 127.0 138

163

CSQ88-S-100

CSQ88-S-125 CSQ88-S-150

### ■CSQ88-P-75~150(90Wモータ仕様)



- (注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ください。(注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

# 加工機専用コンベア CSQ88K

セレクションガイド▶F-5

ヘッド駆動



● 工作機械のローダ・アンローダ用コンベアに最適です。

- テーブルトップチェーンのため油等に強く長寿命です。
- メンテナンスが容易です。
- 用途に合わせて駆動側テンションまたは従動側テンションを 選択できます。
- モータ保護用オイルパンを標準装備しています。

オプション⇒ <b>F-106</b>						
Jan 16	専用ナット					

### 型式基準



機種

テーブル材質 S ステンレス鋼板 P エンプラ スプロケット間長さ(mm) 300~3000 ギアヘッド モータ出力 減速比 90W テンション<br/>方式N<br/>T駆動側テンションび動側テンションT

T 単相100V(小型端子箱付) 2 単相200V(小型端子箱付) 3 三相200V(大型端子箱付)

モータ・ギアヘッド⇒ F-129

 モータ
 N
 外形寸法図の方向

 取付方向
 R
 外形寸法図に対して勝手違い

## ■ギアヘッド減速比と搬送速度

減速」	t	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.277	0.230	0.192	0.138	0.115	0.092	0.077	0.068	0.058	0.046	0.038
(m/sec)	60Hz	0.332	0.277	0.230	0.165	0.138	0.110	0.092	0.083	0.068	0.055	0.046

(kg)

表中の搬送速度は、モータの同期回転数(50Hz:1500rpm,60Hz:1800rpm)を基準に計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。

プレート幅呼び

CSQ88K-S 63, 100, 125, 150

CSQ88K-P 82, 114, 190

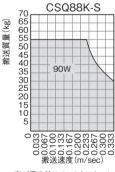
## 仕様

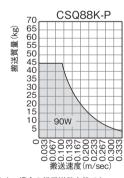
#### ■本体質量

型式	プレート幅	スプロケット間長さ(mm)					
至式	呼び	300~1000	1001~2000	2001~3000			
	63	33	50	65			
000001/ 0	100	38	55	73			
CSQ88K-S	125	40	59	78			
	150	43	63	83			
	82	32	45	57			
CSQ88K-P	114	34	47	61			
	190	37	52	66			

表中の本体質量は、各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。

#### ■搬送能力



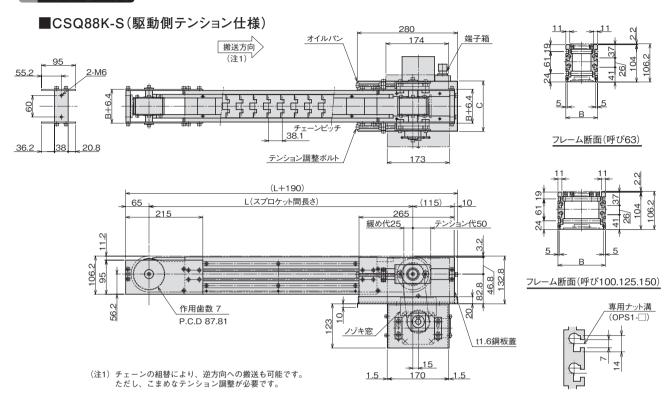


表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計 してください。

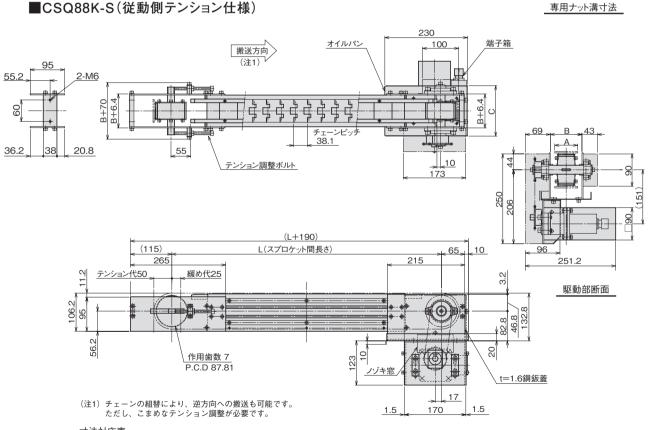
## ■チェーン仕様

	型式	CSQ88K-S	CSQ88K-P
	ピッチ	38.1mm	38.1mm
チェーン部	ローラリンク内幅	42.1mm	42.1mm
	ローラ径	12.7mm	12.7mm
	プレート厚	3.2mm	4mm
→°ı ι ☆₽	プレート幅	呼び63→63、呼び100→101、呼び125→127、呼び150→152(mm)	呼び82→82.6、呼び114→114.3、呼び190→190.5(mm)
プレート部	プレート取付ピッチ	38.1mm	38.1mm
	材 質	ステンレス鋼板	エンプラ

チェーンについて⇒ F-127



### ■CSQ88K-S(従動側テンション仕様)



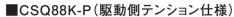
#### 寸法対応表

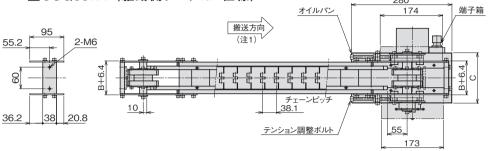
型 式	А	В	С
CSQ88K-S-63	63.5	88	140.4
CSQ88K-S-100	101.6	132	184.4
CSQ88K-S-125	127.0	158	210.4
CSQ88K-S-150	152.4	183	235.4

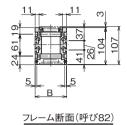
※コンデンサは未配線で同送されます。

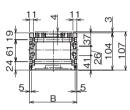
料

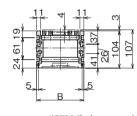
## 外形寸法図







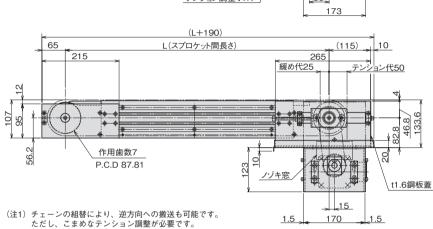


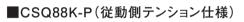


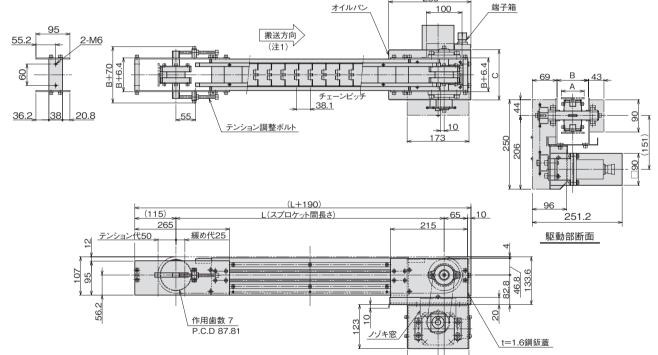




専用ナット溝寸法







(注1) チェーンの組替により、逆方向への搬送も可能です。 ただし、こまめなテンション調整が必要です。

寸法対応表

型式	А	В	С
CSQ88K-P-82	82.6	107	159.4
CSQ88K-P-114	114.3	158	210.4
CSQ88K-P-190	190.5	221	273.4

※コンデンサは未配線で同送されます。

_~17 170

## 幅可変コンベア CSB20C

セレクションガイド▶F-5 幅可変

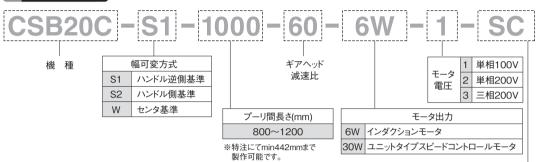


- ガイド幅ピッチをハンドルにて可変できるため、多種 類の基板搬送に最適です。
- CSB20Cはタイミングベルトを使用した完全同期の 2列コンベアです。
- ▶ 片側基準ベルト間ピッチ可変タイプとセンタ基準ベ ルト間ピッチ可変タイプと2種類取り揃えて、使い勝 手を良くしてあります。



モータ・ギアヘッド⇒ F-129

型式基準 ※ガイド幅ピッチは30~300mmの可変となります。



	無記号	インダクションモータ
せんダ	SC	ユニットタイプスピードコントロールモータ (SCの場合は30W DCブラシレスモータとなります。)

### ■ギアヘッド減速比と搬送速度

#### <インダクションモータ>

11-777	<i>-</i>														
減速上	t	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
搬送速度	50Hz	0.304	0.253	0.211	0.152	0.126	0.105	0.076	0.063	0.050	0.042	0.038	0.031	0.025	0.021
(m/sec)	60Hz	(0.365)	0.304	0.253	0.182	0.152	0.126	0.091	0.076	0.060	0.050	0.045	0.038	0.030	0.025

### <スピードコントロールモータ>

減速	ikt	15 20		30	50	100	200
搬送速度 (m/sec)	般送速度 (m/sec) 50Hz/60Hz (0.507) (0.		(0.380)	0.253	0.152	0.076	0.038

## 仕様

## ■本体質量

(kg						
プーリ間長さ(mm)						
800~1000	1001~1200					
11.3	12.1					

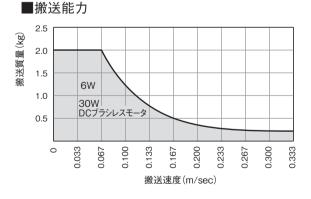
表中の本体質量は、各スプロケット間長さにおける 最大値を表示しています。

### ■ベルト仕様

耐熱性	0℃~60℃(表面温度)
表面電気抵抗値	10 ¹⁰ Ω
搬送面材質	ウレタンゴム
搬送面色	白
ベルト幅	9.5mm
歯ピッチ	5.08mm
型式	037-XL(特殊タイプ)

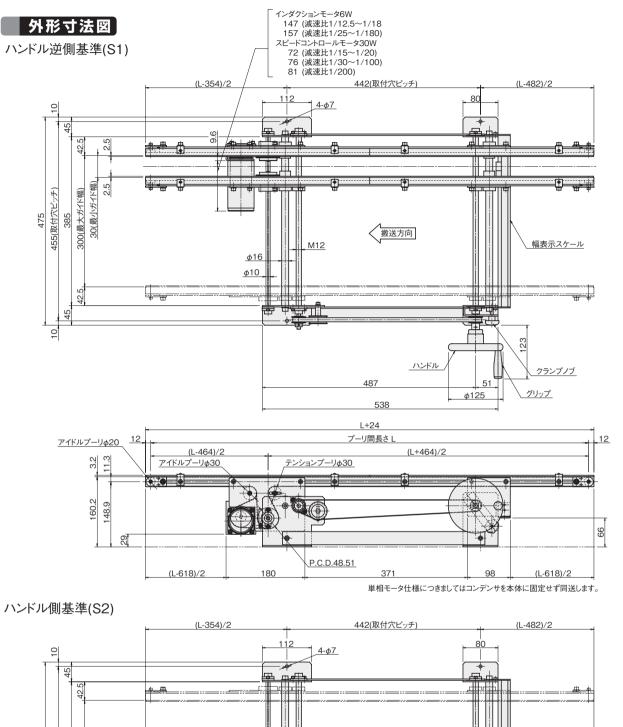
このベルトは特別な加工を施してあります。

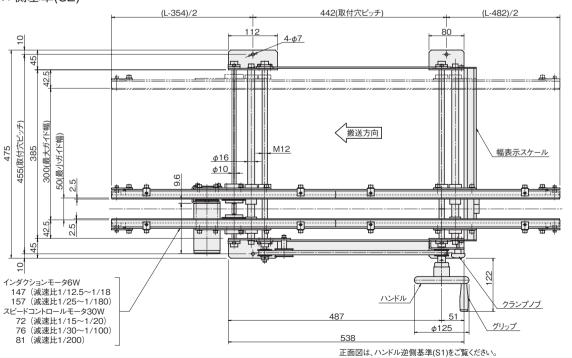
ベルトについて⇒F-127

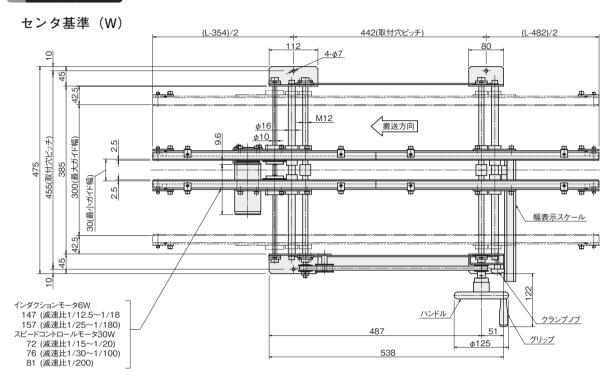


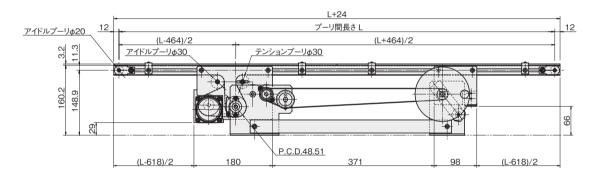
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。 ワークをアキュムレートする場合は、表の1/2程度以下でお考えください。 また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。 一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。 スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

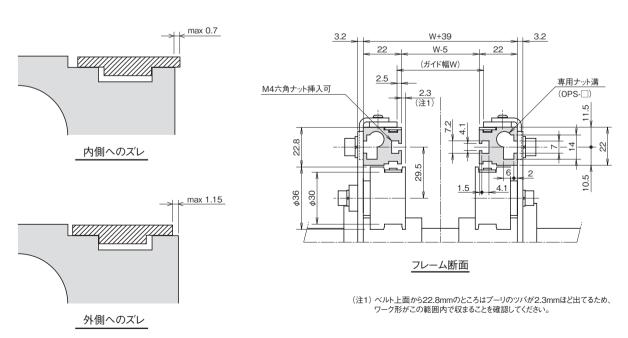








#### ■ベルトの蛇行によるズレ寸法



## 特長



- エアシリンダを用いたピッチ送りコンベアですので、モータの 出っ張りがなく省スペースです。
- シリンダエンド検出スイッチなしにすれば簡単に防爆タイプの コンベアとしてお使いいただけます。

## オプション⇒ F-106 6 専用ナット

(kg)

## 型式基準



150, 200

プーリ間長さ(mm) 500~2000

^	ンルト送りストローク(mm)
100	最小プーリ間長さ500mm
150	最小プーリ間長さ601mm
200	最小プーリ間長さ701mm

## 仕様

型式		PCF30
使用流体		清浄エア
使用圧力	P(MPa) {kgf/cm²}	0.2~0.7{2~7.1}
周囲温度	°C	5~60
潤滑		不要
速度	mm/sec	50~200
		(負荷および制御機器などにより変動します)
クッション		ウレタンゴム
搬送能力	N	30
シリンダ径	mm	16
エアポート		φ4 ワンタッチ管継手
センサ		リードスイッチ (コネクタ付)(注1)
電源		不要(注2)
動 作		外部制御 要

(注1) リードスイッチ電源電圧は24Vです。

(注2) 外部制御に使用する電源は必要となります。

### ■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	−30~80°C
帯電防止性	0
搬送面の摩擦係数	0.5~0.9
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.8mm

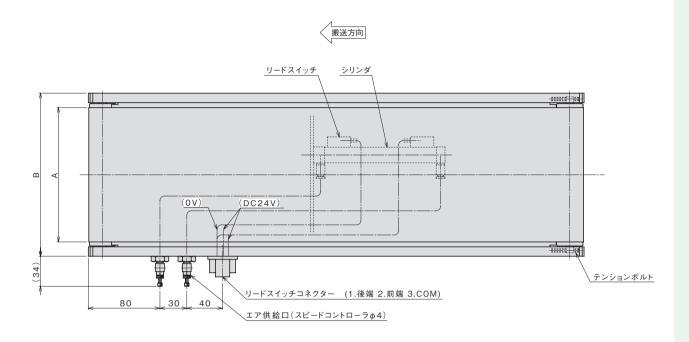
ベルトについて⇒F-127

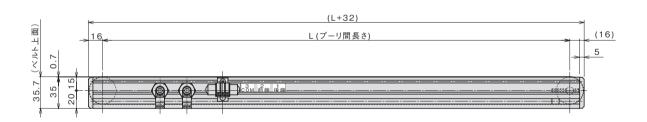
## ■本体質量

es i late	プーリ間長さ(mm)		
ベルト幅	500~1000	1001~2000	
150	4.9	8.7	
200	5.3	9.1	

表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける 最大値を表示しています。

### 外形寸法図



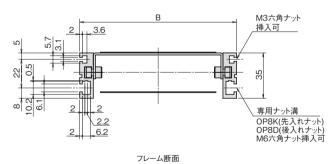


寸法対応表

 型式
 A
 B

 PCF30-150
 150
 182

 PCF30-200
 200
 242



### 特長



- エアシリンダを用いたピッチ送りコンベアですので、モータの 出っ張りがなく省スペースです。
- シリンダエンド検出スイッチなしにすれば簡単に防爆タイプの コンベアとしてお使いいただけます。

