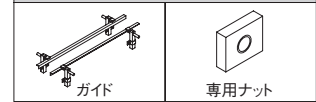


### 特長

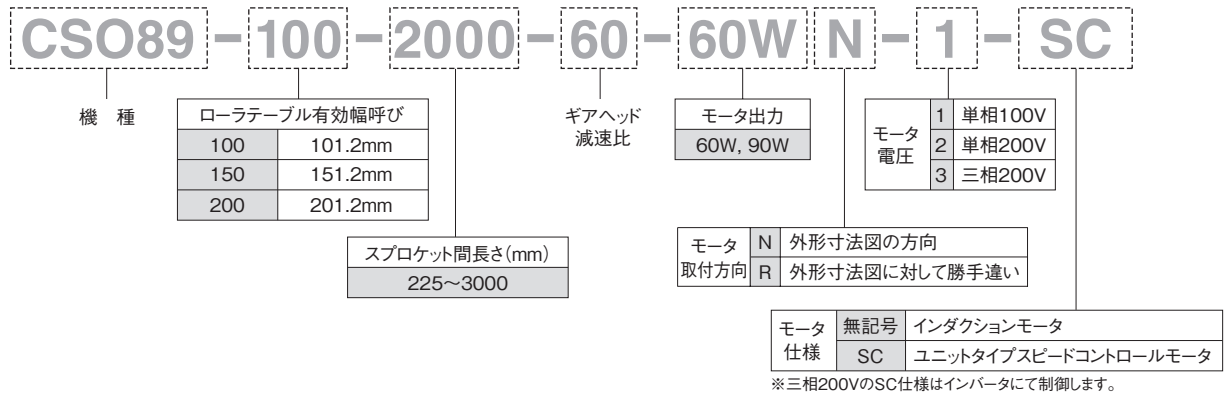


- 特殊アタッチメントチェーンにプラスチックローラが取付けられたローラテーブルを用いたコンベアです。
- コンベア上に搬送物をアキュムレートする場合、ラインプレッシャが小さいので搬送物を傷つけません。

オプション⇒ **F-106**



### 型式基準



### ギアヘッド減速比と搬送速度

モータ・ギアヘッド⇒ **F-129**

減速比	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
搬送速度 (m/sec)	50Hz	0.283	0.235	0.197	0.142	0.118	0.095	0.078	0.070	0.058	0.047	0.040
	60Hz	(0.340)	0.283	0.235	0.170	0.142	0.113	0.095	0.085	0.070	0.057	0.047

表中の搬送速度は、モータを同期速度として計算した値を表示しています。一般に搬送速度は負荷の大きさに応じて表示値の2~15%減で設計してください。スピードコントロールモータをご検討される場合は最大速度で選定してください。

### 仕様

#### ■ 本体質量

ローラテーブル有効幅呼び	スプロケット間長さ(mm)				
	225~1000	1001~1500	1501~2000	2001~2500	2501~3000
100	32.5	45.5	58.5	71.5	84.5
150	35.5	50.0	64.0	78.5	93.0
200	38.5	54.0	70.0	85.5	101.5

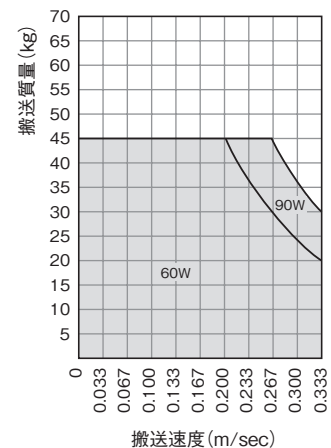
表中の本体質量は、モータ出力60W仕様の各スプロケット間長さにおける最大値を表示しています。90W仕様の場合は、表示値の1.3kg増となります。

#### ■ チェーン仕様

チェーン部	ピッチ	12.7mm
	ローラリンク内幅	7.95mm
	ローラ径	7.94mm
ローラテーブル部	ローラ径	12.0mm
	ローラテーブル幅	呼び100→101.2、呼び150→151.2、呼び200→201.2(mm)
	取付ピッチ	12.7mm
	材質	エンブラ