オプション⇒ F-106 0 専用ナット

#### 型式基準



機種

ベルト幅(mm) 150, 200, 300, 400, 500

> プーリ間長さ(mm) 750~2000

ベルト送りストローク(mm) 150 最小プーリ間長さ750mm 最小プーリ間長さ851mm 200 250 最小プーリ間長さ951mm

#### 仕様

	PCL50
	清浄エア
P(MPa) {kgf/cm ² }	0.2~0.7{2~7.1}
°C	5~60
	不要
mm/sec	50~200
	(負荷および制御機器などにより変動します)
	ウレタンゴム
N	60
mm	25
	φ4 ワンタッチ管継手
	リードスイッチ (コネクタ付)(注1)
	不要(注2)
	外部制御 要
	°C mm/sec

- (注1) リードスイッチ電源電圧は24Vです。
- (注2) 外部制御に使用する電源は必要となります。

#### ■ベルト仕様

耐油性	0
耐熱性	-30~80°C
帯電防止性	0
搬送面の摩擦係数	0.5~0.9
食品衛生性	0
搬送面材質	ポリウレタン含浸
搬送面色	緑
ベルト厚さ	0.8mm

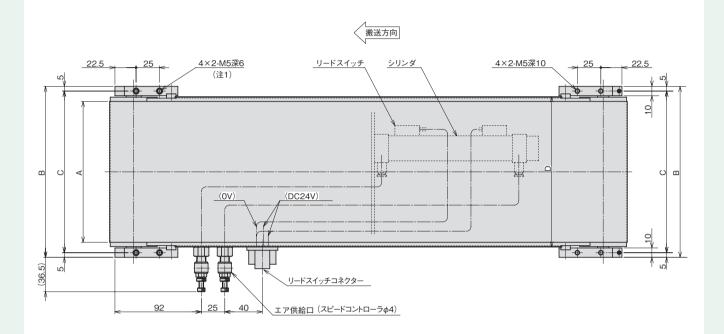
ベルトについて⇒F-127

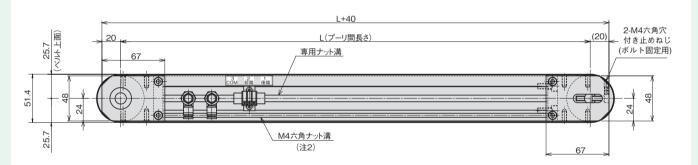
#### ■本体質量

	- T IT /		(1/6)			
Ī	AND THE	プーリ間長さ(mm)				
	ベルト幅	750~1000	1001~2000			
	150	10.2	15.3			
	200	11.1	16.7			
	300	12.8	19.4			
	400	14.5	22.2			
	500	16.2	24.9			

表中の本体質量は、各プーリ間長さにおける 最大値を表示しています。

### 外形寸法図



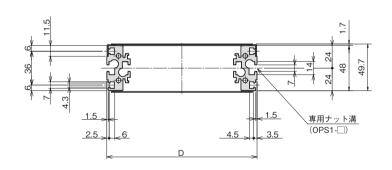


寸法対応法

型式	Α	В	С	D
PCL50-150	150	182	172	160
PCL50-200	200	242	232	220
PCL50-300	300	342	332	320
PCL50-400	400	442	432	420
PCL50-500	500	542	532	520

(注1)深6以上入り込むボルトは用いないでください。

(注2)ナット挿入は、コンベア下部ベルトをずらすと、挿入溝があります。



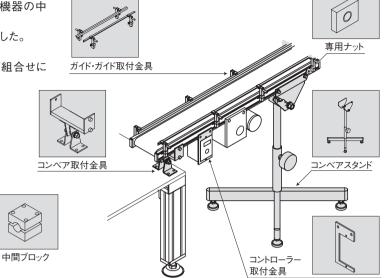
フレーム断面

### コンベア コンベアオプション

NKEのコンベアはただ単に搬送するだけではなく、設備・機器の中に組込める精密コンベアです。

そのコンベアに必要な各種オプションを豊富に取り揃えました。

コンベア本体の取り付けやワーク用ガイドの取り付けなど組合せにより様々な搬送機器が製作できます。



# ■製品一覧 コンベアオプション

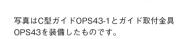
コンベアオ.	)				
名 称	形状	特長	掲載ページ	機種	対応コンベア
ガイド		●コンベア機種で選択できる コンベアガイド。	F-107	0P4P/F 0PS43-1/2 0PS44	OP41、OP42、OPS43、OPS44 に対応するコンベア全機種
	●L型ガイド、フラットバーガイド、 C型ガイドを取り揃えています。		F-121	OPM	CS20
		●ガイドとガイド取付金具を組 合せ、簡単に設置すること	F-108	OP41	CSJ30(-A)、CSB30(-A)
ガイド取付金具		音で、間単に設直することができます。	F-109	OP42	CSSK50(M), CSSK50FAT, CSSK50-P/T/W CSJ50, CSR50, CSS50N, CSS70N CSB50A(M), CSB50-PP/PS
20 11 2013 2020	9		F-110	OPS43 OPS44	CSB50A(M), CSH90, CSB89A(-MD), CSB89A-PP/PS(-MD), CSQ113K, CSP61A(-MD), CSW62A(-MD), CS089, CSQ86, CSQ88, CSQ88K
			F-124	OP4-□	CS30, CSN90
	4.	●コンベアをベース、フレーム に固定する金具です。	F-114	0P21F 0P22F	CSB30(-A), CSD30, CSJ30(-A), CSSK50(M) CSJ50, CSB50A(M), CSB50-PP/PS, CSR50
コンベア		●様々なコンベア、ベルト幅に 対応しています。	F-117	0P21H 0P22H	CSSK50(M), CSS50N, CSS70N
取付金具			F-121	ОРМ	CS20
			F-122	OP9	CSR50
•		F-123	0P2-□	CS30, CSN90	
コンベアスタンド		●自立型のコンベアスタンドで す。	F-118	OP5	CSS50N, CSS70N, CSN90, CSJ30(-A) CSJ50, CSSK50(M/-P/-T/-W) CSB30(-A), CSB50A(M), CSR50
コントローラー取付金具		●スピードコントローラーを固定 する金具です。	F-119	0PS8-1, 0PS8-2 0PS8-3F, 0PS8-4F 0PS8-5F	全コンベアに対応
		●コンベアフレームに挿入し、 センサ、ストッパなどを簡単		OPS1-5、OPS1-6 OPS1-11	CS20、CS30、CSJ30(-A)、CSR50、CSN90、 PCF30 を除く全コンベア
	に設置することができます。	に設置することができます。		0PS1-12	CSW103
専用ナット			F-120	OP8K	CSJ30(-A), CSJ50, CSB30(-A), PCF30
	•			OP8D	CSJ30(-A), PCF30
				OP8	CSR50
中間ブロック		<ul><li>●パイブ構造型コンベアの専用オプションです。</li><li>●アクセサリと合わせてご使用ください。</li></ul>	F-123、 124	OP1-□ OP3-□ その他	CS30, CSN90
コンベア架台		●コンベアモジュール構築用 フレームです。	F-125	ALS	全コンベアに対応

#### コンベアガイド

#### 型式基準

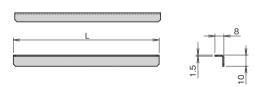


型式	名称	対応ガイド取付金具	材質
OP4P-1	L型ガイド(1)	0P41-P , 0P42-□-P	
OP4P-2	L型ガイド (2)	OP41-P , OP42-□-P	
OP4F-3	フラットバーガイド (3)	0P41-F , 0P42-□-F	SUS304
OP4F-6	フラットバーガイド (6)	0P41-F , 0P42-□-F	
OPS43-1	C型ガイド	OPS43	
OPS44-W	CK型ガイド	OPS44	超高分子量ポリエチレン



#### 外形寸法図

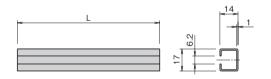
■L型ガイド(1)OP4P-1-L



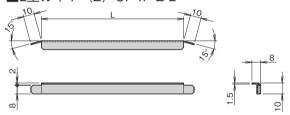
■フラットバーガイド(3) OP4F-3-L



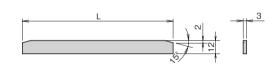
■C型ガイド OPS43-1-L



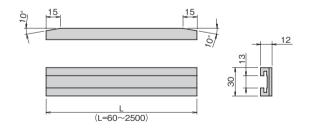
■L型ガイド(2) OP4P-2-L



■フラットバーガイド(6) OP4F-6-L



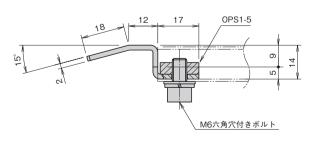
■CK型ガイド OPS44-W-L

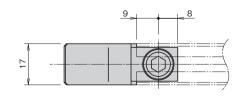


### OP43用アクセサリ

■エンドブラケット OPS43-2

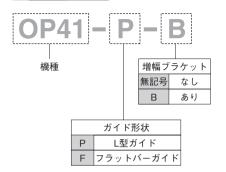
C型ガイドOPS43-1用の誘いアタッチメントです。





#### ガイド取付金具 小型タイプ

#### 対応機種 CSJ30-A, CSJ30, CSB30-A, CSB30

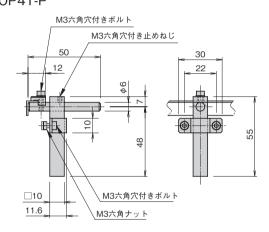


※ コンベア本体取付用の専用ナットおよびねじ類は付属しています。

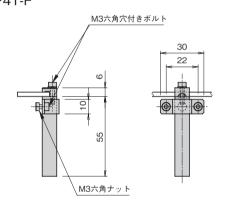


### 外形寸法図

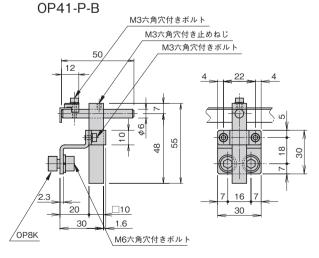
#### ■Lガイドタイプ OP41-P



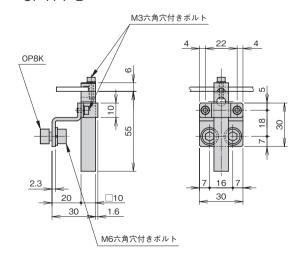
#### ■フラットバーガイドタイプ 0P41-F



### ■Lガイドブラケット取付タイプ



#### ■フラットバーガイドブラケット取付タイプ OP41-F-B



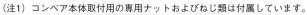
#### ガイド取付金具 中型タイプ

#### 型式基準

対応機種

 ${\sf CSSK50}$  ,  ${\sf CSSK50\text{-}(P/T/W)}$  ,  ${\sf CSSK50FAT}$  ,  ${\sf CSB50A(M)}$  ,  ${\sf CSB50\text{-}PP}$  CSB50-PS , CSJ50 , CSR50 , CSS50N , CSS70N





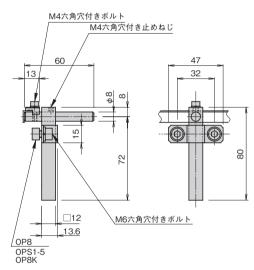
(注2)CSSK50Mの場合はCSSK50の型式でご注文ください。



#### 外形寸法図

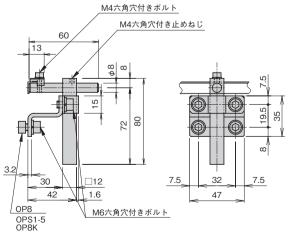
■Lガイドタイプ

0P42-□-P

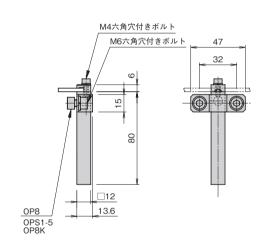


■Lガイドブラケット取付タイプ

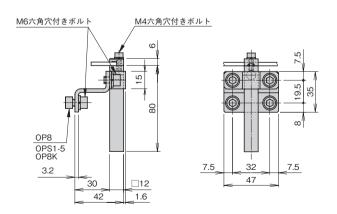
OP42-□-P-B



■フラットバーガイドタイプOP42-□-F



■フラットバーガイドブラケット取付タイプ OP42-□-F-B



#### ガイド取付金具 大型タイプ

対応機種

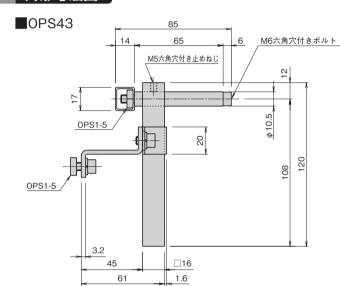
OPS43 対応ガイド 型式 OPS43 OPS43-1-L OPS44 OPS44-W-L

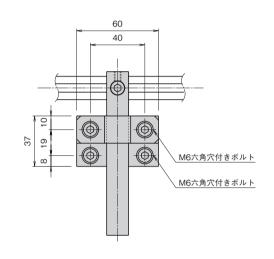
CSB50A(M), CSH90, CSB89A CSB89A-PP, CSB89A-PS CSQ113K, CSP61A, CSW62A CSO89, CSQ86, CSQ88, CSQ88K



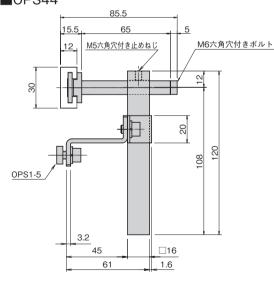
※ コンベア本体取付用の専用ナットおよびねじ類は付属しています。

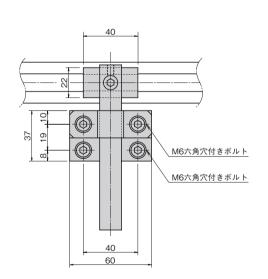
#### 外形寸法図





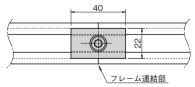
#### OPS44





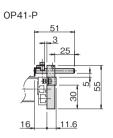
#### ■OPS44-TS (OPS44用連結金具)

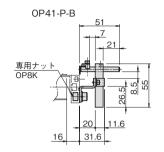


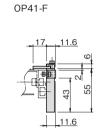


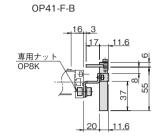
#### ガイド取付金具参考例

#### ■CSJ30, CSJ30-A

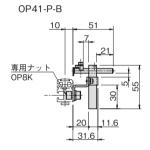


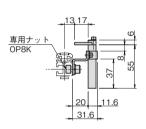






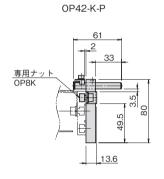
#### ■CSB30, CSB30-A

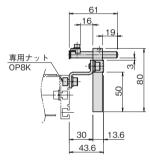




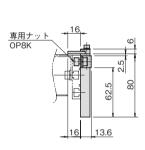
OP41-F-B

#### ■CSJ50

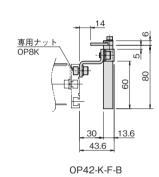




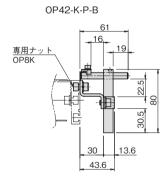
OP42-K-P-B

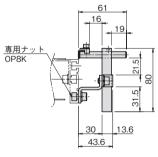


0P42-K-F

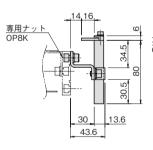


OP42-K-F-B

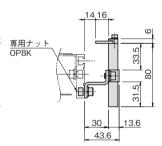




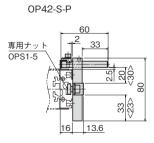
OP42-K-P-B

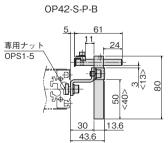


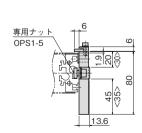
OP42-K-F-B



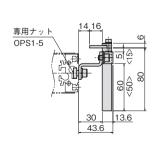
#### ■CSS50N, CSS70N(<>内寸法)







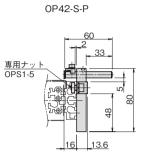
0P42-S-F

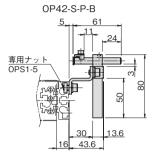


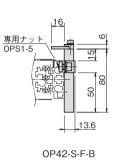
OP42-S-F-B

資

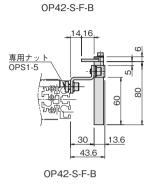
#### ■CSSK50, CSSK50FAT

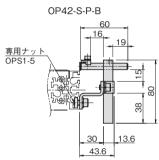


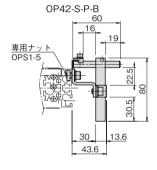


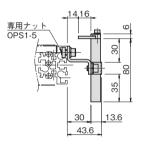


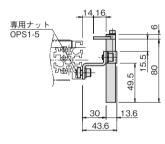
0P42-S-F



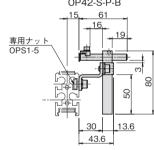


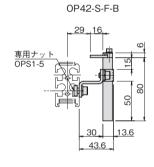


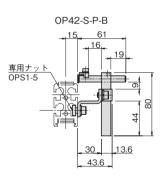


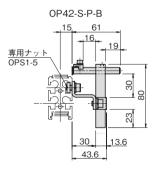


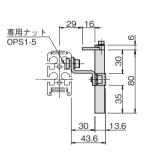
## 





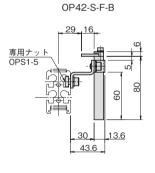






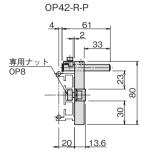
0P42-R-F

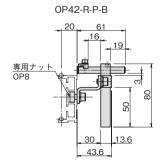
OP42-S-F-B

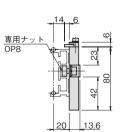


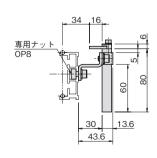
OP42-R-F-B









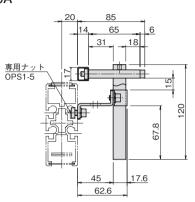


#### ガイド取付金具参考例

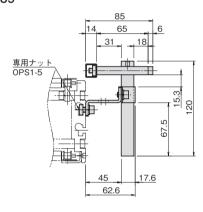
#### ■CSH90

### 明月ナット OPS1-5 OPS1-5 45 17.6 62.6

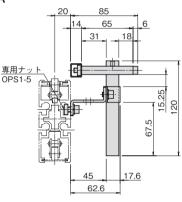
#### ■CSB89A



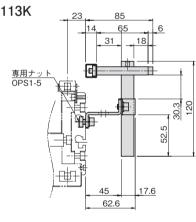
#### **■**CSO89

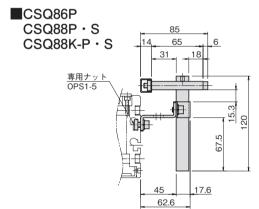


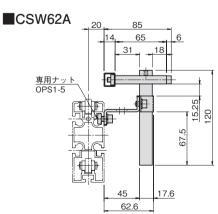
■CSP61A











#### コンベア取付金具(フレーム取付タイプ)

#### 型式基準

### OP21F - CSSK50-50

増幅ブラケット				
OP21F	角度対応型			
OP22F	固定型			

コンベア型式(機種 - ベルト幅)

対応コンベア

CSSK50, CSSK50M, CSJ30, CSJ30-A, CSD30, CSJ50, CSB30 CSB30-A, CSB50A(M), CSB50-PP, CSB50-PS, CSR50

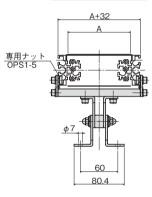


(注) CSSK50Mの場合はCSSK50の型式でご注文ください。またCSJ30-A、CSB30-A、CSB50AM、CSB50-PP・PSの場合も同様に、それぞれCSJ30、CSB30、CSB50Aの型式でご注文ください。CSSK50-P/T/W、CSSK50FATは垂れたチェーンおよびベルトがコンベア取付金具と干渉しますので、使用できません。

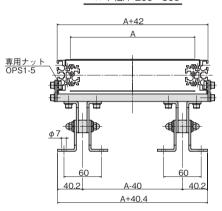
#### OP21F外形寸法図

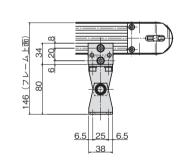
#### ■CSSK50, CSSK50M

ベルト幅A=40~150



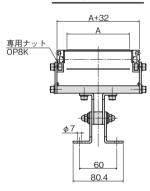
ベルト幅A=200~500



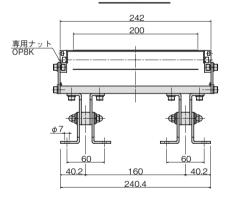


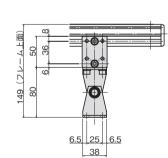
#### ■CSJ30, CSJ30-A

ベルト幅A=30~150



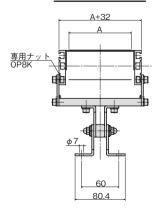
#### ベルト幅A=200



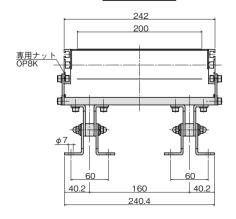


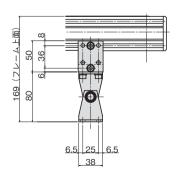
#### CSJ50

ベルト幅A=30~150



ベルト幅A=200

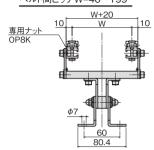




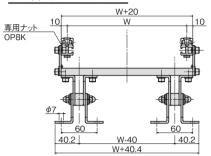
#### OP21F外形寸法図

#### ■CSB30, CSB30-A

ベルト間ピッチW=40~199

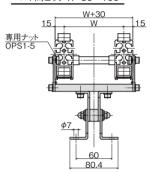


#### ベルト間ピッチW=200~300

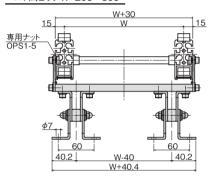


142(フレーム上面) 50 80 25

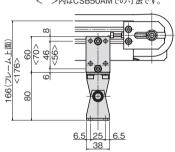
# ■CSB50A(M), CSB50-PP・PS ベルト間ピッチW=80~199



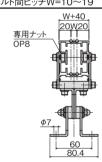
ベルト間ピッチW=200~300



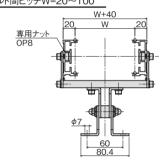
< >内はCSB50AMでの寸法です。

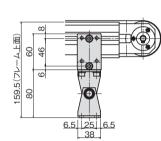


■CSR50 ベルト間ピッチW=10~19



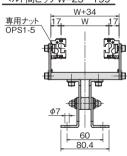
ベルト間ピッチW=20~100



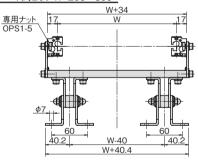


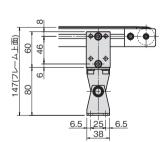
#### CSD30

ベルト間ピッチW=25~1<u>99</u>

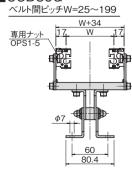


ベルト間ピッチW=200~300

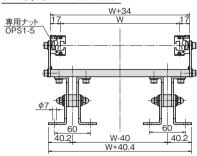


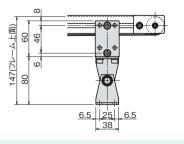


#### **■**CSD30G



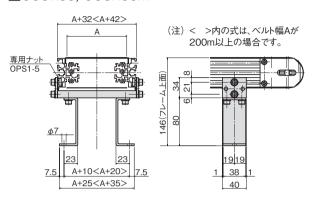
ベルト間ピッチW=200~300



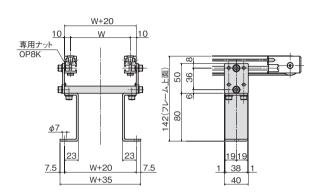


#### OP22F外形寸法図

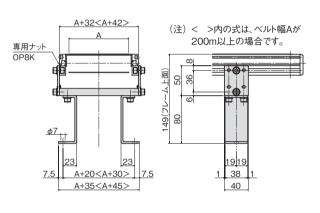
#### ■CSSK50, CSSK50M



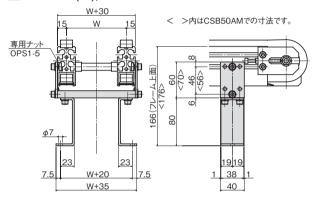
#### CSB30, CSB30-A



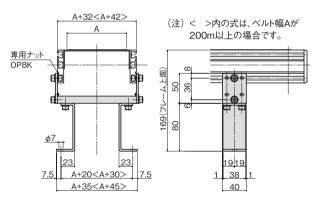
#### **■**CSJ30, CSJ30-A



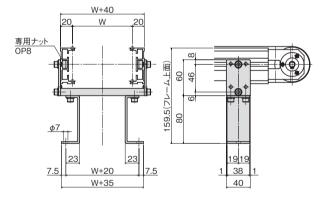
#### ■CSB50A(M), CSB50-PP · PS



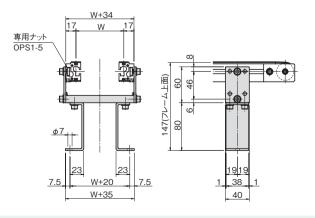
#### CSJ50



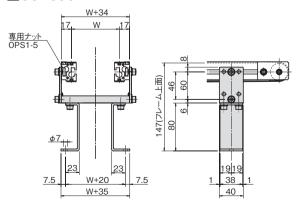
#### CSR50



#### CSD30



#### **■**CSD30G



#### コンベア取付金具(プレート取付タイプ)

#### 型式基準

# OP21H - CSSK50-50

増幅ブラケット OP21H 角度対応型 OP22H 固定型 コンベア型式(機種 - ベルト幅)

対応コンベア

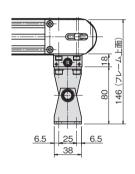
CSSK50, CSSK50M, CSS50N, CSS70N, CSSK70

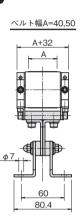


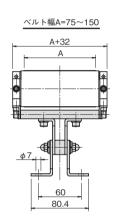


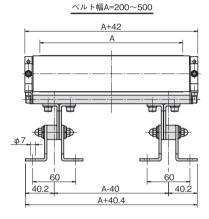
#### OP21H外形寸法図

#### ■CSSK50, CSSK50M

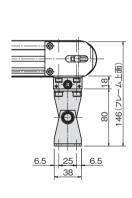


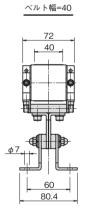


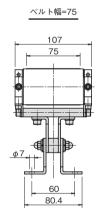




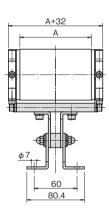
#### CSS50N







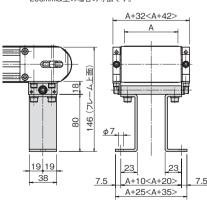
# (注) <>内の数値はCSSK70で40Wの モータを選択された場合の寸法です。



#### OP22H外形寸法図

#### ■CSSK50, CSSK50M

(注) <>内の式は、ベルト幅Aが 200mm以上の場合の寸法です。

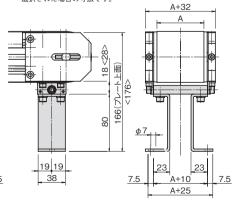


#### ■CSS50N

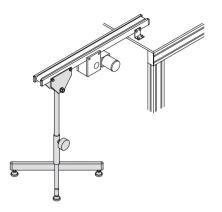
# 

#### ■CSS70N, CSSK70

(注) <>内の数値はCSSK70で40Wモーターを 選択された場合の寸法です。



● 設備と設備の間にコンベアを設置される場合の自立型 スタンドです。高さは200mm調整可能です。



寸法対応表

型 式

CSJ30-A, CSJ30

搬送面高さH(mm)

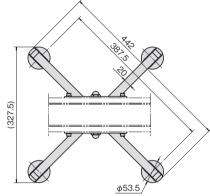
682~882

#### 型式基準

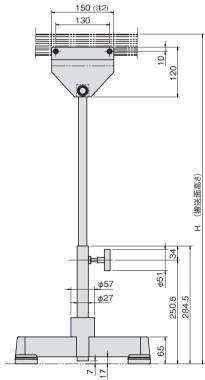
機種						
スタンド型式	対応コンベア	ベルトおよび チェーン幅				
OP5K-1		50				
0P5K-2	CSJ30-A	75				
0P5K-3	CSJ30	100				
OP5K-4	CSJ50	150				
OP5K-10		200				
OP5KP-1		50				
OP5KP-2	CSSK50-P	100				
OP5KP-3	CSSK50-P	150				
OP5KP-4	C33R30-W	200				
OP5KP-5		300				
OP5KS-8		40				
OP5KS-1	CSSK50	50				
OP5KS-2	CSSK50M	75				
OP5KS-3	CSSK50W CSSK50-T	100				
OP5KS-4	CSSK50FAT	150				
OP5KS-10	033N301 A1	200				
OP5KS-5		300				
OP5KS-6	CSSK50	400				
OP5KS-7	0001100	500				
0P5S-8	CSS50N	40				
0P5S-2	0000011	75				
0P5-9		60				
OP5-3	CSS70N	100				
OP5-4		150				
OP5-11	CSN90	100				
0P5-12	CSNAO	150				
(注1) OP5B-□-△	CSB30 CSB30-A CSB50A CSB50AM CSB50-PS CSB50-PP	ベルト間ピッチ				
OP5R-ベルト間ピッチ	CSR50	ベルト間ピッチ				

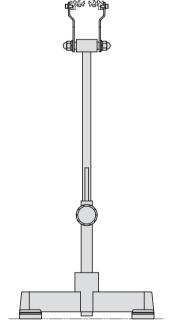
(注1) □にはコンベア型式を、△にはベルト間ピッチを 入れてください。

#### 外形寸法図



	CSJ50	702~902
	CSSK50, CSSK50M	696~896
	CSS50N	680~880
	CSS70N	690~890
	CSN90	700~900
	CSB30	675~875
	CSR50	685~885
\	CSB50A, CSB50AM	691~891
	CSB50-PS, CSB50-PP	700~900
	CSSK50-T	700~900
	CSSK50-P	707~907
	CSSK50-W	702~902
	CSSK50FAT	712~912
		The part





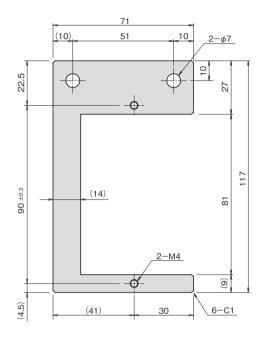
- (注2) コンベアにスタンドを取り付けるには、コンベアのフレーム、もしくはパイプに150mmのスペースが必要になります。 ご使用になるコンベアの外形寸法図をご確認の上、ご選択ください。
- (注3) ナットとボルトは付属します。

#### コントローラー取付金具(単相100V、単相200V用)

#### 外形寸法図

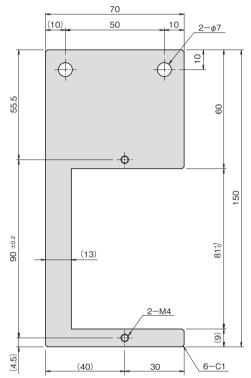
#### **■**OPS8-1

対応機種 CSD30, CSJ30, CSJ50, CSB30, CSB50 CSSK50, CSSK50-T, CSSK50-W



#### OPS8-2

対応機種 CSR50 , CSS70N , CSSK50-P , CSB50-PP/PS CSB89A (-PP/PS) , CSH90 , CSP61A , CSW62A CSQ88 , CSO89 , CSSK70 , CSSK50FAT(注1)



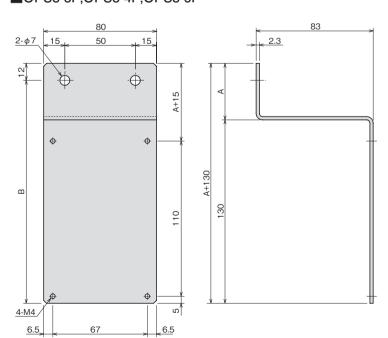
(注1)アタッチメントの高さにご注意ください。

※厚みは3.2mmです。 ※ボルトとナットは付属します。

#### コントローラー取付金具(三相200V用)

#### 外形寸法図

#### ■OPS8-3F,OPS8-4F,OPS8-5F



#### 対応機種一覧

型式	対応機種
OPS8-3F	CSJ30, CSJ50, CSB30, CSB50 CSSK50, CSSK50-T, CSSK50-W CSD30
OPS8-4F	CSR50, CSS70N, CSSK50-P CSB50-PP/PS, CSB89A (-PP/PS) CSH90, CSP61A, CSW62A CSQ88, CS089, CSSK70
OPS8-5F	CSSK50FAT

#### 寸法対応表

JANION							
型式	А	В					
OPS8-3F	40	158					
OPS8-4F	60	178					
OP\$8-5F	80	108					

※ボルトとナットは付属します。

#### 専用ナット

#### OPS1-5, OPS1-6, OPS1-11, OPS1-12

#### 特長

● OPS1-5, OPS1-6, OPS1-11, OPS1-12 は、コンベアフレーム側面の任意の位置から挿入できます。治具取付後でもフレーム側面に取り付いている治具類を分解することなく挿入することができますので、設計変更などの追加仕様に柔軟に対応することができます。