チェーンについて⇒ **F-127**

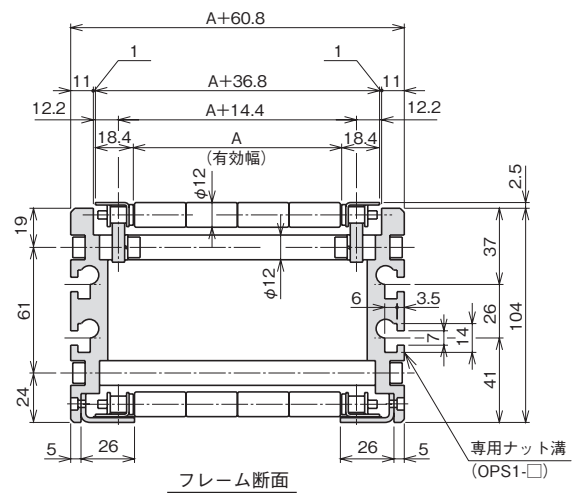
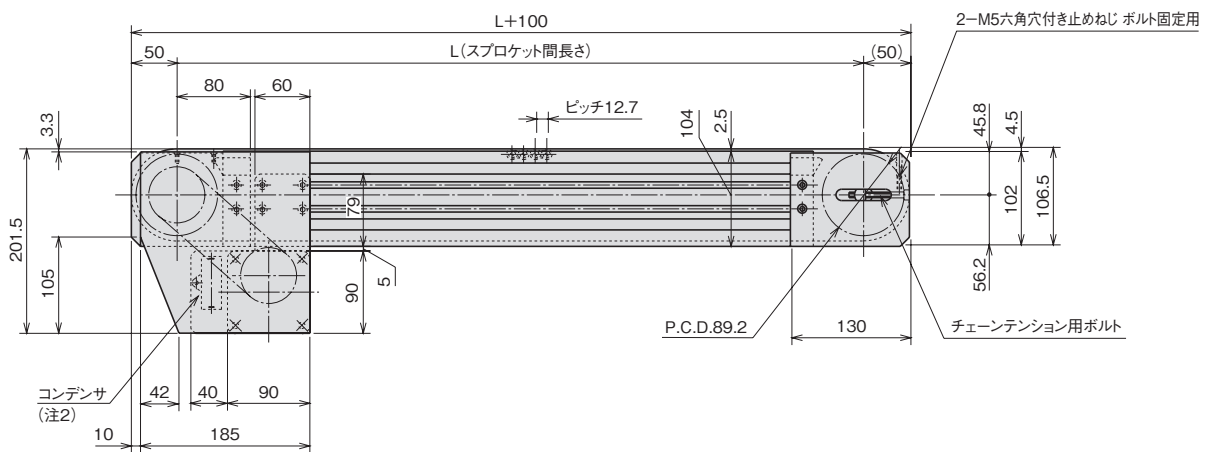
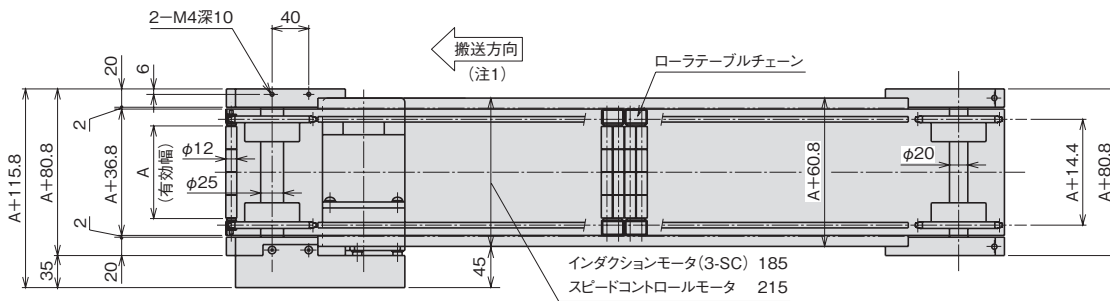
#### ■ 搬送能力



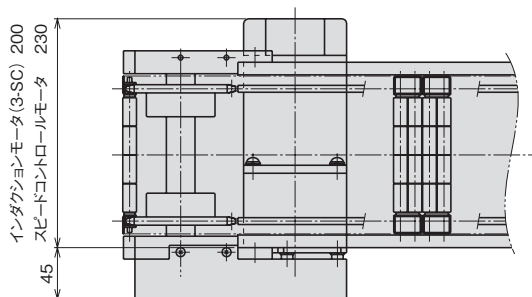
表が示す値はワークをアキュムレートしない場合の総搬送能力値です。ワークをアキュムレートする場合は、表の2/3程度以下でお考えください。また、スピードコントロールモータをご検討される場合は、最大速度で設計してください。

## 外形寸法図

### ■60Wモータ仕様



### ■90Wモータ仕様



(注1) 図中矢印方向へ搬送しますが、逆方向への搬送はできませんのでご注意ください。  
 (注2) コンデンサは単相100Vと単相200Vのインダクションモータ仕様以外には付属しません。

平ベルト

特殊ベルト

タイミズベルト

プロチェーン

「コンバ

ローラチェーン

デルタチェーン

特殊コンバ

コンバオアシシ

資料

エスケープメントユニット

ストップユニット

エスケープメントユニット

段積み・段はらし

大型リビンスタック

中型リビンスタック

フレーム