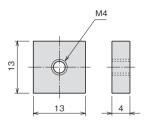
#### 外形寸法図

13

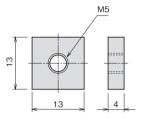
**■**OPS1-5



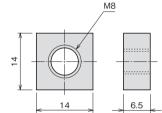
**■**OPS1-6



■OPS1-11

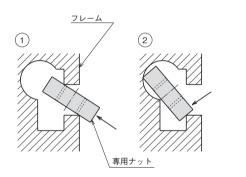


■OPS1-12(CSW103専用)



#### 専用ナットの挿入方法

- (1) 専用ナットを斜め上方へ押し上げるように差し込んでください。
- (2) 奥まで入りましたらナットを回すように下端を斜め下方へ押し込んでください。
- (3) 角溝の底へナット下端が落ちれば完了です。





#### OP8K

OP8K はCSJ30-A,CSJ30,CSJ50,CSB30,PCF30の専用ナットです。

### 対応コンベア

CSJ30-A,CSJ30,CSJ50, CSB30,CSB30-A,PCF30

#### OP8D

OP8D はCSJ30-A,CSJ30,PCF30 専用の後入れナットです。

#### 対応コンベア

CSJ30-A,CSJ30,PCF30

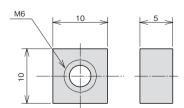
#### OP8

OP8 はCSR50の専用ナットです。

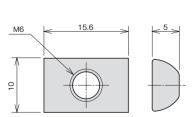
#### 対応コンベア

CSR50

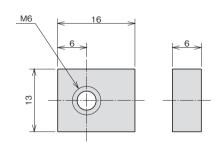
#### 外形寸法図



#### 外形寸法図



#### 外形寸法図



#### オプション

#### OPM-S

### 特長



マイクロコンベアを装置・機器へ取り付ける場合にお使いいただけます。駆動部設置タイプとフレーム設置タイプの2種類を取り揃えております。

#### 外形寸法図

#### OPM-S1

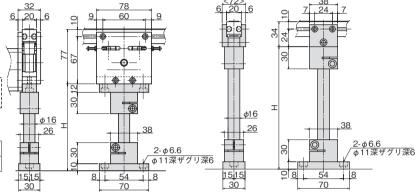
ベルト幅12mm,50mm共用です。

#### OPM-S2

· CS20

<>内の数値は、ベルト幅50mmの場合の寸法です。

専用オプション



#### | 型式基準



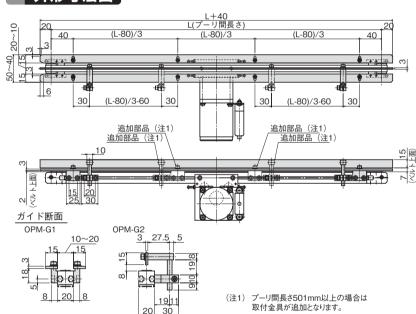
#### OPM-G

#### 特長

上ガイド、横ガイドの2種類を取り 揃えております。パーツフィーダから 供給される部品を搬送する場合、 このガイドを組合せることで簡単に、 安定したワーク供給が行えます。



#### 外形寸法図



#### 型式基準



サイドガイドと上ガイドを並用される場合、最小ブーリ間長さは242mmとなります。またこの場合はコンベアスタンドS2を取付けることができませんのでご注意ください。なお、OPM-G2はベルト幅12mmの場合の専用オブションとなっております。

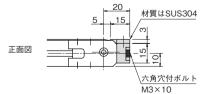
#### OPM-W

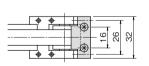
#### 特長



コンベアからコンベアへ物品を搬送する場合にお使いいただけます。 小物部品の搬送で問題となるコンベア両端における物品の乗り移りを改善し、安定的な物品の搬送が行えます。

### 外形寸法図





平面図

#### 型式基準



(注2) OPM-W1はベルト幅12の専用オプションです。 ローラナイフエッジ仕様では取付できません。

オプション

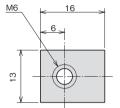
#### ■ ナット

#### 特長

CSR50用の専用ナットです。

フレーム外側のT溝に入れるだけで任意の位置にスライドし、 M6 外側にガイド、ブラケット等の取付けができます。

# 外形寸法図





・CSR50 専用オプション

#### ■ L金具

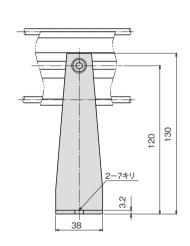
#### 特長

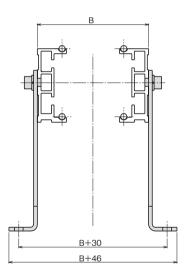
CSR50本体を取付けるためのL金具です。

### 外形寸法図

外形寸法図

(注) ボルトは付属ですが、ナットは付属いたしません。





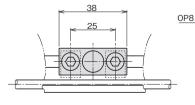
#### ■ ジョイント

### 特長

それぞれ独立したフレームをOP8との併用で内側で確実に ジョイントします。コンベアの取り付けが容易となるジョ イントオプションをご利用ください。ただし、ベルト間 ピッチ25以上100以下の場合に適用します。

ベルト間ピッチ(mm)

25~100



断面 A-A

18~93 (注) フレーム端より25mmは、ヘッドプレート及び テールプレートが入っているため使用できません。

25~100

20

- (注) ジョイント(オプション)を組み付けてご注文の場合には、 取付位置をご指示ください。(注) ナットは付属いたしません。

#### 中間ブロック・中間ブロックアクセサリ

● 中間ブロック・中間ブロックアクセサリはコンベア型式CS30, CSN90 の専用 オプションです。中間ブロックアクセサリ(コンベア取付金具・サイドプレート・ガイド取付金具)を ご使用になる場合は、中間ブロックをコンベア本体に取り付けてください。

• CS30 • CSN90

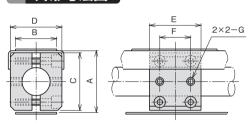
専用オプション

#### 中間ブロック

#### 型式基準

### **OP1-1**

#### 外形寸法図



#### 寸法対応表

オ	⁻ プショ	ン型式	型	式	Α	В	С	D	Е	F	G
	OP1	-1	CS30	-20	30	20	28	25	25	15	M4
	OP1	-9	CSNS	00-100	90	100	88	110	50	30	M6
	OP1	-10	CSNS	0-150	90	150	00	160	50	30	IVIO

#### 中間ブロックアクセサリ

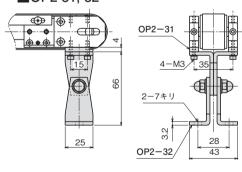
■コンベア取付金具 (CS,CSNタイプ)

#### 型式基準

**OP2-13** 

#### 外形寸法図

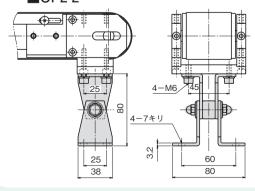
#### ■OP2-31, 32



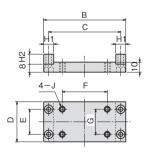
寸法対応表

オプショ	ョン型式	型	式	В	С	D	E	F	G	H1	H2	J
OP2-31	OP2-32	CS30-	-20	_	_		_	_	_	_		_
OP2-13	OP2-2	CSN9	0-100	136	124	50	30	45	25	12	12	M6
OP2-14	UP2-2	CSN9	0-150	186	174	50	30	45	25	12	12	IVIO

#### ■OP2-2



#### ■OP2-13, 14



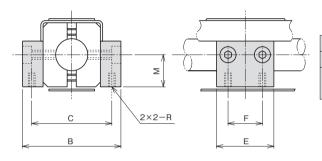
#### 中間ブロックアクセサリ

#### 中間ブロックアクセサリ

#### ■サイドプレート

#### 型式基準

### 外形寸法図



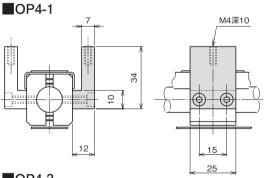
	-	寸法対応表						
オプショ	ョン型式	型式	В	С	Е	F	М	R
OP	3-1	CS30-20	43	35	25	15	14	МЗ
OD	3-4	CSN90-100	136	124		20	44	MC
UP	3-4	CSN90-150	186	174	50	30	44	M6

186 174

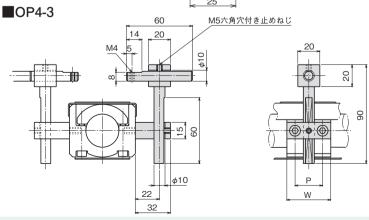
CSN90-150

#### ■ガイド取付金具(CS,CSNタイプ)

### 外形寸法図



	寸法灯心衣			
オプション型式	型式	W	Р	取付ボルト
OP4-1	CS30	_	_	M4×12
OP4-3	CSN90	50	30	M6×35



#### コンベア架台 ALS

#### コンベアスタンド

#### 特長

- ●使用状況に応じてご要望の寸法での製作が可能です。
- ●アルミ押出材の採用により、軽量で高強度です。
- ●設置場所が不安定でも、各脚のアジャストジャッキにより調整が可能です。



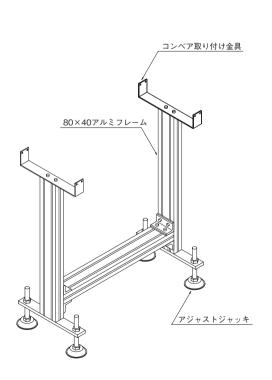
#### 参考型式

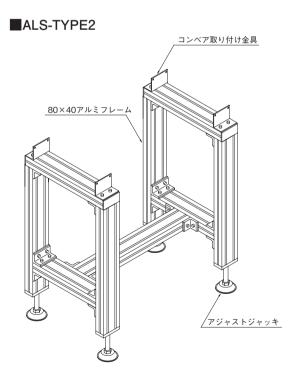
形式	コンベア形状	ベルト幅およびベルト間ピッチ チェーン幅およびチェーン間ピッチ
ALS - TYPE1	1 列型コンベア	150mm以下
ALS - ITPET	2列型コンベア	130IIIIIQ F
ALS - TYPE2	1 列型コンベア	151mm以上
ALS - ITPEZ	2列型コンベア	ISTHINGE

上記は参考構成です。詳細は仕様検討図をご覧ください。

#### 構成

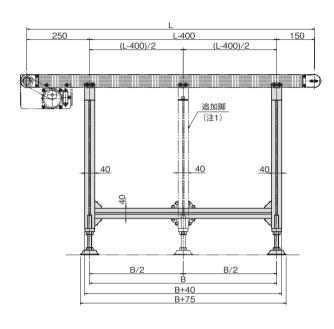
#### ■ALS-TYPE1

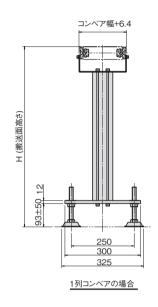


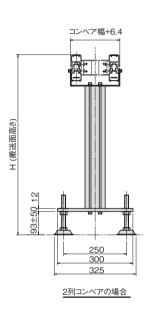


#### 仕様検討図

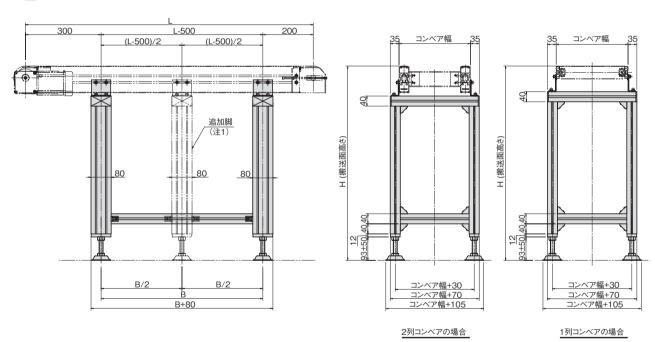
#### TYPE1







#### ■TYPE2



- (注1)プーリ間長さ2000mmまでは不要です。プーリ間長さ2001から3000mmまでは1脚追加、3001から5000mmは2脚追加となります。
- (注2) フレームの溝には専用ナットOPS1-5、OPS1-6、OPS11が入ります。

### コンベア資料……ベルト・チェーンについて

搬送面であるベルト、チェーンにつきましては、各本文ページに記載しております「ベルト(チェーン)仕様」をご確認ください。 ご指定のない場合は、記載しておりますベルトまたはチェーンもしくはその相当品を装着しご提供させていただいております。使用環境、搬送物により標準のベルト・チェーン以外を選定される場合は、下記の点にご注意ください。

### ⚠注意

#### 1.搬送面高さにご注意ください。

本文中、外形寸法図記載の搬送面高さは、搬送面(ベルト、チェーン上面)までの高さを記載しております。ベルト厚さ、チェーン外径が 変わる場合、これらの寸法も変わりますのでご注意ください。

#### 2.ベルト仕様欄記載項目以外にもご注意ください。

ベルトの場合、ベルト自体の最小屈曲半径に制限がございます。選定されたコンベアのプーリ径に適合しているかご確認ください。 また、NKEのコンベアはステンレス鋼およびボンデ鋼鈑の受板を使用しております。テーブル搬送に対応していないベルトは使用できませんので予めご確認ください。

#### 3.搬送方向指示にご注意ください。

ベルトには搬送方向が指定されているものがございます。お客様でベルトを選定し、装着される場合は、搬送方向にご注意ください。

#### ■ベルト・チェーン長さの計算方法

下記にベルト・チェーン長さの計算式を掲載します。設計時の確認、メンテナンス時の確認の際にご覧ください。

コンベア機種	長さ算出式	単位	備考
CS20	2L+120	mm	
CSD30	(2L+235)×0.993	mm	小数点以下は四捨五入してください。
CS30	2L+90	mm	
CSJ30-A	2L+90	mm	
	2L+274	mm	プーリ間長さ2000mmの以下計算式です。
CSJ30	2L+258	mm	プーリ間長さ2001mm以上の計算式です。
C2330	2L+284	mm	両端ローラナイフエッジ(RK)の計算式です。
	2L+279	mm	片側ローラナイフエッジ(RF/RB)の計算式です。
	2L+336	mm	プーリ間長さ2000mmの以下計算式です。
CSJ50	2L+321	mm	プーリ間長さ2001mm以上の計算式です。
C2350	2L+346	mm	両端ローラナイフエッジ(RK)の計算式です。
	2L+341	mm	片側ローラナイフエッジ(RF/RB)の計算式です。
CSSK50,CSS50N	2L+150	mm	
CSSK50M	2L+310	mm	
CSSK70	2L+215	mm	
CSS70N	2L+210	mm	
CSN90	2L+275	mm	
CSH90	2L+275	mm	
CSSK50FAT	2L÷10+25	歯	小数点以下は四捨五入してください。
CSR50	0.926(2L+173)	mm	小数点以下は切り捨ててください。
CSSK50-W	2L÷7.5+24	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。

(注)L=プーリ間長さまたはスプロケット間長さ mm

コンベア機種	長さ算出式	単位	備考
CSB30-A	2L÷5+20	歯	小数点以下は切り捨ててください。
CSB30	(2L+255)÷5	歯	小数点以下は切り捨ててください。
CSB50A	2L÷10+16	歯	小数点以下は四捨五入してください。
CSB50AM	(2L+324)÷10	歯	小数点以下は切り上げてください。
CSB89A,CSB89A-MD	2L÷9.525+30	歯	小数点以下は切り捨ててください。
CSSK50-T	2L÷10+18	歯	小数点以下は四捨五入してください。
CSB50-PP	2L÷12.7+14	リンク	小数点以下は四捨五入してください。
CSB50-PS	2L÷9.525+18	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CSB89A-PP,CSB89A-PP-MD	2L÷12.7+23	リンク	小数点以下は四捨五入してください。
CSB89A-PS,CSB89A-PS-MD	2L÷12.7+23	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CSQ113K	2L÷12.7+28	リンク	小数点以下は四捨五入してください。
CSSK50-P	2L÷12.7+15	リンク	小数点以下は四捨五入してください。
CSP61A,CSP61A-MD	2L÷12.7+15	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CSW62A,CSW62A-MD	(2L+288)÷19.05	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CSW62G	(2L+288)÷19.05	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CSW103	(2L+328)÷31.75	リンク	小数点以下は四捨五入してください。 奇数時はオフセットリンクを使用してください。
CSQ69	(2×L)÷12.7+17	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CS089	2L÷12.7+22	リンク	偶数に切り捨て、切り上げしてください。
CSQ86	2L÷25.4+10.5	リンク	小数点以下は四捨五入してください。
CSQ88,CSQ88K	2L÷38.1+7	リンク	小数点以下は四捨五入してください。
CSB20C	お問合せください。		
PCF30	2L+90	mm	
PCL50	2L+150	mm	

#### ■平ベルトについて

搬送用ベルト、チェーンにつきましては、お使いになられる環境、搬送物の特徴をご連絡いただきましたらNKEで選定までさせていただきます。下記に、NKEで頻繁に使用します標準外ベルトの一部を記載いたしますので参考にご覧ください。

耐油性ベルト :油の付着したワークの搬送に用います。

耐油性	耐熱性	帯電防止性	摩擦係数	食品衛生性	搬送面材質	搬送面色	ベルト厚さ	最小プーリ径	ベルト型式	メーカ
0	-30~80°C	0	0.5~0.9	0	ポリウレタン	白	1.4	25mm	NS82UEG0/2W	三ツ星ベルト(株)
0	-30~80°C	0	0.5~0.9	0	ポリウレタン	緑	1.4	25mm	NS82UEG0/2G	三ツ星ベルト(株)

耐熱性ベルト:高温ワークの搬送に用います。仕様は、ベルト表面の性能です。

耐油性	耐熱性	帯電防止性	摩擦係数	食品衛生性	搬送面材質	搬送面色	ベルト厚さ	最小プーリ径	ベルト型式	メーカ
0	-150~180°C	×	0.1	0	テフロン	茶	0.35	30mm	NS15FK	三ツ星ベルト(株)

(注)中間駆動タイプのコンベアには使用できません。

帯電防止性ベルト :電子部品の搬送に用います。仕様はベルト表面の性能です。

耐油性	耐熱性	帯電防止性	摩擦係数	食品衛生性	搬送面材質	搬送面色	ベルト厚さ	最小プーリ径	ベルト型式	メーカ
0	-30~80°C	0	0.5~0.9	×	ポリウレタン	黒	0.8	15mm	NS41UG0/2BK	三ツ星ベルト(株)
0	-30~80°C	0	0.5~0.9	×	ポリウレタン	里	1.4	25mm	NS82UG0/2BK	三ツ星ベルト(株)

すべりベルト:ワークをコンベア上で一時的に滞留させる場合に用います。

耐油性	耐熱性	帯電防止性	摩擦係数	食品衛生性	搬送面材質	搬送面色	ベルト厚さ	最小プーリ径	ベルト型式	メーカ
0	−30~80°C	0	0.2~0.4	0	ハードポリウレタン	緑	0.8	15mm	NS41UHG0/2G	三ツ星ベルト(株)
0	-30~80°C	0	0.2~0.4	0	ハードポリウレタン	緑	1.4	30mm	NS82UHG0/2G	三ツ星ベルト(株)

⁽注)表中摩擦係数は、ベルト搬送面とミガキ鋼に対する値です。

⁽注)これらのベルト以外につきましてもご相談ください。

コンベア基本型式	モータ出力	モータ仕様	モータ電圧	モータ型式	ギアヘッド型式	メーカ名	接続方法
コンペア基本型式 CS20	モータ田刀 6W	インダクションモータ	単相100V	2IK6GN-A	イアハット型式 2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
0020	OVV	1 - 7 / / J - L - 3	単相200V	2IK6GN-C	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US206-401	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US206-402	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CS30	1 W	インダクションモータ	単相100V	OIK1GN-A	0GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
-	CIM	1) Kh: \ T h	単相200V	OIK1GN-C	0GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
	6W	インダクションモータ	単相100V 単相200V	2IK6GN-A 2IK6GN-C	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図1
			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US206-401	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US206-402	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSJ30-A	6W	インダクションモータ	単相100V	2IK6GN-A	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSD30			単相200V	2IK6GN-C	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		71° 1° 1 7 5	三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US206-401	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
			単相200V 三相200V	US206-402 2IK6GN-SW2	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図2
	25W	インダクションモータ	単相100V	4IK25GN-A	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
	2011	123/77 22 2 3	単相200V	4IK25GN-C	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	4IK25GN-S	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US425-401	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US425-402	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	4IK25GN-SW2	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSJ30	6W	インダクションモータ	単相100V	2IK6GN-A	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSJ50			単相200V	2IK6GN-C	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
CSB30 CSB30-A		スピードコントロールモータ	三相200V 単相100V	2IK6GN-SW2 US206-401	2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図1
(6W・25Wのみ)		スピードコンドロール・モータ	単相200V	US206-401	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
(000 2300000)			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
	15W	インダクションモータ	単相100V	3IK15GN-A	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相200V	3IK15GN-C	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	3IK15GN-S	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US315-401	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
			単相200V	US315-402	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
-	OEW	<i>ハ.ぢね</i> こ カ	三相200V	3IK15GN-SW2	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
	25W	インダクションモータ	単相100V 単相200V	4IK25GN-A 4IK25GN-C	4GN□K 4GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図1
			三相200V	4IK25GN-S	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US425-401	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US425-402	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	4IK25GN-SW2	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSSK50	6W	インダクションモータ	単相100V	2IK6GN-A	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSSK50M			単相200V	2IK6GN-C	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
		718 1873 177 117 14	三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
		スピードコントロールモータ	単相100V 単相200V	US206-401 US206-402	2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図2
			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
	15W	インダクションモータ	単相100V	3IK15GN-A	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
			単相200V	3IK15GN-C	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	3IK15GN-S	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US315-401	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US315-402	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
-	0=111		三相200V	3IK15GN-SW2	3GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
	25W	インダクションモータ	単相100V	4IK25GN-A	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
			単相200V 三相200V	4IK25GN-C 4IK25GN-S	4GN□K 4GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図 1 接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US425-401	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
		XC 1-2/11 % C 2	単相200V	US425-402	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
			三相200V	4IK25GN-SW2	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
	40W	インダクションモータ	単相100V	5IK40GN-A	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相200V	5IK40GN-C	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	5IK40GN-S	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US540-401	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
			単相200V =相200V	US540-402	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
		インダクションモータ	三相200V 単相100V	5IK40GN-SW2 0IK1GN-A	5GN□K 0GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図 5 接続図 1
CSSEON	1 \//	ノクノノゴイ L ̄ス	単相100V 単相200V	OIK I GN-A	OGN_K OGN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
CSS50N	1 W			JIIVI GIN-O			
CSS50N CSS70N		インダクションモータ		2IK6GN-A	2GN  K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
	1W 6W	インダクションモータ	単相100V 単相200V	2IK6GN-A 2IK6GN-C	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図1
		インダクションモータ	単相100V				
		インダクションモータ スピードコントロールモータ	単相100V 単相200V	2IK6GN-C	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相100V 単相200V 三相200V	2IK6GN-C 2IK6GN-SW2	2GN□K 2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図1

⁽注1)改良のため、モータ、ギアヘッドを変更することがあります。 (注2)接続図はF-133ページをご覧ください。

# コンベア資料……モータ・ギアヘッド型式一覧

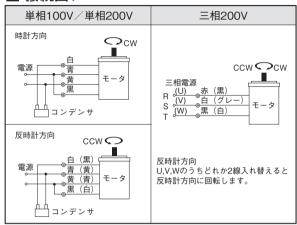
コンベア基本型式	モータ出力	モータ仕様	モータ電圧	モータ型式	ギアヘッド型式	メーカ名	接続方法
CSN90	25W	インダクションモータ	単相100V	4IK25GN-A	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相200V	4IK25GN-C	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	4IK25GN-S	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US425-401	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US425-402	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	4IK25GN-SW2	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSR50	6W	インダクションモータ	単相100V	2IK6GN-A	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相200V	2IK6GN-C	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
		712 157 157 157 4	三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US206-401 US206-402	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図2
			単相200V 三相200V		2GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図2
_	25W	<i>かがか</i> った		2IK6GN-SW2	2GN□K	* * * * * * * * (1-1-7	接続図 5
	∠5W	インダクションモータ	単相100V 単相200V	4IK25GN-A 4IK25GN-C	4GN□K 4GN□K	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図1
			三相200V	4IK25GN-S	4GN□K 4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US425-401	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
		XC 14214 WC X	単相200V	US425-402	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	4IK25GN-SW2	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSB50A	40W	インダクションモータ	単相100V	5IK40JA-□	-	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSB50AM	1011	1277742	単相200V	5IK40JC-□	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
002007			三相200V	5IK40SW-	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US2-540JA-□-1	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US2-540JC-□-1	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	5IK40SW-	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSB50-PP	40W	インダクションモータ	単相100V	5IK40GN-A	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSB50-PS			単相200V	5IK40GN-C	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	5IK40GN-S	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US540-401	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US540-402	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	5IK40GN-SW2	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSH90	60W	インダクションモータ	単相100V	5IK60GU-AF	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSB89A-MD			単相200V	5IK60GU-CF	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSB89A-PP-MD			三相200V	5IK60GU-SF	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSB89A-PS-MD		スピードコントロールモータ	単相100V	US560-501C	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図3
CS089			単相200V	US560-502C	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 3
CSP61A-MD			三相200V	5IK60GE-SW2	5GE□S	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSQ86	90W	インダクションモータ	単相100V	5IK90GU-AF	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSQ88			単相200V	5IK90GU-CF	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSW62A-MD		スピードコントロールモータ	三相200V	5IK90GU-SF	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相100V	US590-501C	5GU□KB	オリエンタルモーター(株)	接続図3
			単相200V 三相200V	US590-502C 5IK90GE-SW2	5GU□KB 5GE□S	オリエンタルモーター(株) オリエンタルモーター(株)	接続図 3
	200W	インダクションモータ	当相200V 単相100V	BHI62AT-		オリエンタルモーター(株)	接続図 6
	200W (注3)	レメノノコンモーツ	単相200V	BHI62CT-	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 6
	(注3)		三相200V	BHI62ST-	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 6
		スピードコントロールモータ	単相100V	BHI62ST-	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 7
		7.2 1 2 1 2 2	単相200V	BHI62ST-□	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 7
			三相200V	BHI62ST-□	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 7
CSB89A	60W	インダクションモータ	単相100V	RNYM006-17-CA-	_	住友重機械工業(株)	接続図 5
CSB89A-PP			三相200V	RNYM006-07-	_	住友重機械工業(株)	接続図 5
CSB89A-PS	90W	インダクションモータ	単相100V	RNYM009-17-CA-	_	住友重機械工業(株)	接続図 5
CSP61A			三相200V	RNYM009-17-	_	住友重機械工業(株)	接続図 5
CSW62A	200W	インダクションモータ	単相100V	BHI62AT-□RH	_	オリエンタルモーター(株)	接続図6
CSW62G	(注3)		単相200V	BHI62CT-□RH	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 6
CSQ69			三相200V	BHI62ST-□RH	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 6
CSW103	400W	インダクションモータ	=#2001	RNYM05-1320-30~60	_	分七重機械工 <del>業/#</del> /	
			三相200V	RNYM05-1430-80~200	_	住友重機械工業(株)	接続図 5
CSQ88K	90W	インダクションモータ	単相100V	5IK90GU-ATF	5GU□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSQ113K			単相200V	5IK90GU-CTF	5GU□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	5IK90GU-ST2F	5GU□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSSK50-P	25W	インダクションモータ	単相100V	4IK25GN-A	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSSK50-T			単相200V	4IK25GN-C	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSSK50-W		スピードコントロールモータ	三相200V	4IK25GN-S	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
CSSK50FAT			単相100V	US425-401	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
CSSK70			単相200V	US425-402	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			三相200V	4IK25GN-SW2	4GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
	40W	インダクションモータ	単相100V	5IK40GN-A	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相200V	5IK40GN-C	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	5IK40GN-S	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
		スピードコントロールモータ	単相100V	US540-401	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
			単相200V	US540-402	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 2
000000	0	// # h > > - /	三相200V	5IK40GN-SW2	5GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 5
CSB20C	6W	インダクションモータ	単相100V	2IK6GN-A	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			単相200V	2IK6GN-C	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
			三相200V	2IK6GN-SW2	2GN□K	オリエンタルモーター(株)	接続図 1
	30W	スピードコントロールモータ	単相100V	BLM230-□B	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 4
			単相200V	BLM230-□B	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 4
			三相200V	BLM230-□B	_	オリエンタルモーター(株)	接続図 4

⁽注1)改良のため、モータ、ギアヘッドを変更することがあります。 (注2)接続図はF-133ページをご覧ください。 (注2)20W対応のコンベアは、CSB89A-PS(-MD)、CSP61A(-MD)、CSW62A(-MD)、CSW62Gのみとなります。

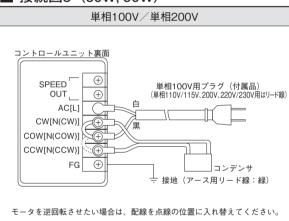
# コンベア資料……モータ接続区

- ●感電防止のため、必ず「アース線」を接続してください。
- ●モータ保護および火災防止のため、「サーマルリレー」を取り付けてください。
- ●電源側には「漏電遮断器」を取り付けてください。
- ●万一の場合に、直ちにコンベアを停止できるように「非常停止装置」を設けてください。
  ●当社標準外のモータご指定による納入の場合には、未配線で出荷する場合があります。また、当社標準の三相AC200Vインダクションモータは未配線で出荷します。配線時には、ベルトが引張駆動になるよう(押出駆動にならないよう)モータの回転方向に注意してください。
- ●モータの回転方向を切り替える場合、コンベアの電源がOFFであることを確認してから、作業を行ってください。

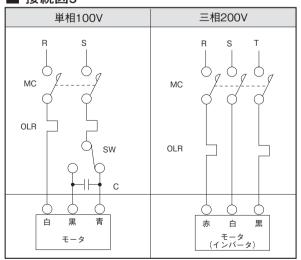
#### ■ 接続図1



#### ■接続図3(60W, 90W)

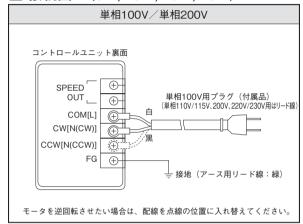


#### ■ 接続図5

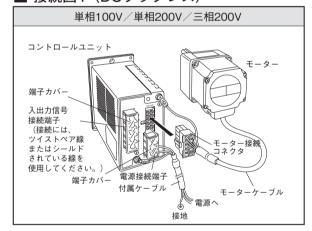


※インバータは富士電機製の「FRN0.1C2S-2J」が付属します。

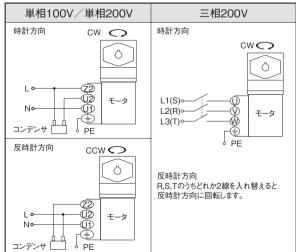
#### ■ 接続図2(6W, 15W, 25W, 40W)



#### ■ 接続図4(DCブラシレス)



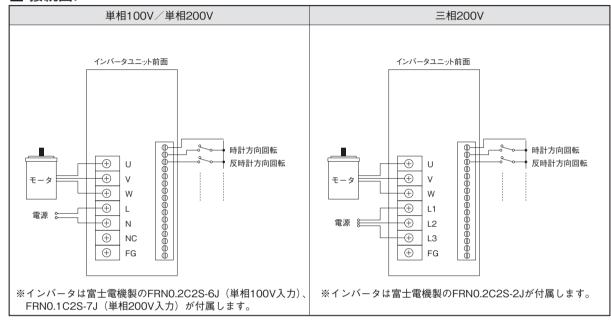
#### ■ 接続図6(200W)



## コンベア資料……モータ接続図

- ●感電防止のため、必ず「アース線」を接続してください。
  ●モータ保護および火災防止のため、「サーマルリレー」を取り付けてください。
  ●電源側には「漏電遮断器」を取り付けてください。
  ●万一の場合に、直ちにコンベアを停止できるように「非常停止装置」を設けてください。
  ●当社標準外のモータご指定による納入の場合には、未配線で出荷する場合があります。また、当社標準の三相AC200Vインダクションモータは未配線で出荷します。配線時には、ベルトが引張駆動になるよう(押出駆動にならないよう)モータの回転方向に注意してください。
  ●モータの回転方向を切り替える場合、コンベアの電源がOFFであることを確認してから、作業を行ってください。

#### ■ 接続図7



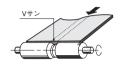
# コンベア資料……特注対応について

NKEでは、お客様のご要望に合ったコンベアをご提供させて頂くため、特注対応も承っております。 特にご要望の多い特注内容に関しましては、準標準としても取り扱っております。 こちらに記載しておりますコンベア資料をご参照頂き、お客様のご要望に合った仕様をご指定ください。 記載されていない仕様に対する特注対応もお受けいたしておりますので、ご要望の際は弊社までご相談ください。

※記載されている内容は、ご選定頂くコンベアによっては対応できないものもございますので、ご了承ください。

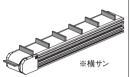
#### ■その他のベルト

#### 蛇行防止Vサン仕様



蛇行防止用サンが中央一列に付いており、蛇行による搬送不良やベルト破損を防ぎます。ベルトに横荷重がかかる場合や、幅広で長さの短いコンベアが必要な場合に適しています。 プーリ、受板もV溝付きになります。

#### サン付きベルト



ベルト上に「サン」が取り付いたベルトです。 傾斜搬送など、滑りやすくなったベルト上の ワークを滑らないように支える「横サン」や、 ベルト側面へのワークの飛び出しを防ぐ「縦 サン」などがあります。

「サン」の大きさや形状に関してはご相談ください。

#### ■受け板

#### 穴あけ加工

加工工程や洗浄工程等の対応を可能にします。

#### ■軸

#### 焼入れ研磨

軸受けと接触する軸を焼き入れ処理をします。 切削油などがかかり、ベルトが縮んで軸に負担が かかるような厳しい環境でのご使用に最適です。

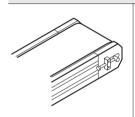
#### ■ベアリング

#### 接触シール形ベアリング

悪環境対応、クリーンルームおよび 食品対応を可能にします。

#### ■その他

#### 外側テンション



プレート端面に工具が入らない場所にコンベア を設置する場合に適します。

通常、テンションボルトはプレートに入っており、 端面から引き方向で調整を行います。

外側テンション仕様では、テンションボルトを 外側に出し、押し方向でテンションの調整が できるようになっています。

#### 駆動タイミングベルト仕様

ステッピングモータやサーボモータを使用して、コンベアの停止精度を高めたい 場合、駆動チェーンを駆動タイミングベルトに変更する必要があります。

#### 防滴カバー

モータに水滴がかからないようにするためのカバーです。

#### 指定色

ヘッド・テール(中間)プレート、およびモーターカバーをラインの色に合わせられます。

#### 追加工

フレーム切削や各部穴あけ加工の対応に応じます。

#### SUS仕様

ーーリンで軸、各種ビス関係などの材質をSUSに変更できます。

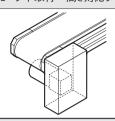
# コンベア資料……特注対応について

#### ■モータ取付姿勢

※記載されている内容は、ご選定頂くコンベアによっては対応できないものもございますので、ご了承ください。

#### モータ下取付 高さ対応タイプ

左右省スペース

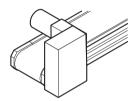


コンベアの両サイドが省スペースとなっています。

サン付ベルトでもモータと干渉しないよう、モータ位置の高さ変更も可能です。 リターン側ベルト面とモータ上面のすき間 約20、50、80mmを標準化しています。

#### モータ上取付 高さ対応タイプ

左右省スペース 水、油がかかりにくい

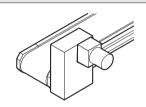


モータをベルトの上側に取付けていますので、水、油が直接モータにかかりません。モータがワークに 干渉しないよう、モータ位置の高さは変更可能です。

搬送面とモータ下面のすき間 約20、50、80mmを標準化しています。

#### モータ上外取付

水、油がかかりにくい

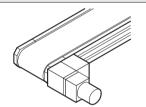


モータをベルトの上側に取付けていますので、水、油が直接モータにかかりません。 モータが外側に付いているため、ワークの大きさや、さん付きベルトの寸法を考慮する必要がありません。

#### モータ直結

水、油がかかりにくい

上下省スペース



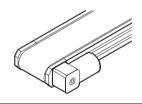
モータをプーリに直結させていますので、高精度搬送が可能です。

上下に出っ張りがありませんので上下スペースを有効に活用できます。

モータがベルト側面取付けられていますので、水、油が直接かかりにくくなっています。

#### モータ直交中空直結

上下省スペース



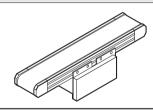
直交中空モータをプーリに直結させています。

ベルトとモータが平行に取り付いていますので、上下スペースを有効に活用でき、さらに左右スペースも モータ直結タイプに比べて省スペースです。

※6Wは不可

#### モータ中間取付(中間駆動タイプ)

改修容易

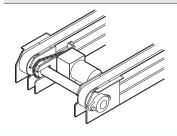


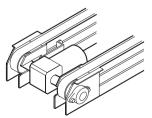
テンション調整を行っても、コンベア全長は変わりませんので、動かせない設備と設備の間に設置することが できます。また、駆動部もフレーム有効範囲内で簡単に動かせるため、コンベア回りの改修が容易となります。

#### モータ内側取付

左右省スペース

上下省スペース





2列タイプコンベアのモータを、フレームとフレームの間に取り付けて いますので、上下左右のスペースを有効に活用できます。

駆動用のチェーン部分は安全カバーを取り付けることもできます。

# コンベア資料……特注対応について

#### ■モータ種類

※記載されている内容は、ご選定頂くコンベアによっては対応できないものもございますので、ご了承ください。

搬送能力を上げたい	
モータ出力の変更	標準仕様の搬送能力よりも、更に大きな能力を必要とする場合は、より高いモータ出力を持ったインダクションモータおよびスピードコントロールモータを使った対応が可能です。
正逆運転を行いたい	
レバーシブルモータ	モータの回転方向を瞬時に切替でき、正逆運転を頻繁に繰り返す用途に適しています。 (30分定格)
速度制御を行いたい(	三相200V時)
インバーター制御	三相200V電源にて周波数を変え、コンベアのスピードをコントロールします。
ブラシレスDCモータ	ACスピードコントロールモータやインバータよりも広い範囲の速度制御が必要な場合に適しています。 小型ハイパワーのブラシレスDCモータと制御回路(ドライバ)を組み合わせた速度制御モータです。 フラットなトルク特性により、負荷が変動するような場合でも、低速から高速まで速度範囲を制限されることなく使用できます。
位置決め運転を行いたい	
ステッピングモータ	細かく正確な位置決め運転を行わせたい場合に適しています。 パルス信号によって回転角度・回転速度を正確に制御できるため、細かく正確な位置決めができます。 低速域で高いトルクを発生させるため、短い距離の短時間位置決めに適しています。
サーボモータ	ステッピングモータより、更に正確な回転角度・回転速度を制御させたい場合に適しています。また、高速域でも安定したトルクを発生させるため、長い距離の位置決め運転に適しています。 フィードバック機能により、コントローラからの信号と、実際の位置情報の差を演算し、この誤差がOになるようモータの回転を制御しますので、より正確な位置決めが可能です。また、モータ発熱が小さいため、定格トルク内で連続運転が可能です。
停止性能を上げたい	※オーバーランの値はモータ単体の値です。
ブレーキパック	(オーバーラン:1~1.5回転 保持力:なし) モータを短時間に停止させることができる瞬時停止用制御回路です。電流による電子ブレーキですので、機械的な電磁ブレーキのような 磨耗部分がなく長寿命。モータのインチング(寸動)動作などの用途に最適です。保持力はありませんので、負荷保持が必要な場合は 電磁ブレーキ付モータと組み合わせて使用いたします。
クラッチ・ブレーキ付モータ	(オーバーラン:1回転 保持力:あり) 起動・停止を頻繁に行いたい場合に最適です。常にモータは回転し、クラッチとブレーキの動作で回転、停止を制御します。 停止時にはクラッチを切ってブレーキをかけるため、電磁ブレーキ付モータと異なり、モータのローター慣性モーメントの影響も受けません。 そのため、停止するまでの時間が短縮できます。
電磁ブレーキ付モータ	(オーバーラン:2~3回転 保持力:あり) 上下駆動など、負荷保持を必要とする用途に適しています。 交流無励磁作動方の電磁ブレーキを搭載していますので、電源OFFと同時にモータは瞬時に停止し、負荷を保持します。
悪環境に対応したい	
防爆モータ (25W・40Wのみ)	引火性蒸気などが発生する恐れのある場所での使用に適しています。 周囲温度の上昇による危険、破損などに対して絶縁性能などの安全性を高めたモータです。
防塵・防水モータ (25W・40W・60W)	水がかかる場所や、粉塵の多い場所での使用に適しています。 防塵・防水性に優れた構造のギヤードモータです。IEC規格のIP67に適合しています。 水中や水圧の高い環境でのご使用には適していません。

MEMO	

(F-135)_NKE_搬送機器総合カタログ.indd 135

# ストッパ&エスケープメントユニット

### **ESCAPEMENT UNIT**



機種一覧		
セレクションガイド		G-1
回り止め付角型シリンダ	EC200シリーズ	G-2
エスケープメントユニット	ES200シリーズ	G-6
位置検出スイッチ	NSH·NSV-24V	G-9

(注)改良のため、仕様、構造など一部変更することがあります。

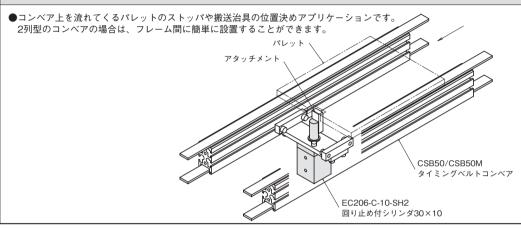
# ストッパ&エスケープメントユニット セレクションガイド

### ■製品仕様一覧

ストッパ&エスケープメントユニット

タイプ	形状	特 長	掲載 ページ	機種	シリンダ径 mm	ロッド径 mm	理論推力 N {kgf}	ストローク mm	質量 kg
		● ロッド先端にアタッチメントを		F0000	1.5	9	押85 {8.6}	10	0.11
ストッパ	付け、コンベア上を流れてくる ワークのストッパとしてお使い いただけます。		EC203	15	9	引55 {5.6}	20	0.16	
			EC204	20	12	押155 {15}	10	0.22	
						引100 {10}	20	0.35	
			E0000	30	15	押350 {35}	10	0.29	
						EC206	引265 {27}	20	0.42

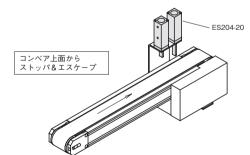
#### 用途例

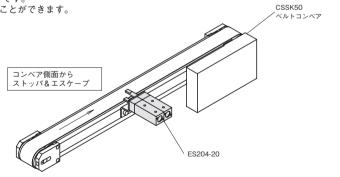


タイプ	形状	特長	掲載ページ	機種	シリンダ径 mm	ロッド径 mm	理論推力 N {kgf}	ストローク mm	質量 kg
		●連続して流れてくる ワークを1個ずつ分離	G-6	ES203	15	9	押85 {8.6} 引55 {5.6}	10	A型取付プレート: 0.30 B型取付プレート: 0.33
		するユニットです。						20	A型取付プレート: 0.40 B型取付プレート: 0.43
ストッパ&				ES204	20	12	押155 {15} 引100 {10}	10	A型取付プレート: 0.55 B型取付プレート: 0.61
エスケープ	<b>C</b> 2							20	A型取付プレート: 0.81 B型取付プレート: 0.87
				ES206	30	30 15	押350 {35} 引265 {27}	10	A型取付プレート: 0.83 B型取付プレート: 0.95
								20	A型取付プレート:1.07 B型取付プレート:1.21

#### 用途例

●コンベア上を連続して流れてくるワークを1個ずつ分離するアプリケーションです。 ES200シリーズをお使いいただければ、簡単にストッパ&エスケープを行うことができます。





G-1

コンベア

# ストッパ&エスケープメントユニット ストッパユニット 回り止め付角型シリンダ **EC200**シリーズ

セレクションガイド▶G-1

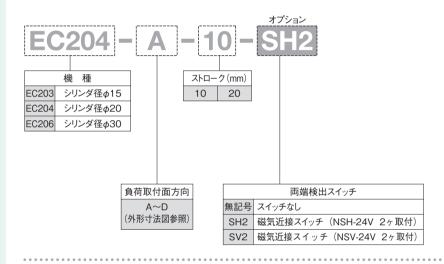
### 特長

- ●回り止め付ですのでロッドの先端にワークに応じたアタッチメントを取 り付けることができます。
- ●材質はステンレスとアルミ合金を使用していますので、耐食性に優れ ています。
- ●無接点タイプの小型磁気近接スイッチを取り付けることにより、前進 端および後退端を検出できます。
- ●ロッド先端の負荷取付面の向きを選択できます。



EC204-A-10

### 型式基準



#### 仕様

型式	EC:	203	EC:	204	EC	206		
使用流体	清浄エア							
使用圧力(MPa) {kgf/cm²}	0.3~0.7(3~7.1)							
周囲温度(℃)	5~60							
潤 滑	不要(給油する場合はタービン油1種〔ISO VG32〕相当品)							
取付姿勢	制限なし							
不回転精度 (度)	±1.5							
速 度(mm/sec)	20~100							
クッション	ウレタンゴム							
理論推力(N)	押:170×P.	引:110×P	押:310×P	、引:200×P	押:700×P	<p、引:530×p< th=""></p、引:530×p<>		
			P:使用/J	Eカ(Mpa)				
シリンダ径(mm)	15 20 30							
ロッド径(mm)	(	)	12		1	5		
ストローク(mm)	10	20	10	20	10	20		
本体質量(kg)	0.110	0.160	0.220	0.345	0.290	0.420		

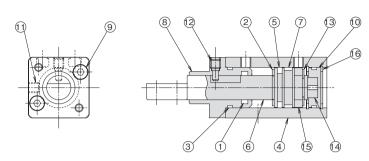
(注)1N≒0.102kgf

G-2

(G-002)_NKE_搬送機器総合カタログ.indd 2

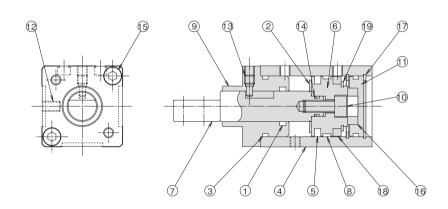
## 構造

#### EC203, 204



No.	名 称	材 質
1	ロッドパッキン	ニトリルゴム
2	クッション	ウレタンゴム
3	Οリング	ニトリルゴム
4	ボディ	アルミ合金
5	ピストンパッキン	ニトリルゴム
6	ピストン	ステンレス鋼
7	ウェアリング	樹脂
8	シリンダーヘッド	アルミ合金
9	六角穴付きボルト	_
10	キャップ	アルミ合金
11	六角穴付き止めねじ	_
12	回り止めピン	高炭素鋼
13	E形止め輪	ステンレス鋼
14	クッション	ウレタンゴム
15	マグネット	合成ゴム
16	穴用C形止め輪	ステンレス鋼

#### EC206



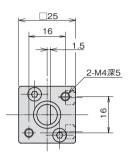
No.	名 称	材質
1	KSYAパッキン	ニトリルゴム
2	クッション	ウレタンゴム
3	Οリング	ニトリルゴム
4	ボディ	アルミ合金
5	OPAパッキン	ニトリルゴム
6	ピストン	アルミ合金
7	ピストンロッド	ステンレス鋼
8	ウェアリング	樹脂
9	シリンダーヘッド	アルミ合金
10	六角穴付きボルト	_
11	キャップ	アルミ合金
12	六角穴付き止めねじ	_
13	回り止めピン	高炭素鋼
14	Οリング	ニトリルゴム
15	六角穴付きボルト	_
16	クッション	ウレタンゴム
17	穴用C形止め輪	ステンレス鋼
18	マグネット	合成ゴム
19	軸用C形止め輪	ステンレス鋼

パッキンセット パッキンセットをご要望の際は 本体型式ーパッキンセットとご用命ください。 例)EC206ーパッキンセット

G-3

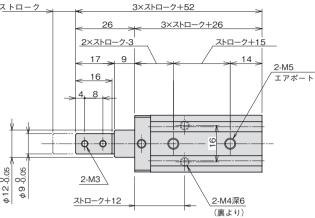
#### 外形寸法図

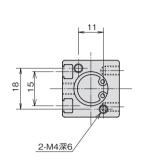
#### **■**EC203

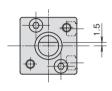


負荷取付面方向 A





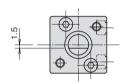




負荷取付面方向 B



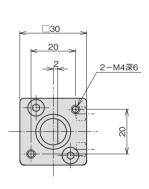
負荷取付面方向 C



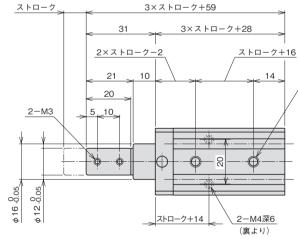
負荷取付面方向 D

2-M4深8

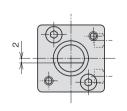
#### **■**EC204



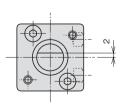
負荷取付面方向 A



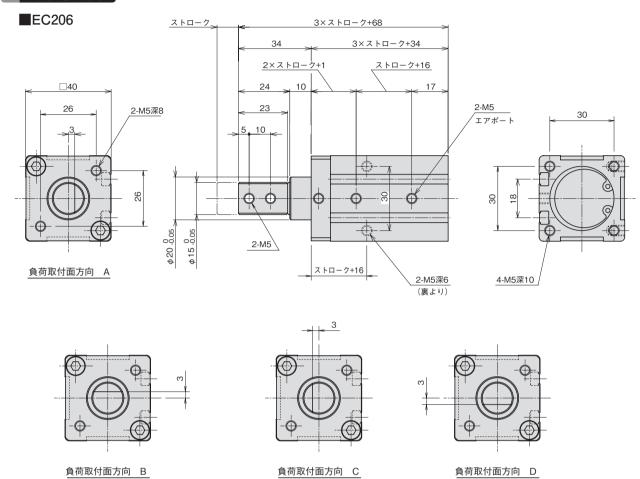
負荷取付面方向 C



負荷取付面方向 D

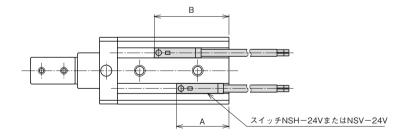


負荷取付面方向 B



#### オプション

#### ■磁気近接スイッチ 型式 SH2, SV2



寸法対応表

1 12/11/02/					
型式	Α	В			
EC203-10	23.5	34.5			
EC203-20	23.5	43.5			
EC204-10	23.5	33.5			
EC204-20	23.5	43.5			
EC206-10	27.5	37.5			
EC206-20	27.5	47.5			

スイッチ仕様⇒<mark>G-9</mark>

ストッパ&エスケープメントユニット

エスケープメント

ES200_{シリーズ}

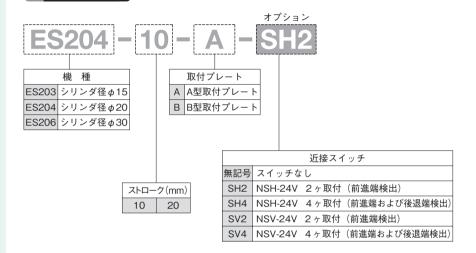
セレクションガイド▶G-1

#### 特長

- ●連続して流れてくるワークを1個ずつ分離するのに用いるユ ニットです。
- ●回り止め付の角型シリンダを2本並べて、これらを順次押引 動作させることにより、ワークを分離します。
- ●無接点タイプの小型磁気近接スイッチを取り付けることによ り、前進端および後退端を検出できます。



#### 型式基準

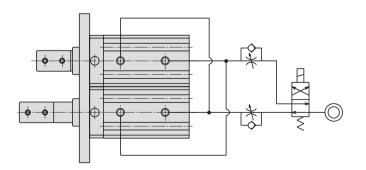


#### 仕様

ES200シリーズはEC200シリーズを組み合わせたユニットです。 仕様につきましては、G-2ページをご覧ください。 また、構造につきましてもG-3をページご覧ください。

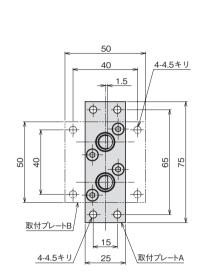
#### 配管例

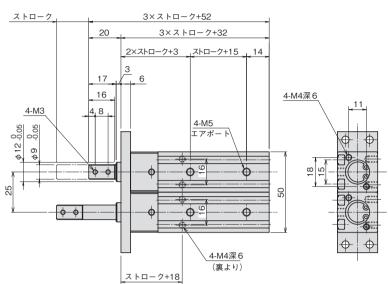
ES200シリーズはバルブ1ヶでも動作可能です。 バルブ1ヶで動作させる場合は、 右記のエア配管図を参考にしてください。

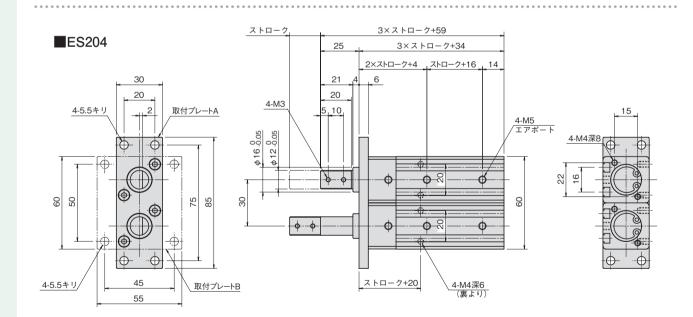


G-6

#### ■ES203

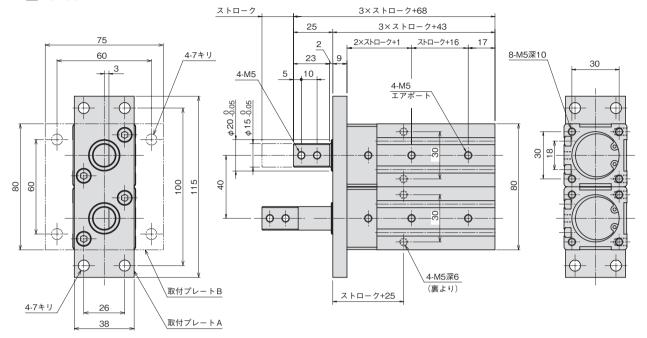






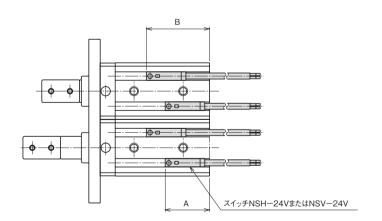
2020/08/17 16:07

#### **■**ES206



#### オプション

#### ■磁気近接スイッチ 型式 SH4, SV4



寸法対応表

型式	А	В
ES203-10	23.5	34.5
ES203-20	23.5	43.5
ES204-10	23.5	33.5
ES204-20	23.5	43.5
ES206-10	27.5	37.5
ES206-20	27.5	47.5

スイッチ仕様⇒<mark>G-9</mark>

G-8

# ストッパ&エスケープメントユニット 位置検出スイッチ NSH·NSV-24V

#### 型式基準

NSH-24V

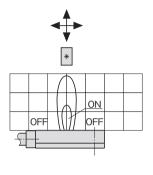
―― リード線軸方向

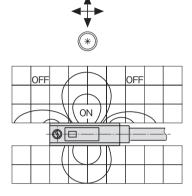
NSV-24V

―― リード線直角方向



### 動作特性 1目盛:5 mm







#### 仕様

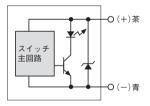
型 式	NSH-24V	NSV-24V			
接点構成	無接点				
負荷電圧	DC10	~30V			
負荷電流	max. 20mA	(25℃にて)			
ON時残電圧	4VJ	以下			
漏れ電流	DC 24VC	て1mA以下			
インジケータランプ	ON時赤色発光:	ダイオード点灯			
最大衝撃	10	0G			
絶縁抵抗	100MΩ以上 1分間(	(DC 500Vメガにて)			
絶縁耐圧	AC 1500V	rms 1分間			
周囲温度	-10~	~60°C			
保護構造	IEC規格	IP-67			
リード線	標準	≛3m			
	耐油、耐屈曲ビニ				
	⊐− F φ 3.2、	0.2mm²、2芯			

#### 内部ブロック図

#### 1.直列接続

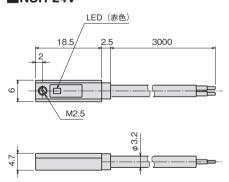
NSH-24VおよびNSV-24Vは複数直列に接続して 使用する事はできませんのでご注意ください。

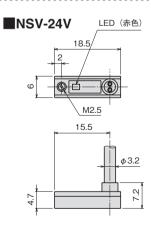
漏れ電流が接続個数分増加しますので、接続負荷 であるプログラマブルコントローラの入力仕様を確認の上、接続個数を決めてください。ただし、 ランプが暗くなったり点灯しない場合があります。 また、1つのスイッチがONしてからOFFする までの間は並列接続されたスイッチ両端の電圧が スイッチON時の内部降下電圧値まで下がり負荷 電圧範囲を下回るため、その他のスイッチはON しなくなります。したがって、接続負荷であるプ ログラマブルコントローラの入力仕様を確認の上、 ご使用ください。



#### 外形寸法図

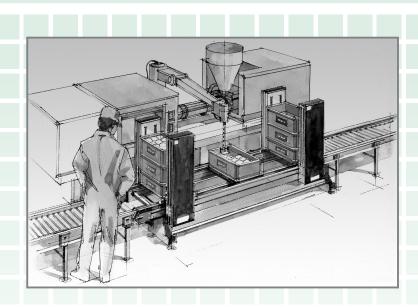
#### ■NSH-24V





G-9

# 段積み・段ばらしフレックスタック CONTAINER PILING & SEPARATING CELL



機種一覧		
セレクションガイド		H-1
大型タイプ		
フレックスタックL	PDP・PDSシリーズ	H-2
中型タイプ		
フレー・・クフク・・クトル	DD	ЦЕ

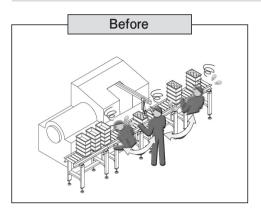
(注)改良のため、仕様、構造など一部変更することがあります。

## 段積み・段ばらしフレックスタック セレクションガイド

お客様に合った段積み段ばらしモジュールを フレックスタックで実現いたします。 構想・見積のご相談をお待ちしております。 メール: promotion@nke.co.jp フリーダイヤル: 0120-51-5651

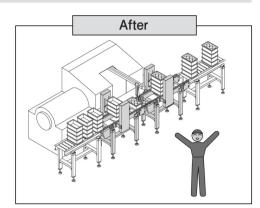
コンテナ取り扱いの手間を一気に解消!

#### フレックスタックは、コンベア上のコンテナ・パレットを段積み・段ばらしする標準ユニットです。



#### ユニットタイプですので、

導入、メンテナンスが簡単。 信頼性が高いシンプルな構造。 特に、大型エアタイプは1つのバルブ で動作することから、メンテナンス時の 制御プログラムの変更・修正が不要 です。



## ■製品仕様一覧 フレックスタック

タイプ	形状	特長	掲載 ページ	機種	駆動方式	対応コンテナ高さ	最大積載荷重 N	
		●単独ユニットなので既設ラインにも簡単に組込むことができます。 ●エアシリンダ駆動とモータ駆動が選択できます。 ●1つの駆動源で動作するため、配線、配管が簡単。さらに、制御も簡単に行なえます。	既設ラインにも簡単 に組込むことができま		PDP100C	エアシリンダ	75~300	1000
<del>↓</del> #U			H-2	PDS100C	モータ			
/ ¥			112	PDP30M		75~300	300	
	•			PDS30M		10 000	333	
中型		●単独ユニットなので 既設ラインにも簡単 に組込むことができます。 ●配線、配管が片側に 集中していますので、引き回しが簡単です。	H-6	PD20CA	エアシリンダ	25	200	

#### さらに、フレックスタックとコンベア、ストッパ&エスケープメントユニット、フレームを組み合わせ、装置までご提供します。

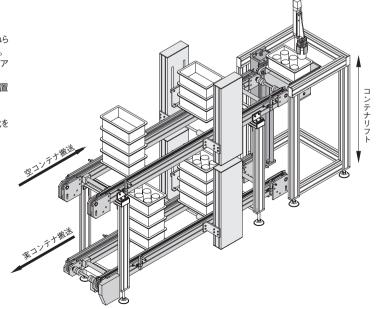
#### ■BBSアプリケーション

コンベア上のコンテナに効率的にパーツを挿入する装置です。

上段コンベアに積み重ねた空コンテナを挿入すると、フレックスタックが積み重ねられたコンテナを1つずつ分離し、コンベアが分離されたコンテナを順に搬送します。 装置右端のコンテナリフタ部でコンテナにパーツを挿入し、リフタで下段コンベアにコンテナを移動します。

下段コンペア上のフレックスタックが、分離されたコンテナを積み重ね、所定の位置まで搬送します。

NKEでは、このような人の手を煩わさない、また人の安全性、作業全般の効率化をご提供する装置の設計、製作も行なっております。



## 段積み・段ばらしフレックスタック

段積み・段ばらしユニット PDP・PDS

セレクションガイド▶H-1

#### フレックスタックL

#### 特長

- コンベア上でコンテナの積み上げ(段積み)、分離(段ばらし)を 行なうユニットです。
- エアシリンダ駆動とモータ駆動の2種類をご用意しております。
- 駆動源(エアシリンダまたはモータ)1つで一連の動作を行っているため配管、配線さらに制御が簡素化できます。
- 単独ユニットなので既設のラインにも簡単に設置できます。



### Flexstack

写真は既設のコンベアラインに 段ばらし用のフレックスタック を取り付けた場合の写真です。 本体は既設のラインにも簡単に 取り付けることができますので、 今お使いのラインをそのまま 有効活用することができます。

コンベアとフレームは別売です。

#### 型式基準



コンテナフックをご要望の際は コンテナまたは、コンテナ図面を弊社までお送りください。

駆動方式					
100C	エアシリンダ				
30M1	モータ(25W・単相100V)				
30M2	モータ(25W・単相200V)				
30M3	モータ(25W・三相200V)				

コンテナ幅 ご使用されるコンテナの 幅をご記<u>入ください</u>。

#### ストローク

ストローク mm	165	190	215	240	265	290	315	340	365
コンテナ高さ Z mm	75~100	101~125	126~150	151~175	176~200	201~225	226~250	251~275	276~300

#### **仕様** PDP100C, PDS100C(エアシリンダ駆動)

#### 本体仕様

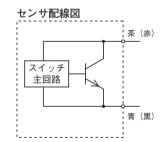
清浄エア
0.3~0.7(3.1~7.1)
5~60
不要(給油する場合はタービン油 1 種[ISO VG32相当品])
1000
10.1 × ストローク (mm)
35 (ストローク200)

エア配管はφ6ワンタッチ管継手となっております。

#### センサ仕様

ピンリは依	
センサ	無接点リードスイッチ2線式
適用負荷	リレー・PLC (注1)
負荷電圧	DC24V (DC10~28V)
最大負荷電流及び負荷	2.5~40mA
保護回路	無
表示灯	検出表示(赤色)
センサ論理	NO (ノーマルオープン)
保護構造	IEC60529規格 IP67
規格	CEマーキング、RoHS

(注1)PLC:シーケンスコントローラ



## **仕様** PDP30M□, PDS30M□(モータ駆動)

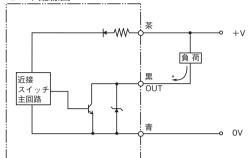
#### 本体仕様

1 11 1— 19:	
モータ	25W ブレーキ付モータ
使用電圧	30M1: 単相100V 30M2: 単相200V 30M3: 三相200V
周囲温度 (℃)	5~40
最大積載量(N)	300
本体質量(kg)	34 (ストローク200)

#### センサ仕様

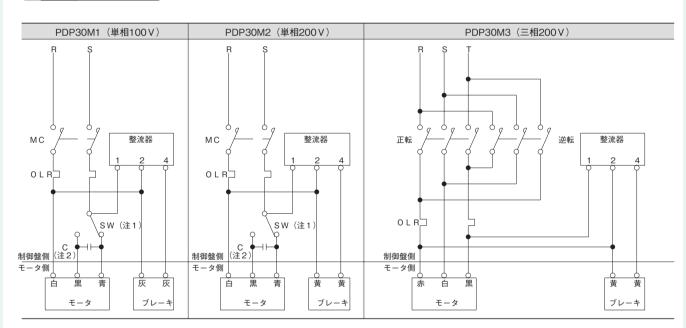
センサ		近接スイッチ3線式	
制御出力	開閉容量	NPNオープンコレクタ100mA以下(DC24V以下)	
いっちょう	負荷電圧	1V以下	
電源電圧		DC12~24Vリップル(P-P)10%以下	
保護回路		逆接続保護サージ吸収	
表示灯		検出表示(赤色)	
センサ論理		NC(ノーマルクローズ)	
保護構造		IEC規格 IP67	
規格		CEマーキング、RoHS	

#### センサ配線図



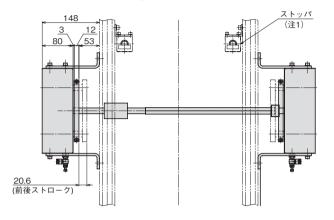
* 100mA以下(負荷電流)

#### モータ配線図

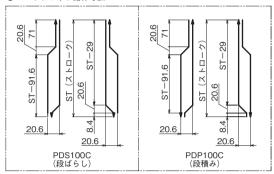


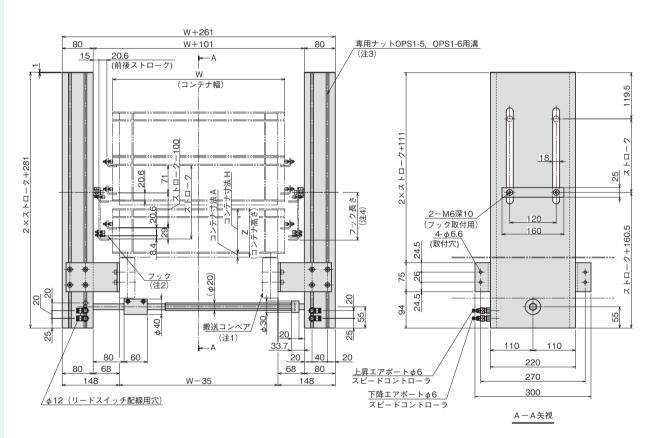
(注1) 逆回転させる場合はSWを切り替えてください。 (注2) コンデンサは本体に付属されています。

# ■フレックスタック Lタイプ ー エア式



### ● コンテナフック動作寸法



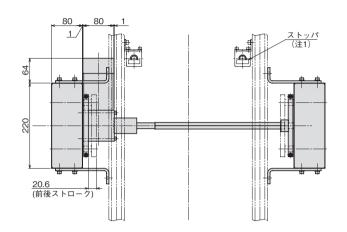




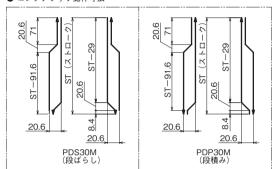
ナット溝詳細寸法

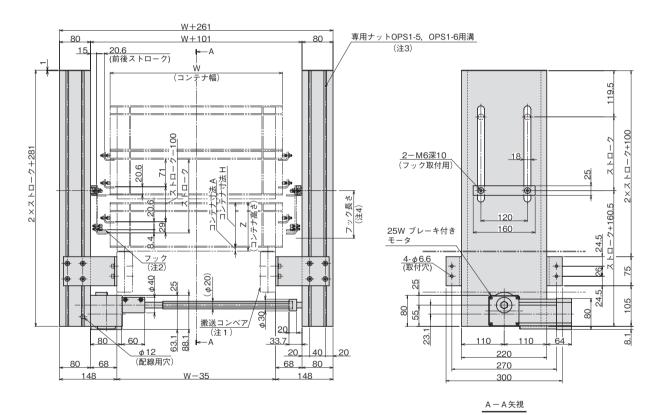
- (注1) 搬送コンベア、ストッパは別売となります。
   (注2) フック (コンテナを引っ掛ける爪) はオプションです。
   (注3) 光電スイッチ等の取付にご利用いただけます。
   (注4) フック長さは125mm以下になるように設計してください。 上記以上になる場合は別途ご相談ください。

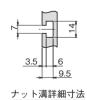
# ■フレックスタック Lタイプ ー モータ式



#### ● コンテナフック動作寸法





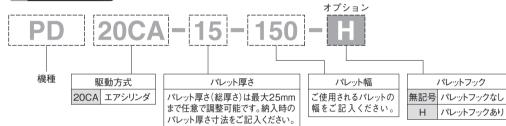


- (注1) 搬送コンベア、ストッパは別売となります。
   (注2) フック (コンテナを引っ掛ける爪) はオプションです。
   (注3) 光電スイッチ等の取付にご利用いただけます。
   (注4) フック長さは125mm以下になるように設計してください。 上記以上になる場合は別途ご相談ください。

- コンベア上のパレット等を積み上げ(段積み)、分離(段ばらし)をする ユニットです。
- 単独ユニットなので既設のラインにも簡単に設置できます。



#### 型式基準



※ 本装置はシリンダの組合せによるため、制御により段積み又は段ばらしのいずれにも対応できます。

#### 仕様

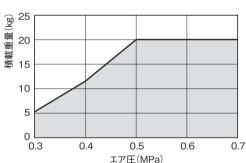
#### 本体仕様

1 11 12 18	
使用流体	清浄エア
使用圧力 P(MPa) {kgf/cm²}	0.3~0.7(3.1~7.1) (注1)
周囲温度(℃)	5~60
潤滑	不要(給油する場合はタービン油1種[ISO VG32相当品])
ストローク(mm)	55 max
最大パレット厚さ(mm)	25 max (注2)
最大積載荷重(N)	200
シリンダ容量(cc)	106.0(理論値)
本体質量(kg)	15

(注1)エア圧0.5MPa以上推奨

(注2)最大パレット厚さは、パレットの重なり代まで含んだ最大値でご検討ください。

#### 能力表



※上記グラフは弊社にて実測したものを基準としております。

#### センサ仕様

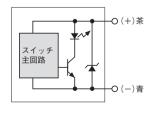
型式	NSH-24V	
接点構成	無接点	
負荷電圧	DC10~30V	
負荷電流	max. 20mA (25℃にて)	
ON時残電圧	4V以下	
漏れ電流	DC 24Vにて1mA以下	
インジケータランプ	ON時赤色発光ダイオード点灯	
最大衝擊	100G	
絶縁抵抗	100MΩ以上 1分間(DC 500Vメガにて)	
絶縁耐圧	AC 1500V rms 1分間	
周囲温度	-10~60°C	
保護構造	IEC規格 IP-67	
リード線	標準3m	
	耐油、耐屈曲ビニールキャブタイヤ コード φ 3.2、0.2mm²、2芯	

#### 1.直列接続

NSH-24Vは複数直列に接続して使用する事はできませんのでご注意ください。

#### 2.並列接続

漏れ電流が接続個数分増加しますので、接続負荷であるプログラマブルコントローラの入力仕様を確認の上、接続個数を決めてください。ただし、ランプが暗くなったり点灯しない場合があります。また、1つのスイッチがONしてからOFFするまでの間は並列接続されたスイッチ両端の電圧がスイッチON時の内部降下電圧値まで下がり負荷電圧範囲を下回るため、その他のスイッチはONしなくなります。したがって、接続負荷であるプログラマブルコントローラの入力仕様を確認の上、ご使用ください。



平ベルト

特殊ベルト タイミングベルト プラチェーン

コンベア

ローラチェーン | テーブルトップチェーン | 特殊

特殊コンベア コンベアオプション 資

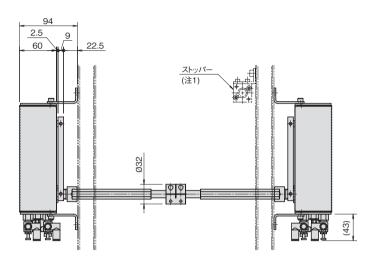
料

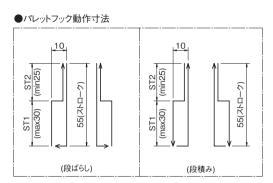
エスケープメントユニット

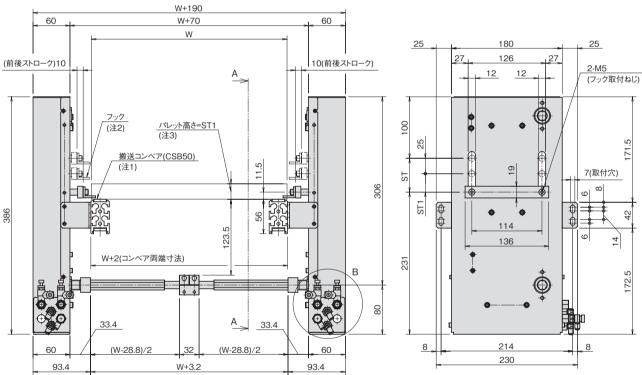
大型フレックスタック中型フレックスタッ

フレーム

# ■フレックスタック Mタイプ ー エア式







配管配置図	配線リスト	
HK1 ST1-1段目上がる	HS1 ST1-1段目	

ト (片側のみ) HKT STI-T段目上がる HK2 ST2-2段目上がる HK3 背圧(0.1MPa推奨) HK4 フック取付板-引く HK5 フック取付板-出る HS2 ST2-2段目上 (片側のみ) HS3 ST1-下 (人 HS4 フック取付板-引く (片側のみ) HS5 フック取付板-出る

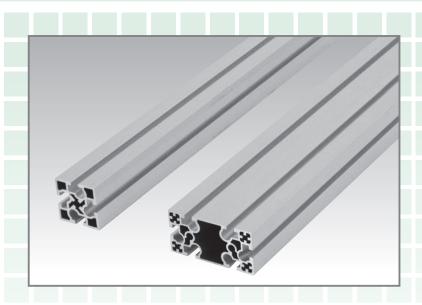
※配管・配線は両側にあり、配置は左右対称です。

- (注1) 搬送コンベア、ストッパは別売となります。 (注2) フック(パレットを引っ掛ける爪)は、オプションです。 (注3) ST1パレット高さは、パレット重なり代まで含んだ最大寸法でご検討ください。

HK1-1 (デュアルスピード コントローラ, Ø6) H<u>K1-2</u> (デュアルスピード コントローラ, Ø 6) HK2-1 (継手, Ø 4) 配線引出口 (HS1~5,バラ配線) 23 23 HK2-2 (継手,Ø4) HK1-3 16 16 13.5 (スピードコントローラ, Ø 4) 詳細図B

A-A矢視

# フレーム FRAME



機種一覧		
セレクションガイド		I-1
フレーム	OPS5-7/9	I-2
端面カバー、ブラケット	OPS5-11/12、OPS4シリーズ	I-3
専用ナット	OPS1シリーズ	I-4
フットプレート・アジャストジャッキ	OPS2シリーズ	1-5

(注)改良のため、仕様、構造など一部変更することがあります。

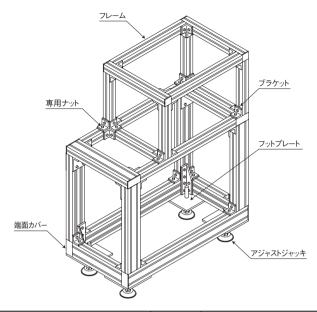
# フレームフレーム

# **OPS**

製品やシステム機器の構造体を、ボルト結合のみでフレキシブルに 組み立てることができるOPSフレーム。

アルミ押出材を採用しているため従来の鉄、複合パイプより軽量かつリサイクル性に優れたフレームです。

頻繁な改修作業を必要とするセル生産からシステム機器の構造体 としてお使いください。



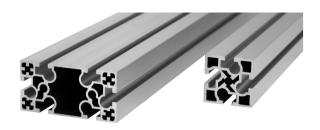
名 称	形状	特 長	掲載ページ	機種
フレーム		●フレーム構造の骨組みとなるアルミフレーム。 ●任意の位置から挿入できる専用ナット溝を設けています。	I-2	OPS5-7 OPS5-9
端面カバー		●フレーム端面に装着するカバー。 ●フレームの角を隠し、安全にお使いいただけます。	I-3	OPS5-11 OPS5-12
ブラケット		●フレームを連結、固定するための金具。 ●簡単にフレームを組み立てることができます。	I-3	OPS4-13
専用ナット		●フレーム溝の任意の位置から挿入できるナットです。 ●装置の改修に最適です。	I-4	OPS1-5, OPS1-6 OPS1-7, OPS1-8 OPS1-10, OPS1-11
フットプレート アジャストジャッキ		●フレーム架台を支えるプレートと、高さ調整が可能なアジャストジャッキです。	I-5	OPS2-6、OPS2-7 OPS2-8、OPS2-9

I-1

資

#### 特長

● フレーム構造の骨組みとなるアルミフレームです。 任意の位置から簡単に挿入できる専用ナット溝を 設けています。



1000

機種		
OPS5-7	40×40フレーム	
OPS5-9	80×40フレーム	

タップ追加工 無記号 タップ加工なし M6-1 片側M6タップ(注1) M6-2 両側M6タップ(注1) M8-1 片側M8タップ M8-2 両側M8タップ

フレーム長さ 最大5000mmまででご希望 の長さをご記入ください。

(注1) M6タップはOPS5-9にのみ適用となります。

#### 仕様

#### **■**OPS5-7

定尺	5000mm
材質	A6N01S-T6
処 理	白アルマイト
断面積	624mm²
断面二次モーメント	lx: 9.3×10 ⁴ mm ⁴
町田一人に ブンド	lv: 9.3×10 ⁴ mm ⁴

端面カバー OPS5-12G を使用してください。

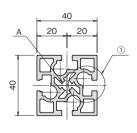
#### **■**OPS5-9

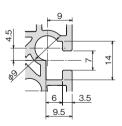
定 尺	5000mm
材質	A6N01S-T6
処 理	白アルマイト
断面積	1250mm²
断面二次モーメント	lx: 77.02×10 ⁴ mm ⁴
別山一次 ピーグンド	ly: 19.58×10 ⁴ mm ⁴

端面カバー OPS5-11G を使用してください。

#### 断面図

#### **■**OPS5-7

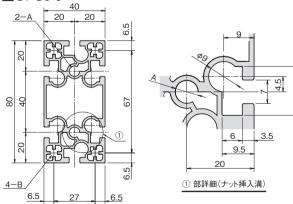




① 部詳細(ナット挿入溝)

型式	А
OPS5-7-□	φ6.8
OPS5-7-□-M8	M8深18

#### **■**OPS5-9



型式	А	В
OPS5-9-□	φ6.8	φ5
OPS5-9-□-M6	φ6.8	M6深15
OPS5-9-□-M8	M8深18	φ5

**I-2** 

#### 端面カバー

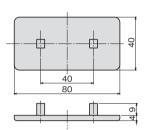
#### 仕様

#### 材 質 POM

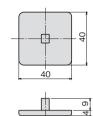


#### 外形寸法図

■OPS5-9用端面カバー 型式 OPS5-11



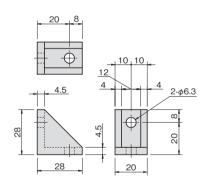
■OPS5-7用端面カバー 型式 OPS5-12



#### ブラケット

## 外形寸法図

■等辺シングルブラケット (1) 型式 OPS4-13



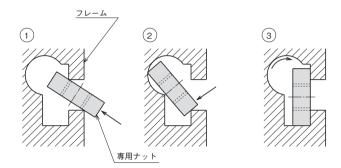
#### 特長

- ●専用ナット OPS1シリーズは、フレームの任意の位置から 挿入できるナットです。
- ●設備の増設、改修を簡単にするナットです。



#### 専用ナットの挿入方法

- (1) 専用ナットを斜め上方へ押し上げるように差し込んで 下さい。
- (2) 奥まで入りましたらナットを回すように下端を斜め下 方へ押し込んで下さい。
- (3) 角溝の底へナット下端が落ちれば完了です。

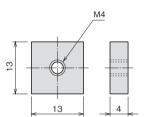


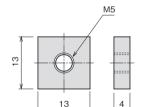
#### 外形寸法図 専用ナット

М6

#### **■**OPS1-5

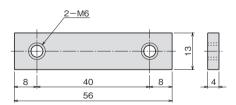




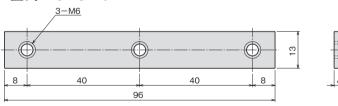


■OPS1-11

#### ■ダブルナット 型式 OPS1-7



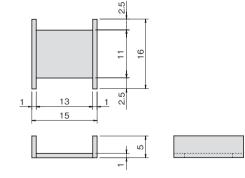
#### ■トリプルナット 型式 OPS1-8



#### ■ナット固定ゴム 型式 OPS1-10

ナット (OPS1-5、OPS1-6、OPS1-11) の 落下防止にお使いください。

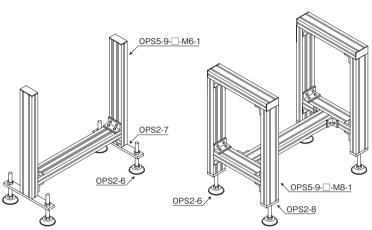
材 質:黒ゴム (EPDM)



**I-4** 

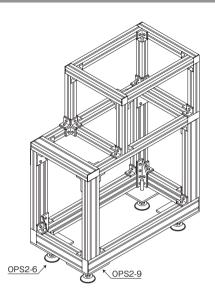
#### フットプレート・アジャストジャッキ

#### 使用イメージ



フットプレート (1) 使用イメージ

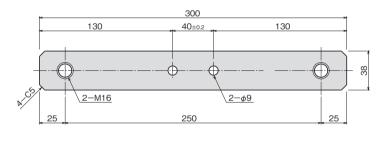
⇒ フットプレート (2) 使用イメージ



フットプレート (3) 使用イメージ

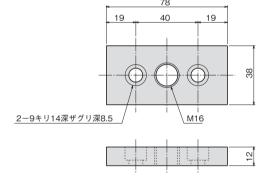
#### 外形寸法図

#### ■フットプレート (1) 型式 OPS2-7



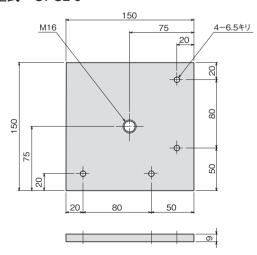
OPS2-7をご使用の場合、フレームOPS5-9にM8追加工を指示ください。

#### ■フットプレート (2) 型式 OPS2-8

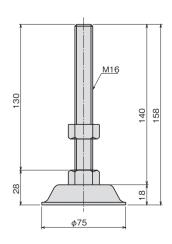


OPS2-8をご使用の場合、フレームOPS5-9にM8追加工を指示ください。

#### ■フットプレート (3) 型式 OPS2-9



#### ■アジャストジャッキ 型式 OPS2-6



**I-5** 

MEMO

(I-006)_NKE_搬送機器総合カタログ.indd 6 2020/08/17 16:15